

المان های برنامه



کلیه اجزاء تشکیل دهنده یک سیستم اتوماسیون اعم از کلیدها و کن tact ها، تایмерها، شمارنده ها و ... را المان های برنامه می گویند. در این بخش تمامی المان های مربوط به نوع **S7 300** با ذکر مثال و نحوه کار توضیح داده خواهد شد.

توصیه می شود این بخش را به موازات بخش "شروع کار با PLC" و بعد از فصل "توشتن برنامه در OB1" فرا بگیرید. به علت استفاده از شبیه ساز **PLCSIM**، در طی این دوره آموزشی، نیازی به اتصال به دستگاه PLC نیست.

برای خروج کلید Esc را فشار دهید



ورود





عملیات منطقی روی
WORD

شمارنده ها

بیت لاجیک ها

بیت وضعیت
Status Bit

مقایسه گرها

تبديل کننده ها

مثال های کاربردی

عملیات ریاضی

تایмер ها

با کلیک روی صفحات یا فشار دگمه Space برنامه را مرحله به مرحله اجرا کنید



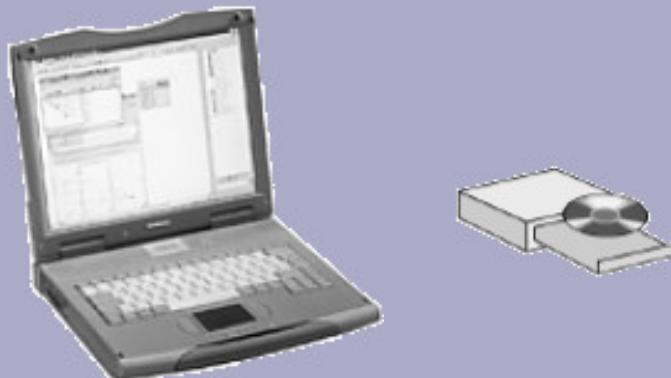
نصب نرم افزار STEP 7



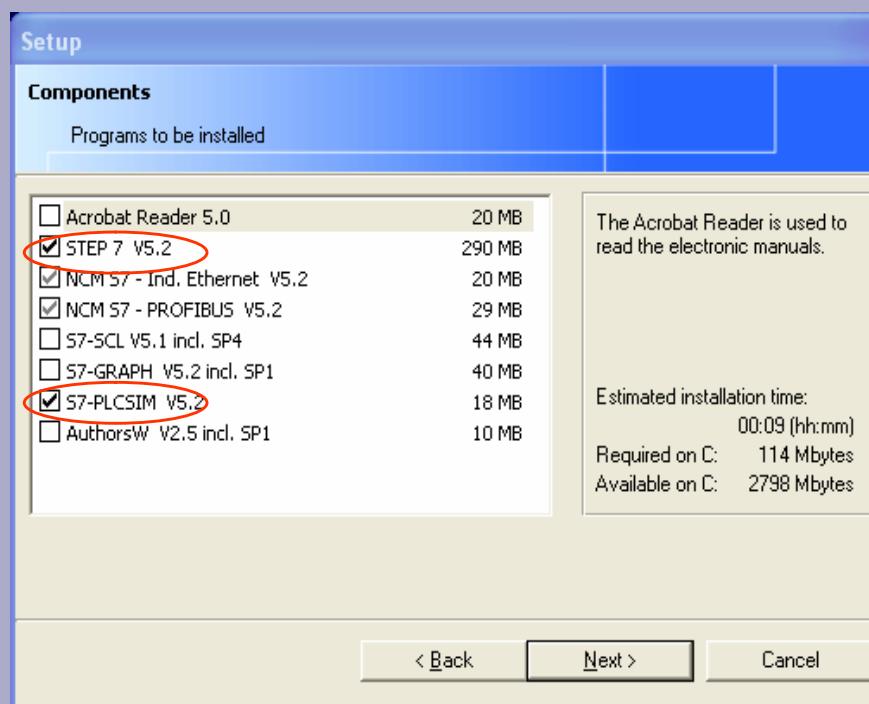


برای شروع کار، ابتدا باید نرم افزار SIMATIC STEP 7 را نصب کنید.

(نحوه نصب این برنامه در بخش "آشنایی با PLC" به طور کامل آمده است.)



با برچسب
SIMATIC STEP 7
را داخل درایو CD قرار دهید.



نصب برنامه به طور خودکارشروع می شود.
زبان English را انتخاب کرده و دگمه
را کلیک کنید.

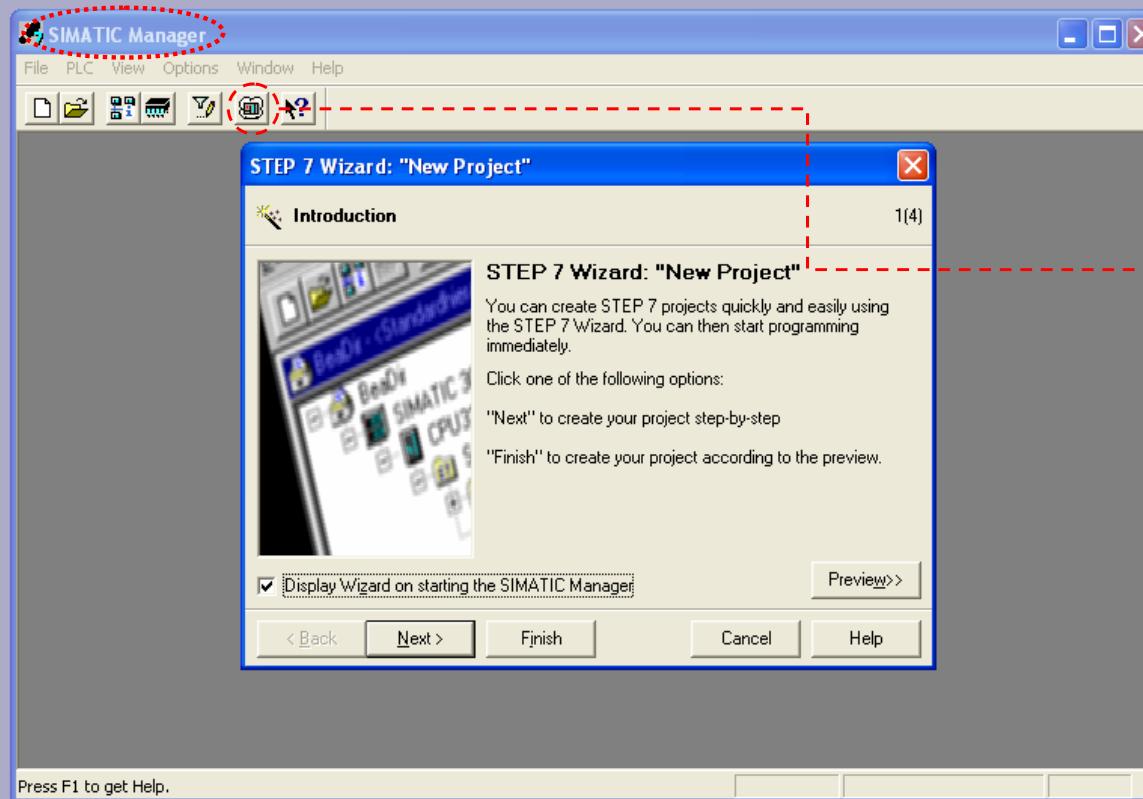
پنجره مقابله ظاهرمی شود.
فعلاً نرم افزارهایی که مطابق شکل تیک
خورده اند را انتخاب کنید.



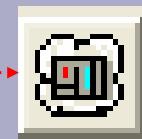


برنامه به طور خودکار نصب می شود.

پس از پایان، آیکون برنامه **SIMATIC Manager** در صفحه کامپیوتر ظاهر می شود.
آن را دابل کلیک نمایید.



شبیه ساز S7-PLCSIM



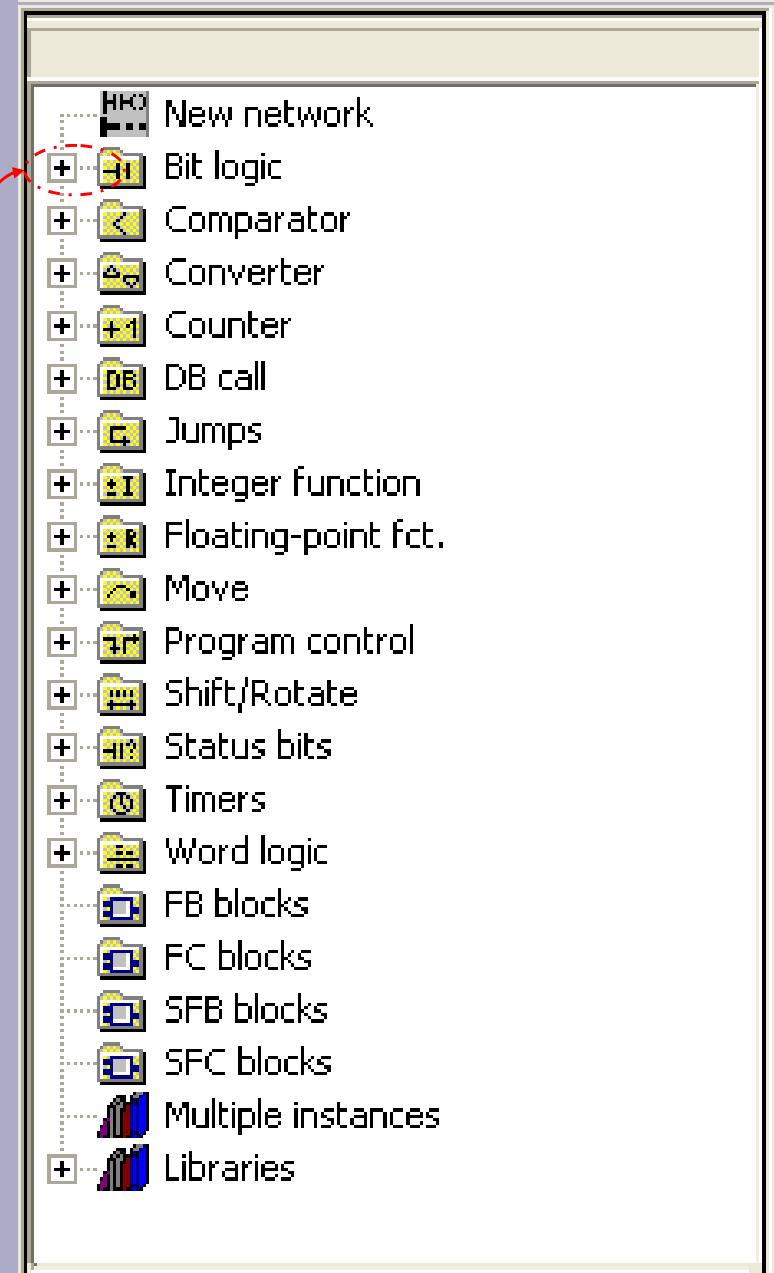


قدم نخست برای برنامه نویسی
شناختن دقیق عناصر و اجزاء
برنامه است.

الِمان های برنامه در زبان LAD
در پنجره سمت چپ واقع شده است
که با کلیک روی علامت + عناصر
آن گروه باز شده
و به برنامه انتقال می یابد.



POWEREN.IR



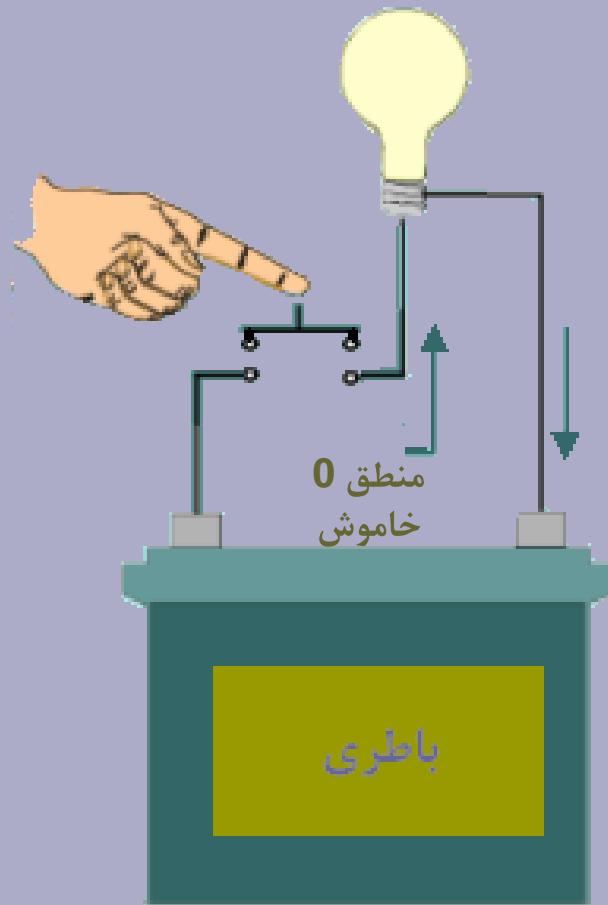
Program elements

Call structure



بیت لاچیک ها





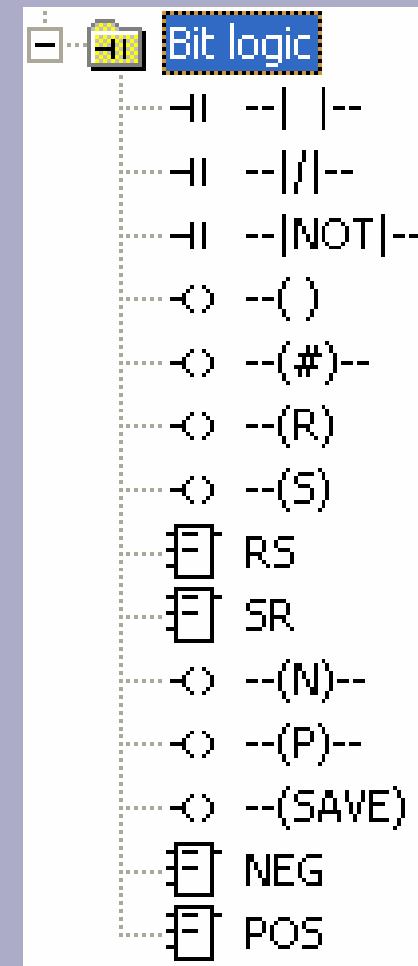
دستورات بیت لاجیک با دو رقم 0,1 کار می کنند،
که این دو رقم پایه سیستم اعداد هستند.
رقم های 0,1 رقم های باینری یا بیت نامیده می شوند.
در دنیای کن tact ها و کویل ها رقم 1 بیانگر حالت فعال
یا جریان دار، و رقم 0 بیانگر غیر فعال بودن
یا بدون جریان می باشند.
دستورات بیت لاجیک حالت های صفر و یک را ترجمه کرده و
آنها را بر اساس دستورات لاجیکی ترکیب می کنند.

این ترکیبات یک نتیجه صفر یا یک تولید می کنند که به آن
"نتیجه عملکرد منطقی" یا "RLO" نامیده می شوند.





دربخش بیت لاجیک ها ، تعداد ۱۴ المان وجود دارد ، که تک تک آنها را را با ذکر یک مثال تشریح می کنیم





- ---| |---
 - ---| / |---
 - ---(SAVE)
 - XOR
 - ---()
 - (#)---
 - ---|NOT|---
- کنتاکت در حالت عادی باز
کنتاکت در حالت عادی بسته
مقدار RLO در حافظه BR ذخیره می کند
گیت XOR
بوبین خروجی
خروجی واسطه
معکوس کننده چریان

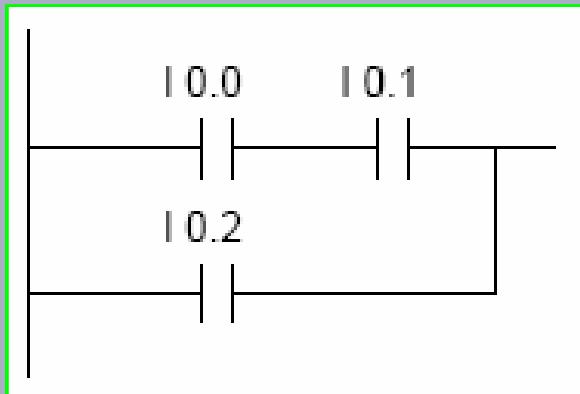
- ---(S)
 - ---(R)
 - SR
 - RS
- بوبین را Set می کند.
بوبین را Reset می کند.
فلیپ فلاب SR
فلیپ فلاب RS

- (N)---
 - ---(P)---
 - NEG
 - POS
- تشخیص لبه منفی RLO
تشخیص لبه مثبت RLO
تشخیص لبه منفی آدرس
تشخیص لبه مثبت آدرس





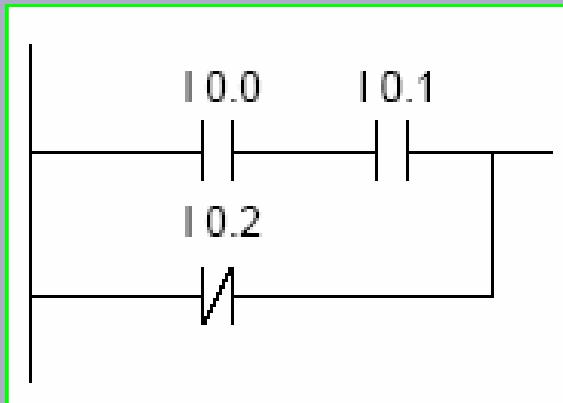
کنکاکت NO



اگر یکی از شرایط زیر مهیّا شود،
جریان برقرار خواهد شد.

وضعیّت هر دو ورودی I0.0 , I0.1 یک باشند
یا
وضعیّت ورودی I0.2 یک باشد.

کنکاکت NC



اگر یکی از شرایط زیر مهیّا شود،
جریان برقرار خواهد شد.

وضعیّت هر دو ورودی I0.0 , I0.1 یک باشند
یا
وضعیّت ورودی I0.2 صفر باشد.



استفاده از شبیه ساز PLCSIM

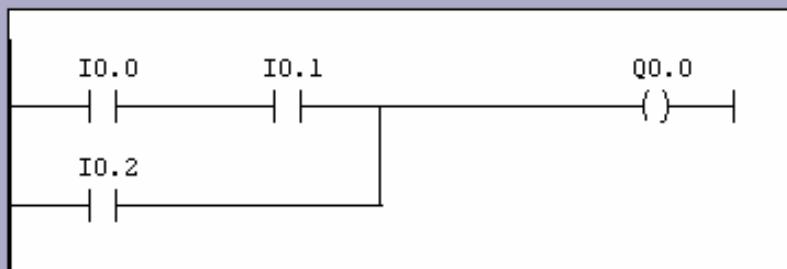




برای نمایش نحوه تغییر خروجی Q0.0 با ورودی های I0.0, I0.1, I0.2 از شبیه ساز **PLCSIM** استفاده می کنیم.
مطابق آنچه در بخش "شروع کار با PLC" آموختید، در پنجره **LAD/STL/FBD** زیر را ایجاد نمایید. برنامه را بعد از ذخیره کردن **Network Download** نمایید.

Network 1: Title:

Comment:

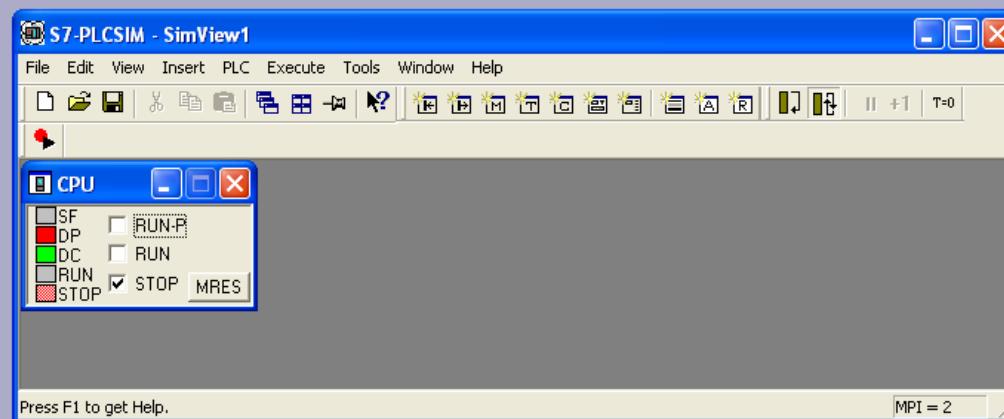
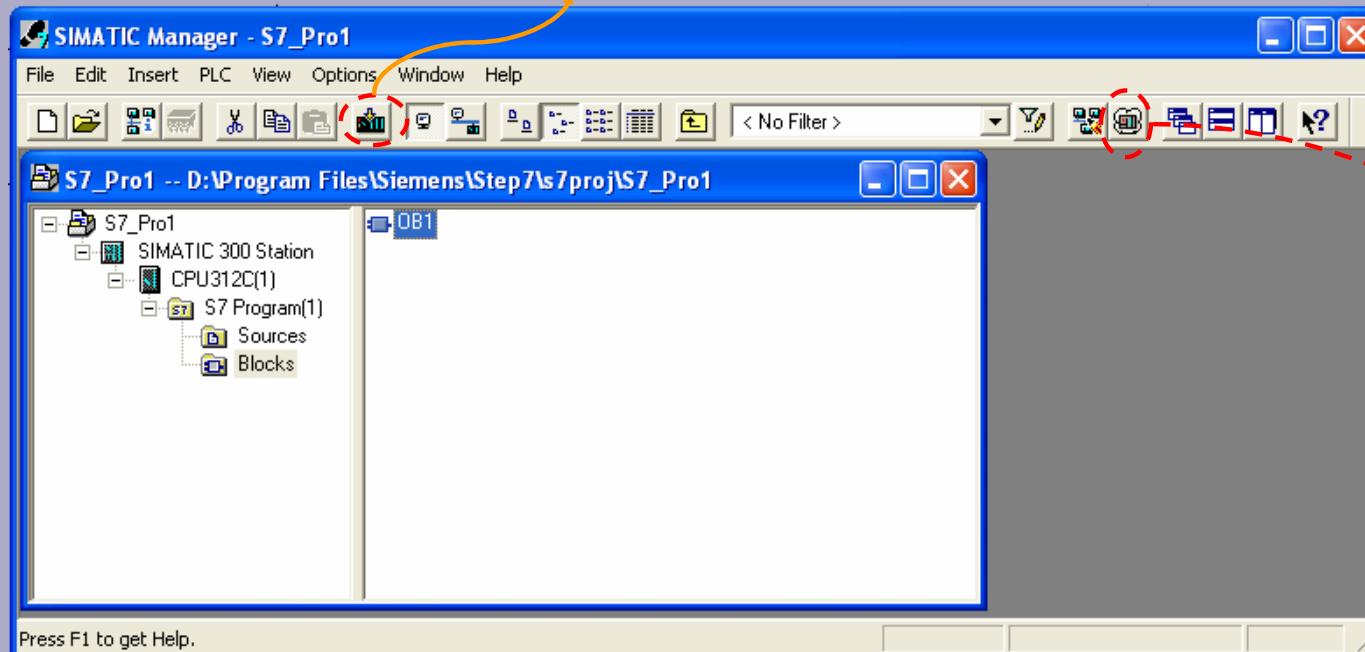


مثال شبیه سازی

به پنجره **SIMATIC Manager** باز گشته و مطابق شکل صفحه بعد،
از نوار ابزار، روی **PLCSIM** کلیک می کنیم.



برنامه را پس از ذخیره کردن، دانلود نمایید.



با دابل کلیک روی
PLCSIM
پنجره مقابله باز می شود.

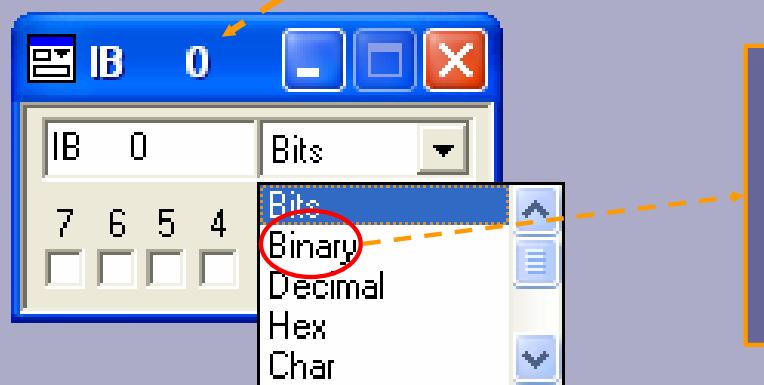
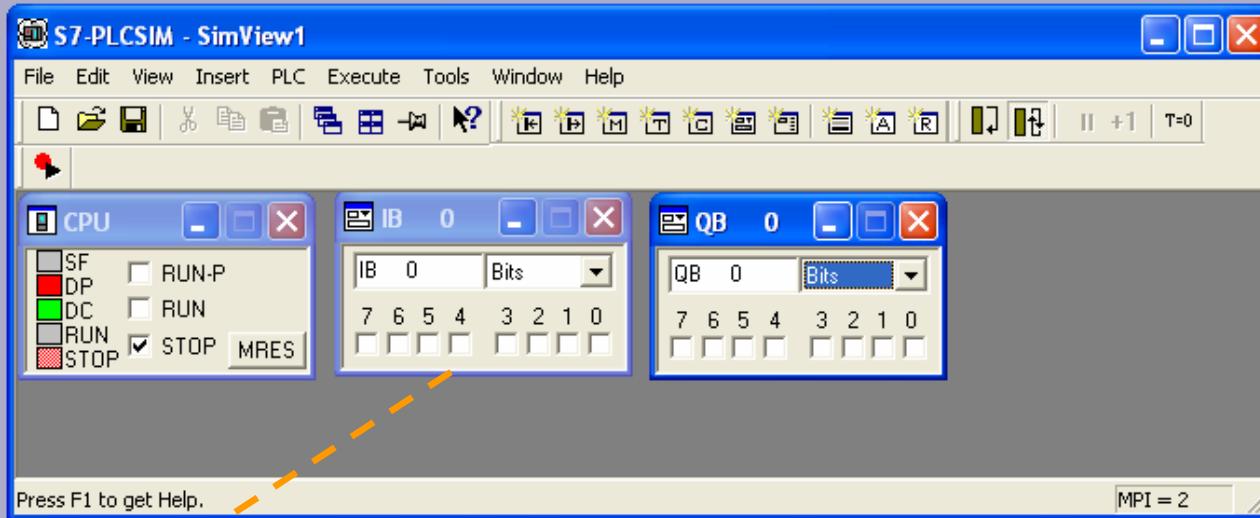


بهتر است قبل از وارد کردن برنامه ها به دستگاه PLC آن ها را شبیه سازی کنیم، یعنی در یک محیط ویژه، ورودی ها را به صورت نرم افزاری فعال کرده و عکس العمل خروجی ها را بر اساس برنامه نوشته شده، مشاهده کنیم.



یکبار روی "متغیر ورودی" و بار دیگر روی "متغیر خروجی" کلیک می کنیم تا مطابق شکل صفحه بعد، پنجره تنظیم هر کدام ظاهر شود.
Bیانگر خروجی، A بیانگر ورودی، و Q نیز نشان دهنده بایت است.

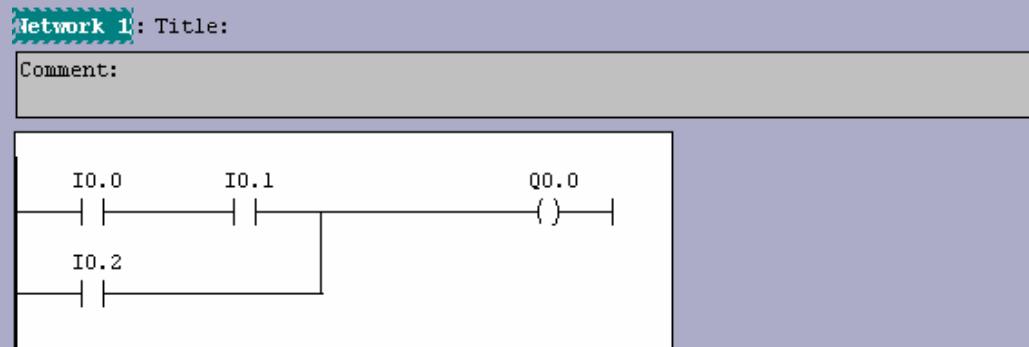




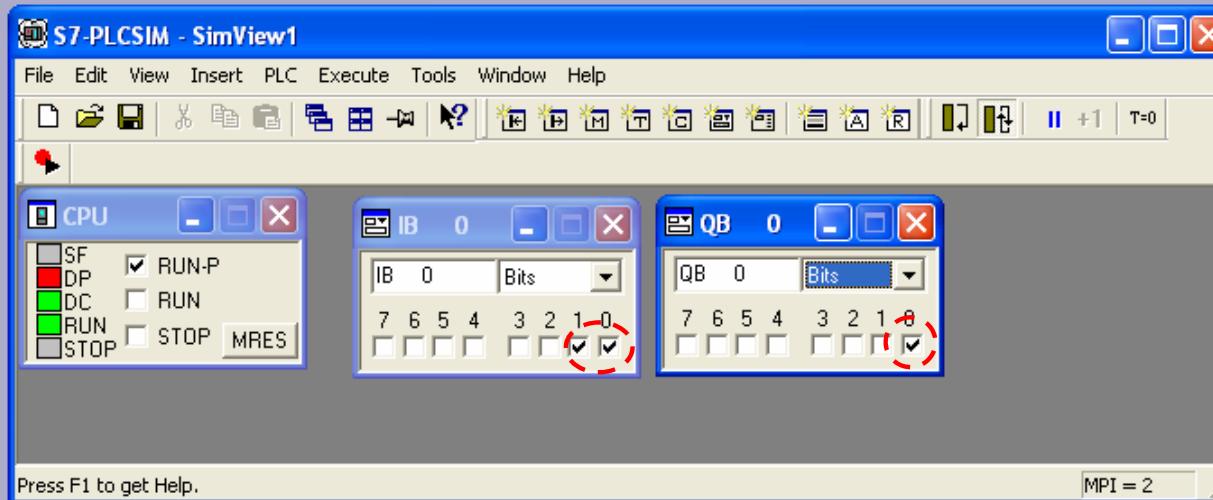
می توان نوع متغیر ورودی و خروجی را مطابق شکل از بایت به باینری یا دسیمال یا هگزا، کاراکتر و تغییر داد.
اما چون متغیر های مثال ما تنها کن tact های NO هستند، همان بیت را انتخاب می کنیم.

IB 0 یعنی بایت ورودی صفر ، ولی اگر بخواهیم بایت یک ورودی را کنترل کنیم، روی محل مربوط به آن کلیک کرده و عدد ۱ را تایپ می کنیم.
اما چون ورودی های مثال ما بیت های صفر تا دوی بایت صفر هستند (I0.0, I0.1, I0.2)
بنابراین بایت صفر را انتخاب می کنیم.
چون هر بایت از ۸ بیت تشکیل شده است، بتا براین مکانهای فعال کردن ۸ بیت (از ۰ تا ۷) وجود دارد.

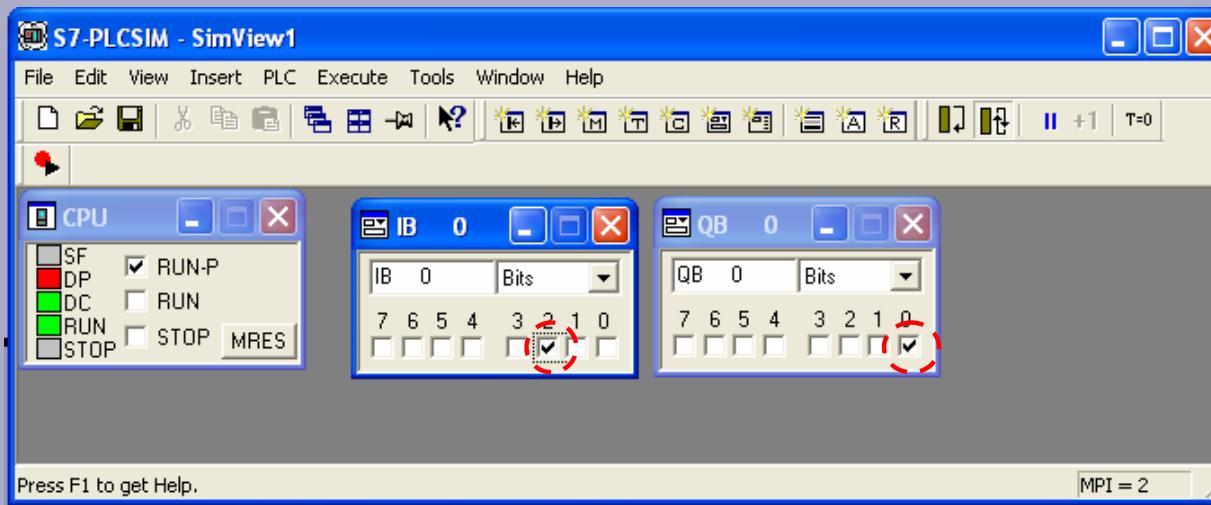




در این مثال اگر "I0.0 و I0.1
یا I0.2 یک شوند، خروجی
Q0.0 روشن می شود.



I0.0 ، I0.1
با فعال کردن یک می خروجی Q0.0 شود.



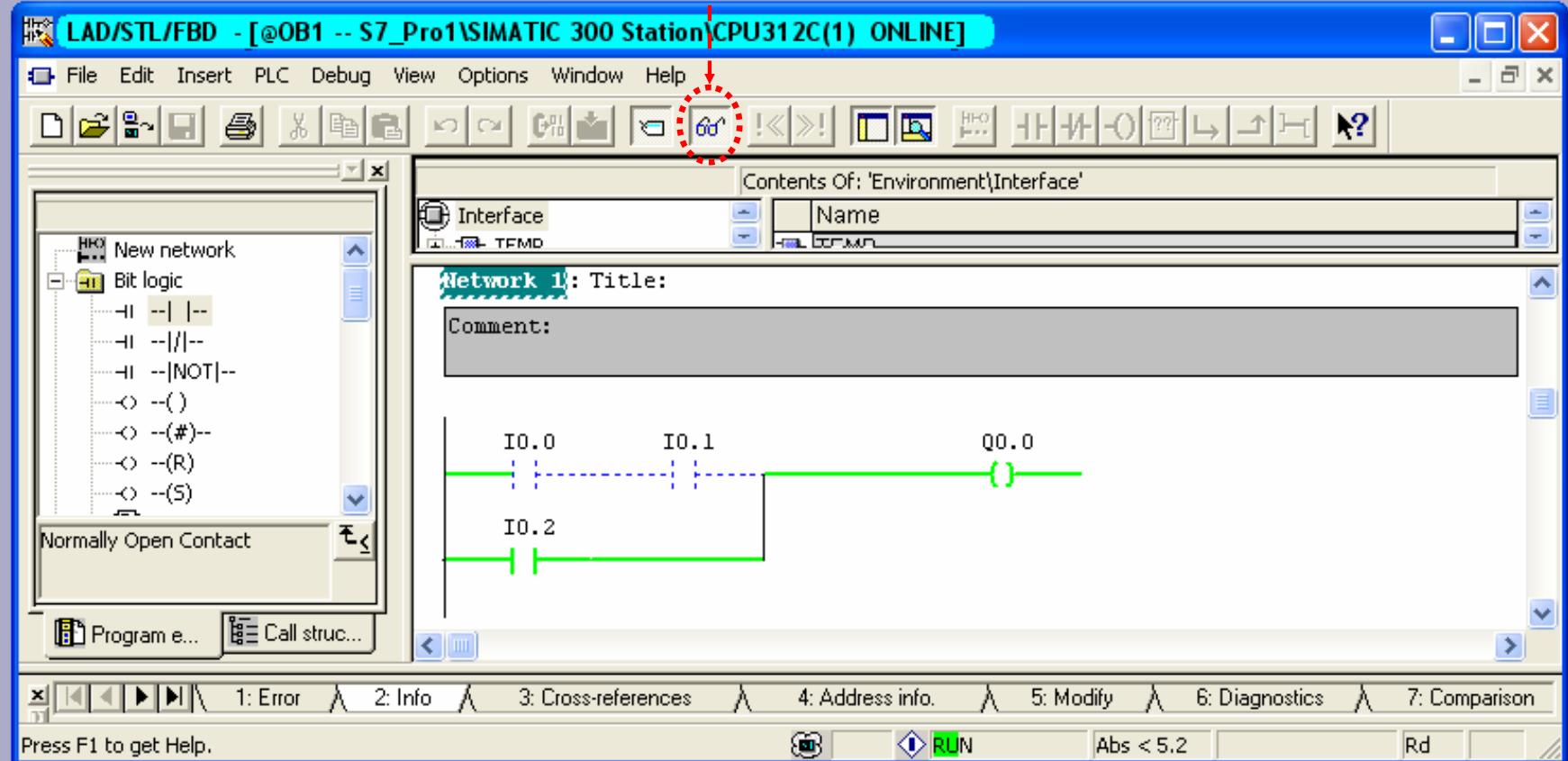
I0.2 با فعال شدن یک می خروجی Q0.0 شود.





Monitor

در صورت فعال کردن شبیه ساز **PLCSIM** از برنامه **SIMATIC Manager** و **LAD/STL/FBD Monitor** میتوان به ازاء ورودی های مختلف نحوه تبدیل سازی را مشاهده کرد.

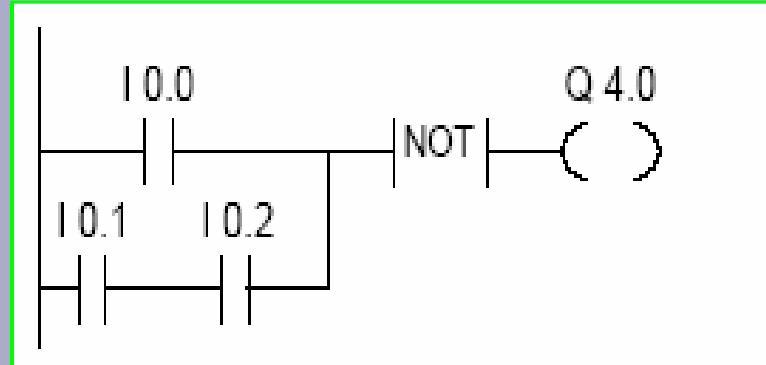
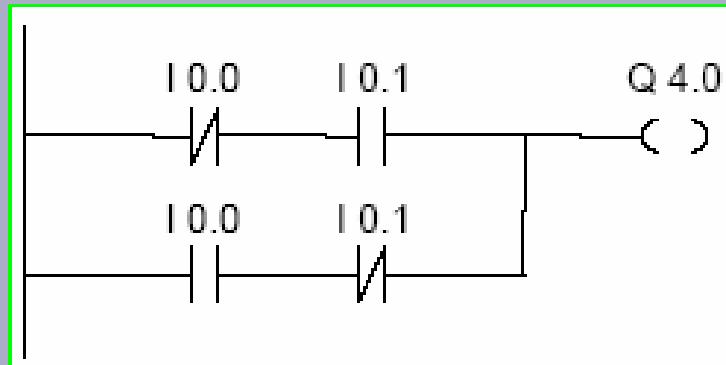


همانطور که مشاهده می کنید، مسیر وجود برق با توجه به المان های فعال شده در **PLCSIM** با خطوط سبز رنگ قابل ریت است.





XOR گیت



اگر شرایط زیر مهیّا شود،
جریان برقرار خواهد شد.

$$(I0.0 = "0" \text{ AND } I0.1 = "1") \\ \text{OR} \\ (I0.0 = "1" \text{ AND } I0.1 = "0")$$

NOT

اگر یکی از شرایط زیر مهیّا شود،
خروجی Q4.0 صفر خواهد شد.

وضعیّت ورودی I0.0 یک باشند
یا
وضعیّت هر دو ورودی I0.1 , I0.2 یک باشند.

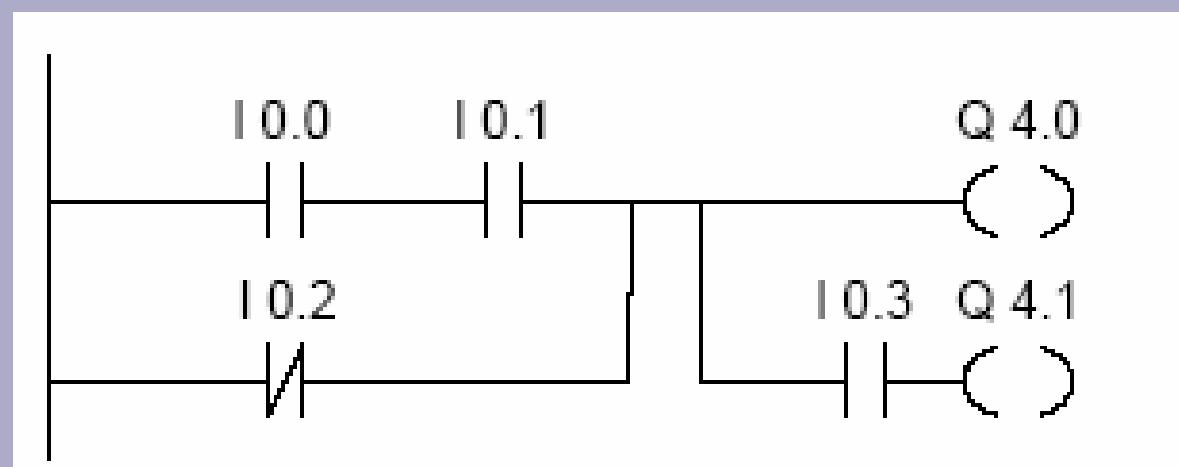




بوبین خروجی

اگر یکی از شرایط زیر مهیّا شود،
خروجی **Q4.1** یک خواهد شد:
وضعیّت ورودی های **I0.0**, **I0.1**, **I0.2** یک باشند
یا
وضعیّت ورودی **I0.2** صفر و ورودی **I0.3** یک باشند.

اگر یکی از شرایط زیر مهیّا شود،
خروجی **Q4.0** یک خواهد شد:
وضعیّت ورودی های **I0.0**, **I0.1**, **I0.2** یک باشند
یا
وضعیّت ورودی **I0.2** صفر باشند.

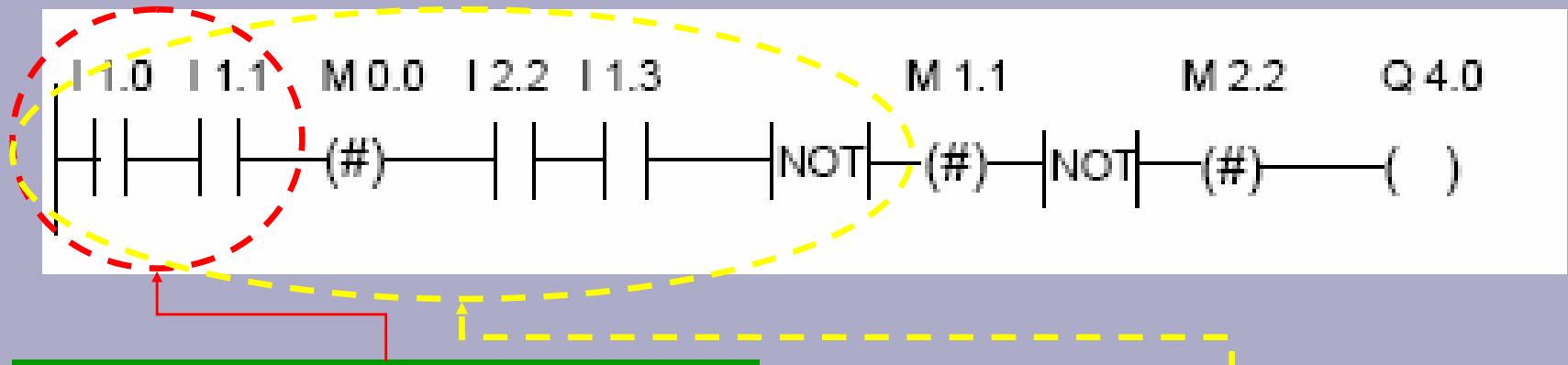


تمرین: مدار فوق را با **PLCSIM** بررسی کنید.





خروجی واسطه



نتیجه این دو ورودی در **M 0.0** ذخیره می شود

نتیجه این قسمت در **M 1.1** ذخیره می شود

نتیجه کل در **M2.2** ذخیره می شود.

M0.0, M1.1, M2.2 سه بیت حافظه می باشند.

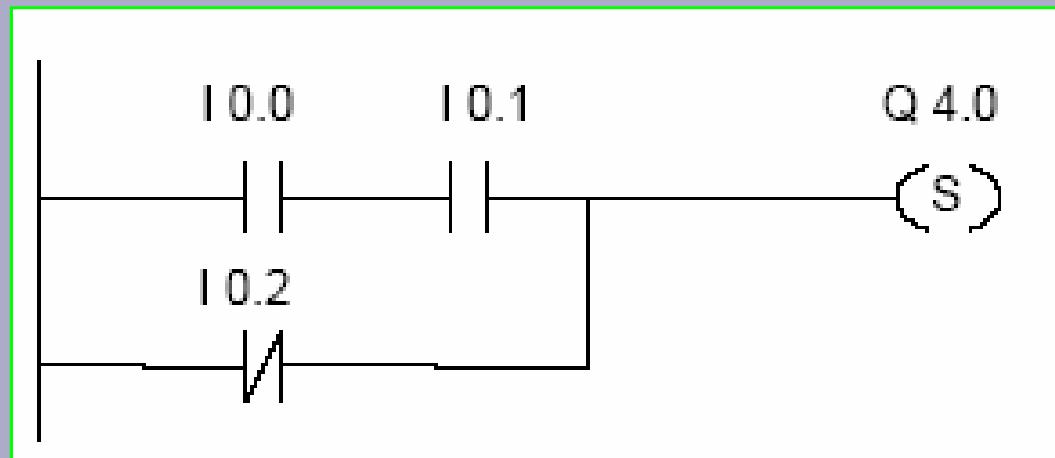


بوبین سِت یا "یک مانندگار" (Set)

ست شدن یک المان یعنی هنگامی که آن المان تحت شرایطی یک شد، تا زمان ریست شدن از جای دیگر برنامه در همان حالت یک باقی بماند. بوبین های خروجی معمولی (مانند رله ها و کنتاکتورها) تا شرایط یک شدن آنها برقرار باشند یک می مانند. در مثال زیر اگر یکی از شرایط زیر مهیا شود، خروجی Q4.0 **ست** خواهد شد:

وضعیت ورودی های I0.0, I0.1 یک باشند
یا
وضعیت ورودی I0.2 صفر باشند.

وقتی خروجی یک بار سِت شد با برمودن شرایط فوق، صفر نمی شود.





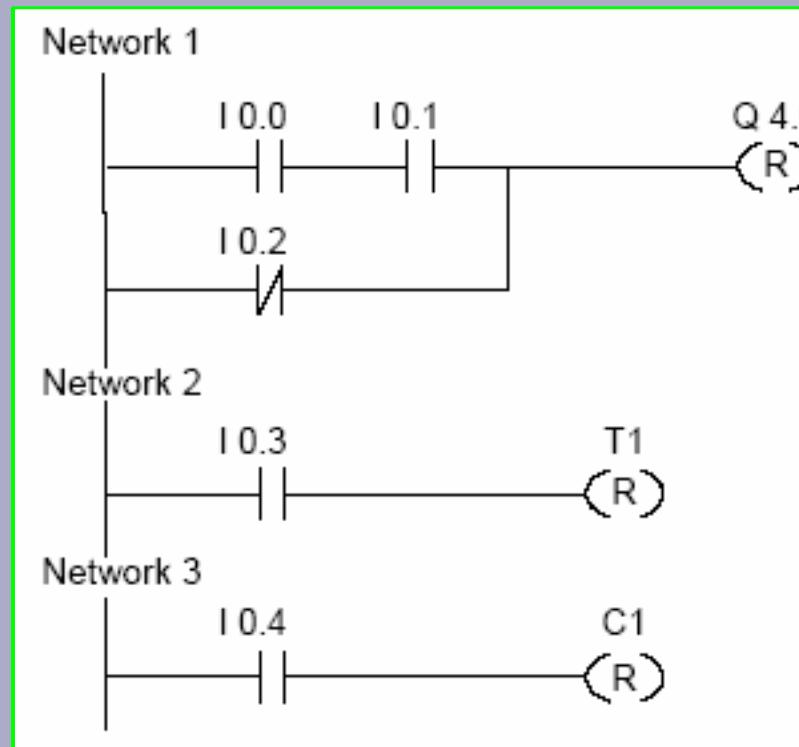
بوبین ریست (صفر ماندگار)

اگر یکی از شرایط زیر مهیا شود، خروجی **Q4.0** ریست خواهد شد:
وضعیت ورودی های **I0.0, I0.1** یک باشند
یا

وضعیت ورودی **I0.2** صفر باشند.

وقتی خروجی یک بار ریست شد در همین حالت صفر می ماند تا در جای دیگر برنامه ست شوند.

تا یمر **T1** زمانی ریست می شود که ورودی **I0.3** یک باشد.
شمارنده **C1** زمانی ریست می شود که ورودی **I0.4** یک باشد.





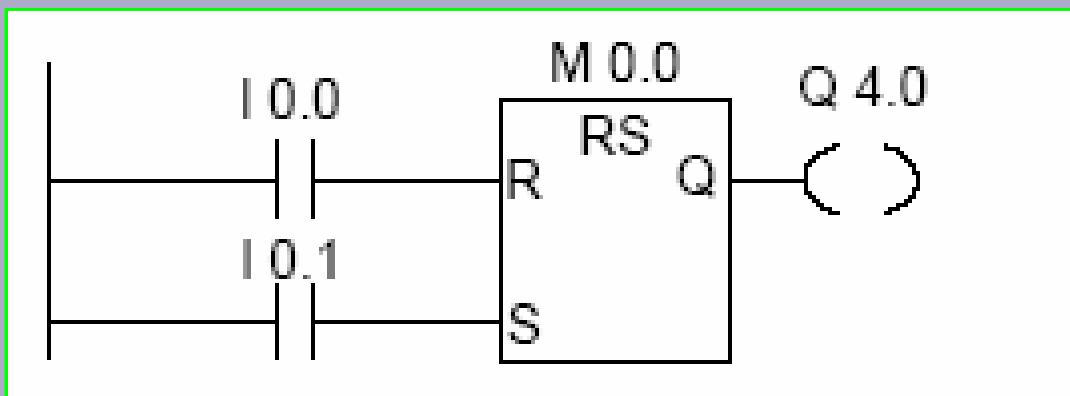
فیلیپ فلادپ RS

اگر وضعیت ورودی I0.0 یک باشد و وضعیت ورودی I0.1 صفر باشد،
بیت حافظه M0.0 ست می شود.

در غیر اینصورت. اگر وضعیت ورودی I0.0 صفر باشد و وضعیت ورودی I0.1 یک باشد
بیت حافظه M0.0 ریست شده و خروجی Q4.0 یک می شود.

اگر هر دو ورودی صفر باشند هیچ اتفاقی نمی افتد.

اگر هر دو ورودی یک شوند، به دلیل اولویت، عمل ست اتفاق می افتد:
M0.0 ست می شود و Q4.0 یک می شود.





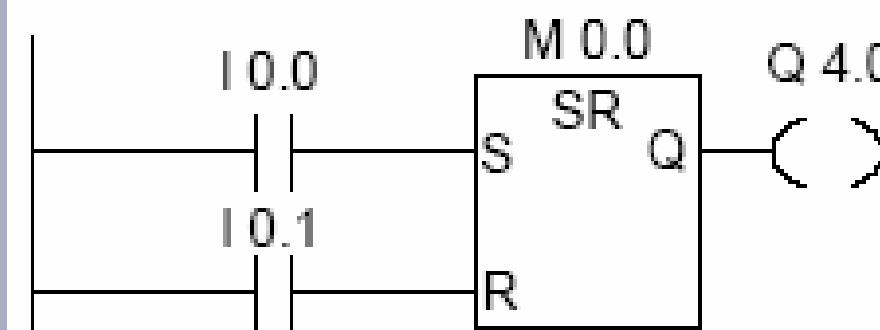
فلیپ فلاب SR

اگر وضعیت ورودی I0.0 یک باشد و وضعیت ورودی I0.1 صفر باشد،
بیت حافظه M0.0 ست می شود.

در غیر اینصورت. اگر وضعیت ورودی I0.0 صفر باشد و وضعیت ورودی I0.1 یک باشد
بیت حافظه M0.0 ریست شده و خروجی Q4.0 صفر می شود.

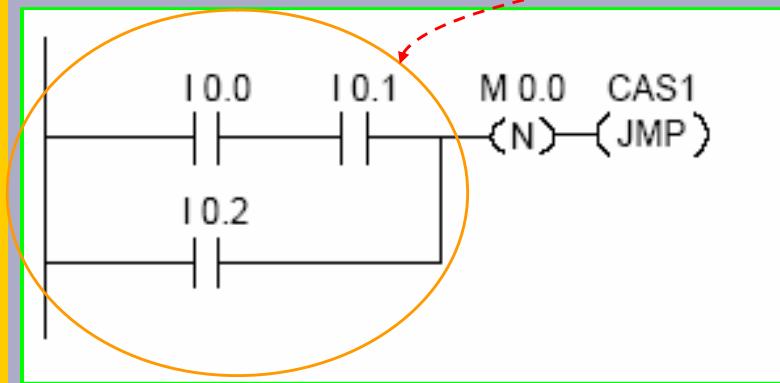
اگر هر دو ورودی صفر باشند هیچ اتفاقی نمی افتد.

اگر هر دو ورودی یک شوند، به دلیل اولویت عمل ریست اتفاق می افتد:
M0.0 ریست می شود و Q4.0 صفر می شود.



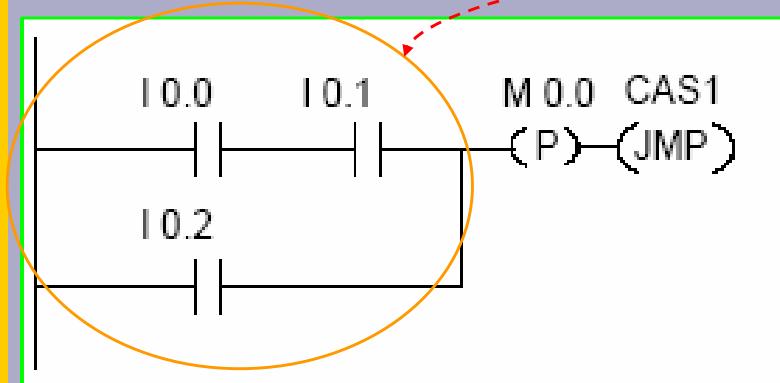


تشخیص لبۀ منفی



اگر نتیجه سه ورودی **NO** از یک به صفر تغییر کند
برنامه به برچسب **CAS1** پرش می کند.

تشخیص لبۀ مثبت

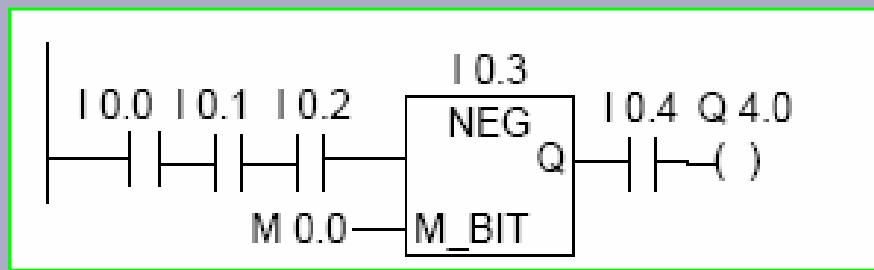


اگر نتیجه سه ورودی **NO** از صفر به یک تغییر کند
برنامه به برچسب **CAS1** پرش می کند.





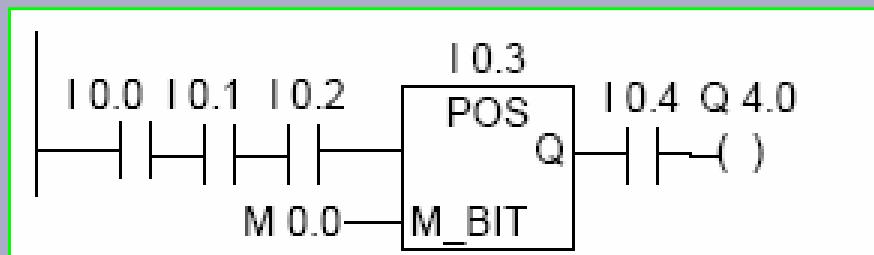
تشخیص لبۀ منفی آدرس



اگر شرایط زیر مهیّا شوند، خروجی **Q4.0** یک خواهد شد:
وضعیت ورودی های **I0.0, I0.1, I0.2** یک باشند ورودی **I0.3** از یک به صفر تغییر یابد وضعیت ورودی **I0.4** یک باشد.



تشخیص لبۀ مشتب آدرس



اگر شرایط زیر مهیّا شوند، خروجی **Q4.0** یک خواهد شد:
وضعیت ورودی های **I0.0, I0.1, I0.2** یک باشند ورودی **I0.3** از صفر به یک تغییر یابد وضعیت ورودی **I0.4** یک باشد.

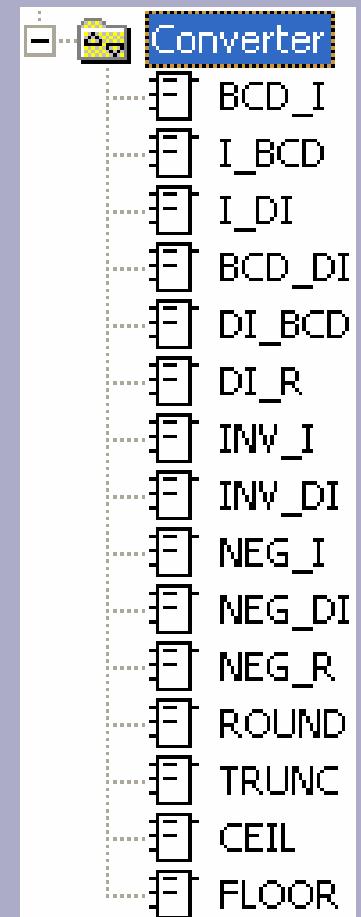


تبديل کننده ها





در قسمت تبدیل کننده ها ، تعداد ۱۵ نوع الِمان به صورت بلاکی وجود دارد که هر کدام را با ذکر یک مثال تشریح می کنیم





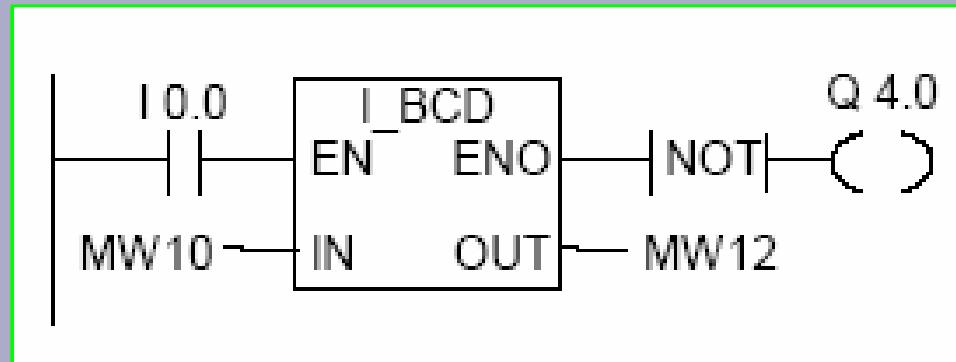
- **BCD_I**
- **I_BCD**
- **BCD_DI**
- **I_DINT**
- **DI_BCD**
- **DI_REAL**
- **INV_I**
- **INV_DI**
- **NEG_I**
- **NEG_DI**
- **NEG_R**
- **ROUND**
- **TRUNC**
- **CEIL**
- **FLOOR**

تبدیل **BCD** به عدد صحیح
 تبدیل عدد صحیح به **BCD**
 تبدیل **BCD** به عدد صحیح دوبل
 عدد صحیح دوبل به **BCD**
 عدد صحیح دوبل به عدد اعشاری
 مکمل گیری تک تک بیت های عدد صحیح
 مکمل گیری تک تک بیت های عدد صحیح دوبل
 مکمل گیری دو تا دو تای عدد صحیح
 مکمل گیری دو تا دو تای عدد صحیح دوبل
 منفی کردن عدد اعشاری
 رند کردن عدد حقیقی
 حذف اعشار عدد صحیح
 رند کردن عدد حقیقی به سمت بالا
 رند کردن عدد حقیقی به سمت پایین



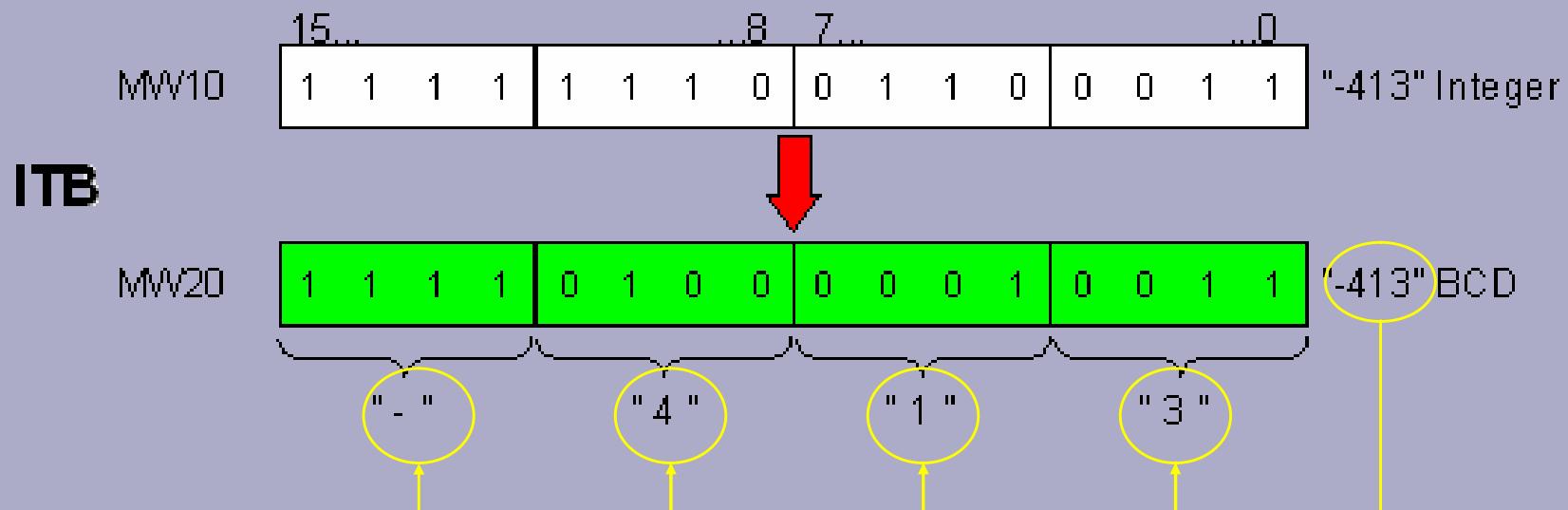


BCD به (Integer) تبدیل عدد صحیح

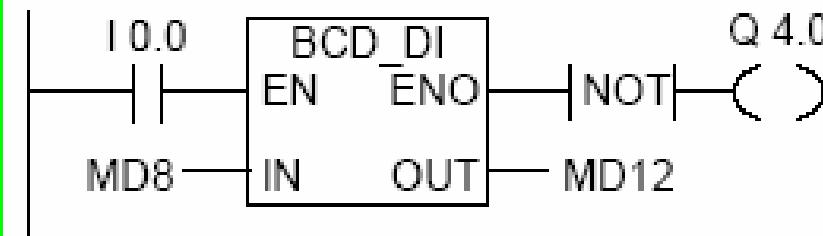


اگر ورودی I0.0 یک باشد، محتویات MW10 به عنوان یک عدد صحیح (Integer) خوانده می شود و به یک عدد BCD تبدیل می شود. نتیجه در MW12 ذخیره می شود. خروجی Q4.0 هنگامی که تبدیل انجام نشده باشد، (به خاطر وجود NOT)، یک می باشد.

به عنوان مثال می خواهیم عدد 915 که به صورت عدد صحیح میباشد را به BCD تبدیل کنیم.

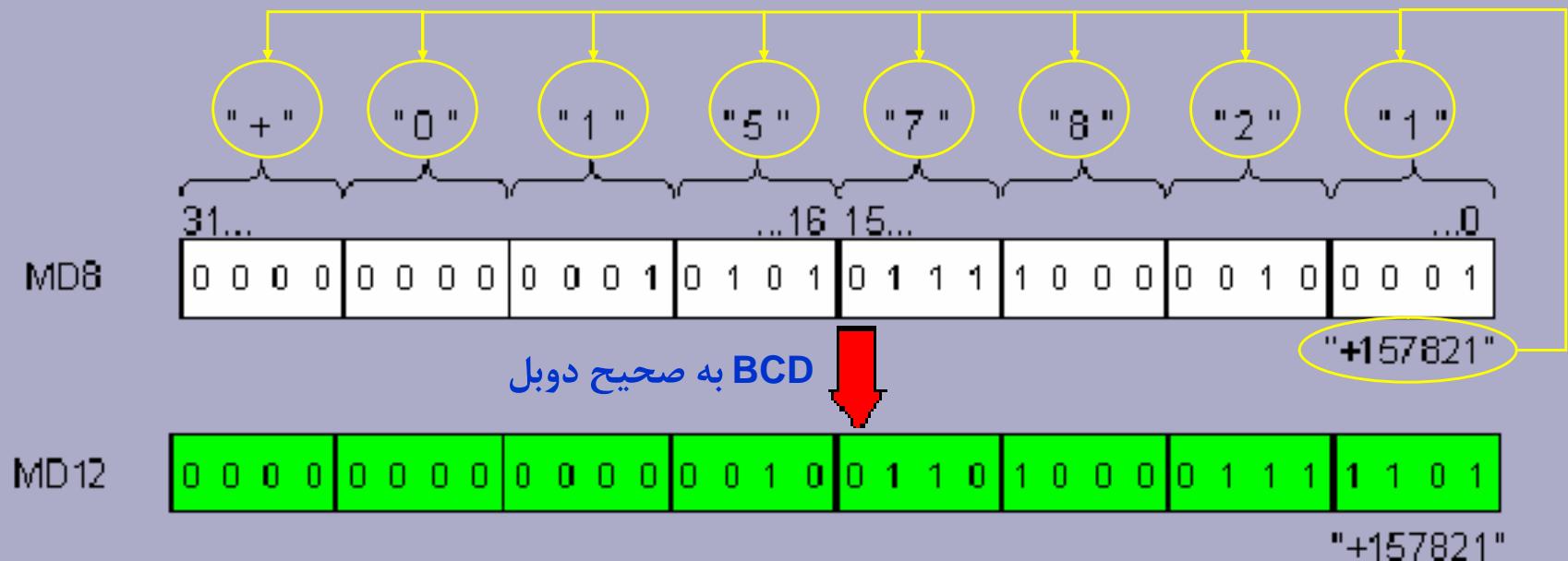


تبدیل BCD به عدد صحیح دوبل (Double Integer)



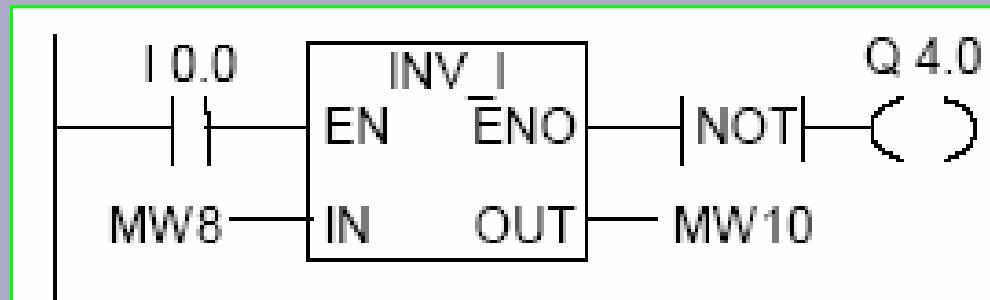
اگر ورودی I0.0 یک باشد، محتویات MW10 به عنوان یک BCD خوانده می شود و به یک عدد صحیح دوبل تبدیل می شود. نتیجه در MW12 ذخیره می شود. خروجی Q4.0 هنگامی که تبدیل انجام نشده باشد (به خاطر وجود NOT)، یک می باشد.

به عنوان مثال می خواهیم عدد ۵۰۷۸۲۱ که به صورت BCD میباشد به عدد صحیح دوبل آن تبدیل کنیم.



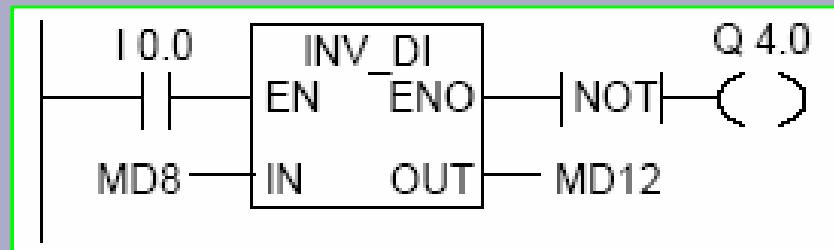


مکمل گیر بیت ها



اگر ورودی I0.0 یک باشد، هر بیت MW8 معکوس می شود و داخل MW10 ریخته می شود.

خروجی Q4.0 هنگامی که تبدیل انجام نشده باشد، به خاطر وجود NOT، یک می باشد.



مکمل گیر بیت ها برای DI

F0FF FFF0

MW8

INV_DI

معکوس
بیت ها

0F00 000F

MW12





مثال های مکمل گیری

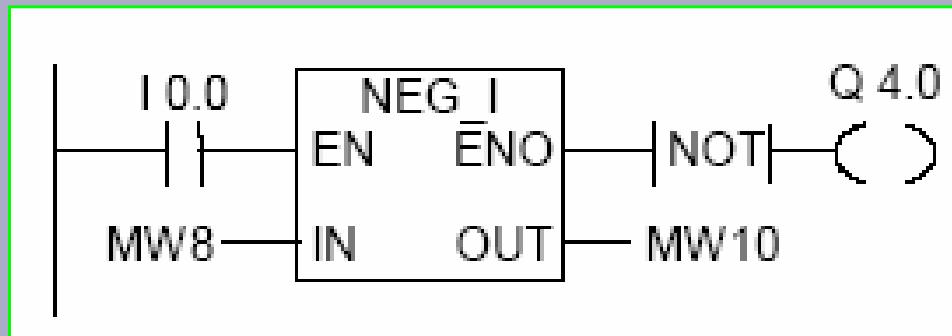
قبل از اجرا	0101	1101	0011	1000
بعد از اجرا	1010	0010	1100	1000

قبل از اجرا	0101	1111	0110	0100	0101	1101	0011	1000
بعد از اجرا	1010	0000	1001	1011	1010	0010	1100	1000



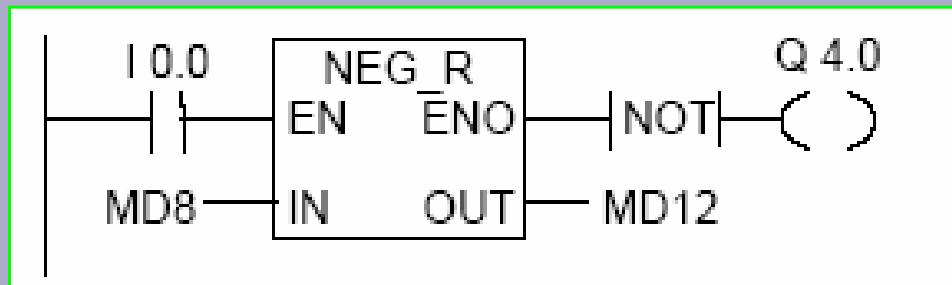


منفي كننده عدد صحيح (NEG_I)



اگر ورودی **MW8** 10.0 باشد، مقدار **MW10** ریخته می شود.

خروجی Q4.0 هنگامی که تبدیل انجام نشده باشد،
(به خاطر وجود NOT)، یک می باشد.

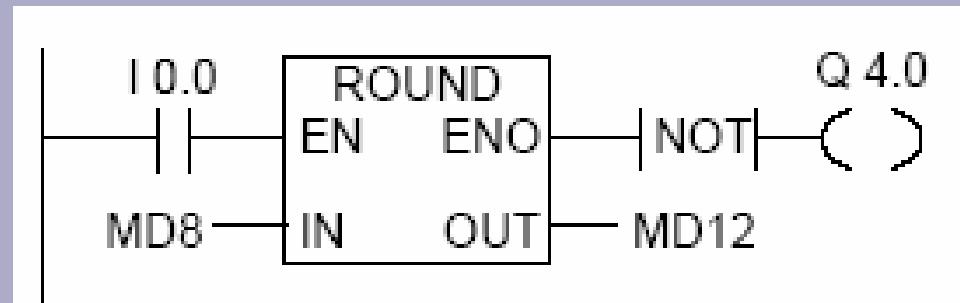


منفی کننده عدد حقیقی (NEG_I)





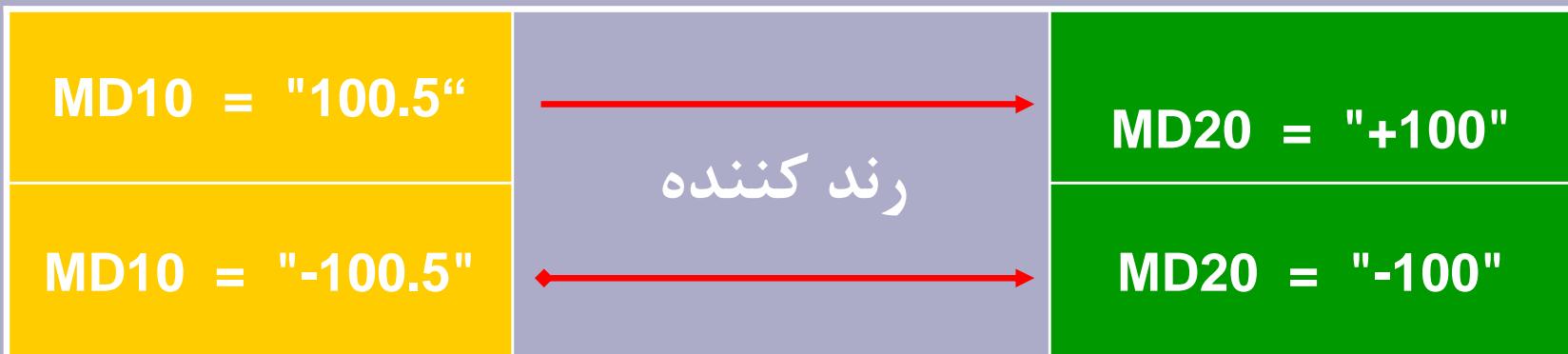
(ROUND)



اگر ورودی I0.0 یک باشد، محتویات MD8 که حاوی عدد اعشاری است به نزدیکترین عدد صحیح دوبل آن تبدیل می شود.

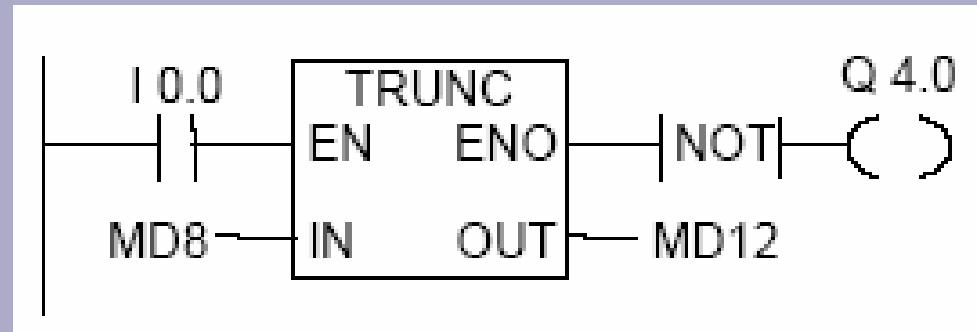
نتیجه داخل MD12 ریخته می شود.

خروجی Q4.0 هنگامی که تبدیل انجام نشده باشد، (به خاطر وجود NOT)، یک می باشد.





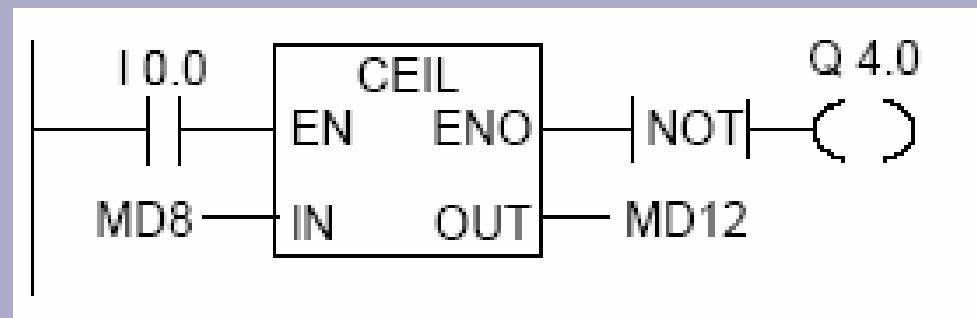
حذف اعشار (TRUNC)



اگر ورودی 0.0 یک باشد، قسمت اعشار مقدار MW8 حذف شده و نتیجه داخل MW10 ریخته می شود.

خروجی Q4.0 هنگامی که تبدیل انجام نشده باشد، (به خاطر وجود NOT)، یک می باشد.

حذف اعشار (TRUNC)



اگر ورودی 0.0 یک باشد، قسمت اعشار مقدار MW8 حذف شده و نتیجه داخل MW10 ریخته می شود.

خروجی Q4.0 هنگامی که تبدیل انجام نشده باشد، (به خاطر وجود NOT)، یک می باشد.



استفاده از شبیه ساز PLCSIM

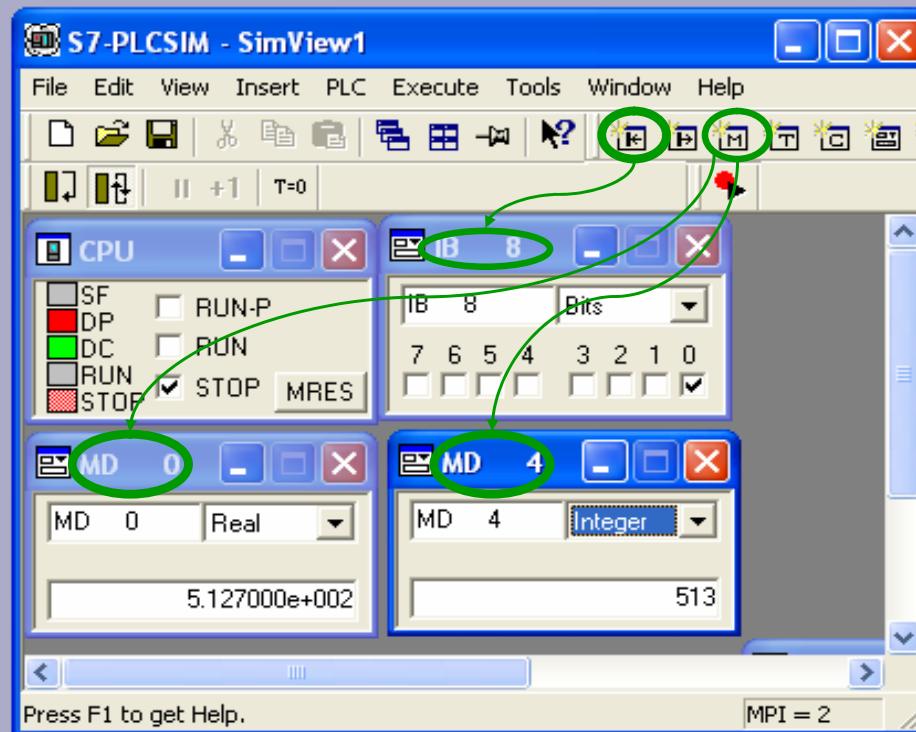




دگمه Monitor

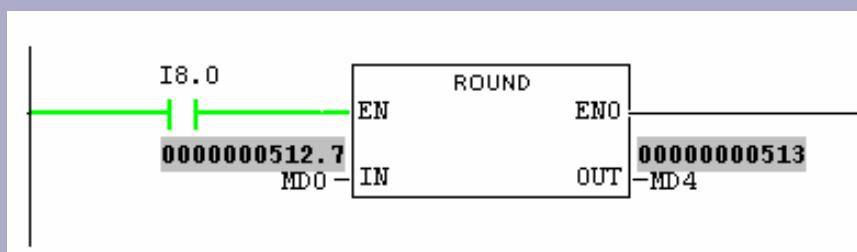


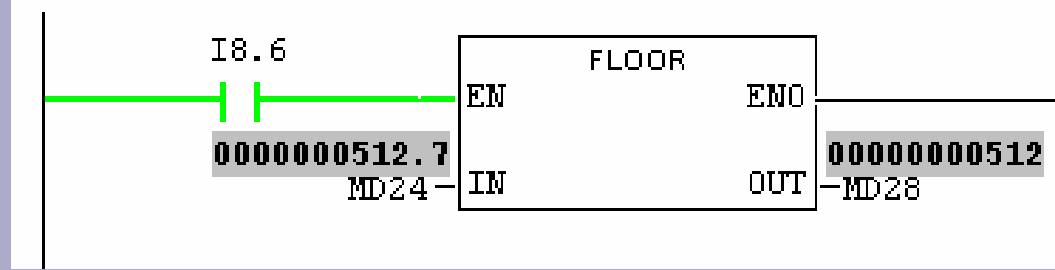
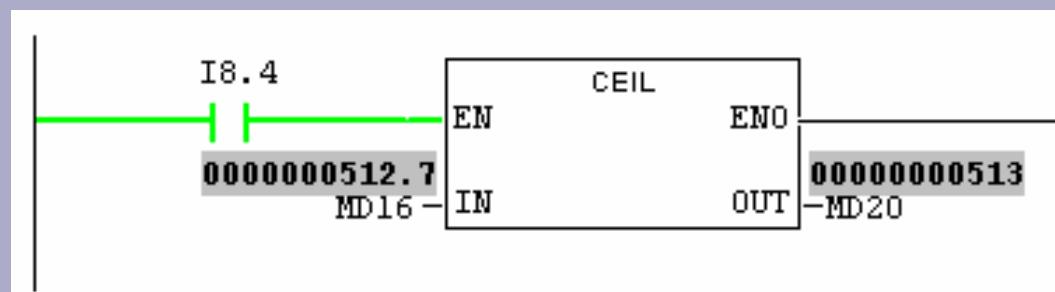
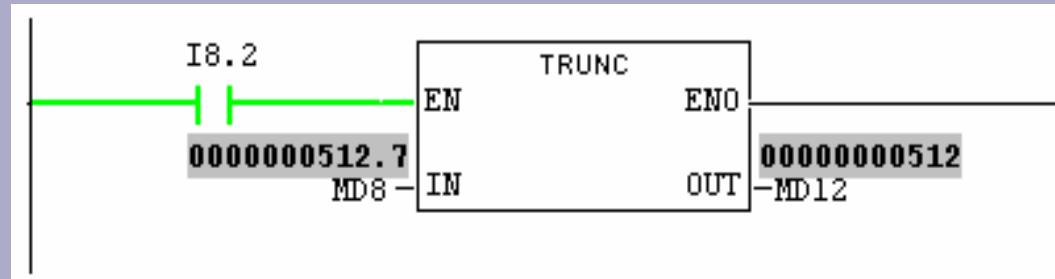
شبیه ساز PLCSIM



با فعال کردن شبیه ساز **PLCSIM** از برنامه **Monitor** و روشن کردن دگمه **Monitor** از پنجره **LAD/STL/FBD** میتوان به ازاء ورودی های مختلف نحوه تبدیل سازی را مشاهده کرد.

مطابق شکل های رو برو عمل کرده و با تغییر مقدار **MD0** ، مقدار **MD4** را بررسی می کنیم.



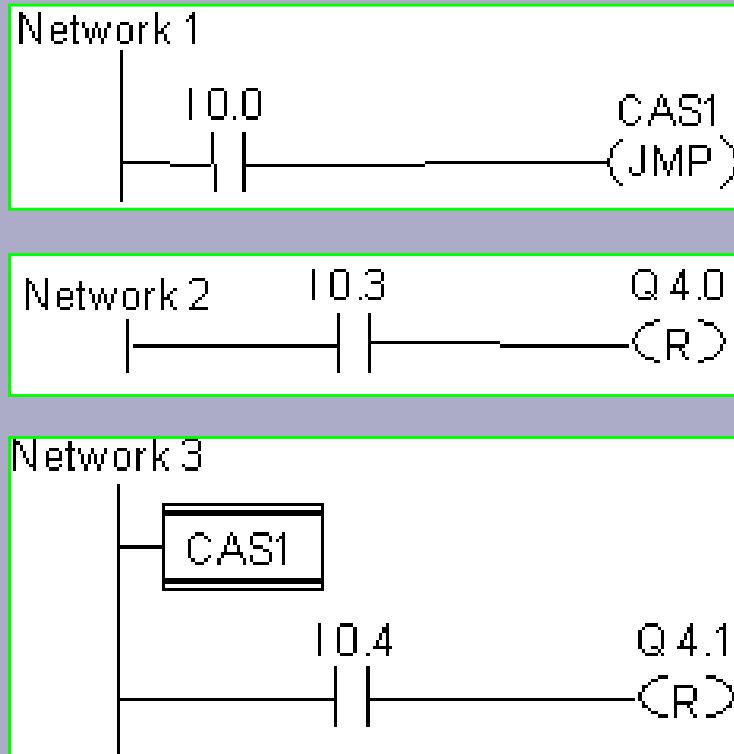


عملیات قبل را برای سه تبدیل کننده دیگر نیز انجام می دهیم.
مشاهده می شود بلک CEIL (سقف)
عدد اعشار را سمت بالا رند می کند.
ولی بلک FLOOR (کف) عدد اعشار را به سمت پایین رند می نماید.





پرش ها



اگر ورودی I0.0 یک باشد، برنامه به برچسب Network2 CAS1 پرش می کند، بدون اینکه Network2 شود.

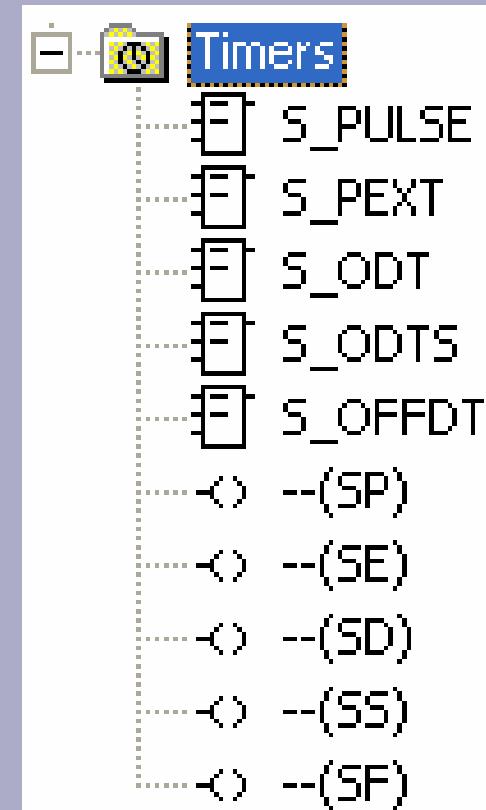


تایم رها





در قسمت تایمرها ، تعداد ۵ نوع
به صورت بلاکی و ۴ نوع به صورت
کویلی وجود دارد که هر کدام
را با ذکر یک مثال تشریح می کنیم



- **S_PULSE** Pulse S5 Timer
- **S_PEXT** Extended Pulse S5 Timer
- **S_ODT** On-Delay S5 Timer
- **S_ODTS** Retentive On-Delay S5 Timer
- **S_OFFDT** Off-Delay S5 Timer

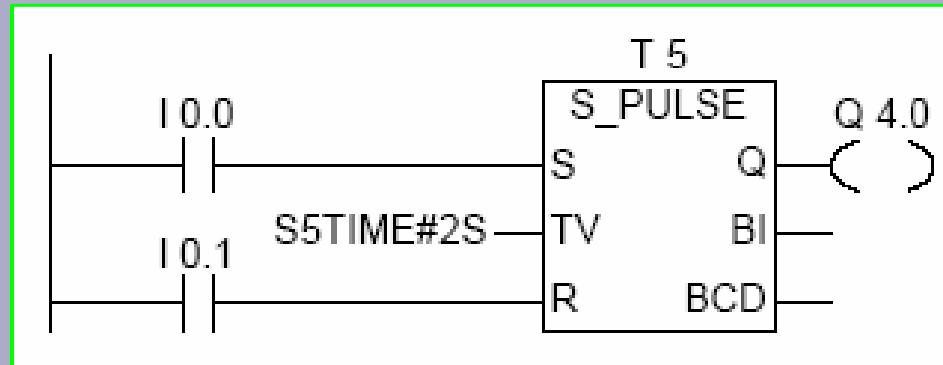
- ---(SP) Pulse Timer Coil
- ---(SE) Extended Pulse Timer Coil
- ---(SD) On-Delay Timer Coil
- ---(SS) Retentive On-Delay Timer Coil
- ---(SF) Off-Delay Timer Coil

لیست هر دو دستهٔ تایمر بلاکی و کویلی مشاهده می‌گردد.

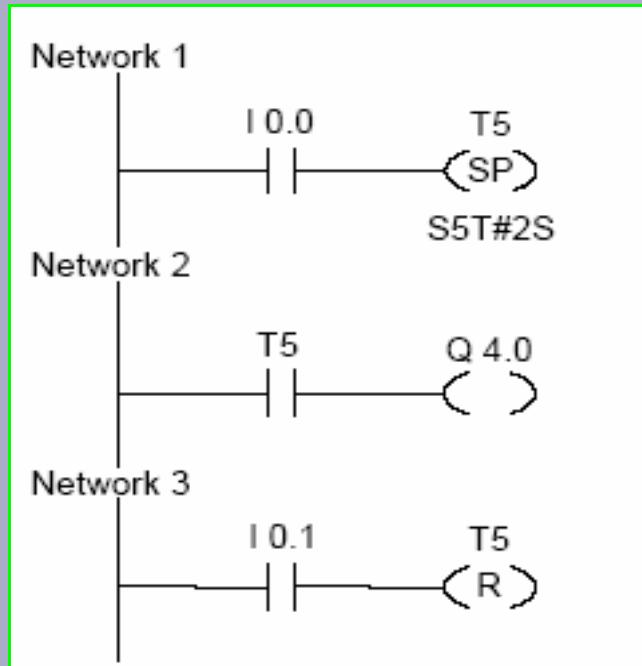




Pulse Timer



نوع S5



نوع کویلی

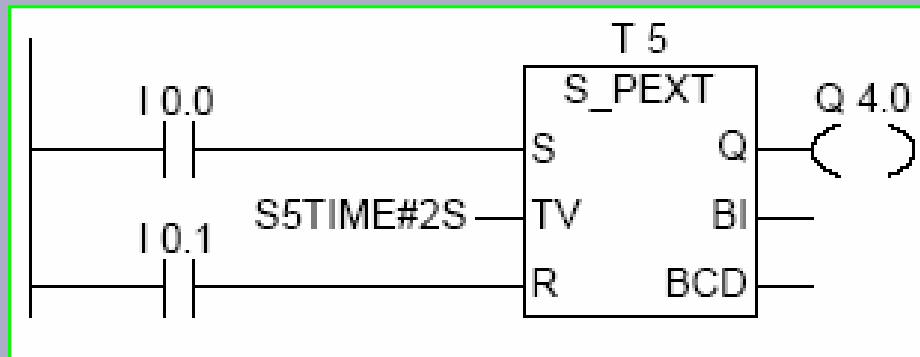
اگر ورودی **I0.0** روشن شود تایمر نیز همزمان با آن تا ۲ ثانیه (مادامی که **I0.0** یک است) کار می کند. خروجی اش نیز یک می شود. اگر در حین کار تایمر، **I0.0** صفر شود تایmer متوقف خواهد شد.

اگر در حین کار تایمر ورودی **I0.1** زده شود تایmer ریست می شود.

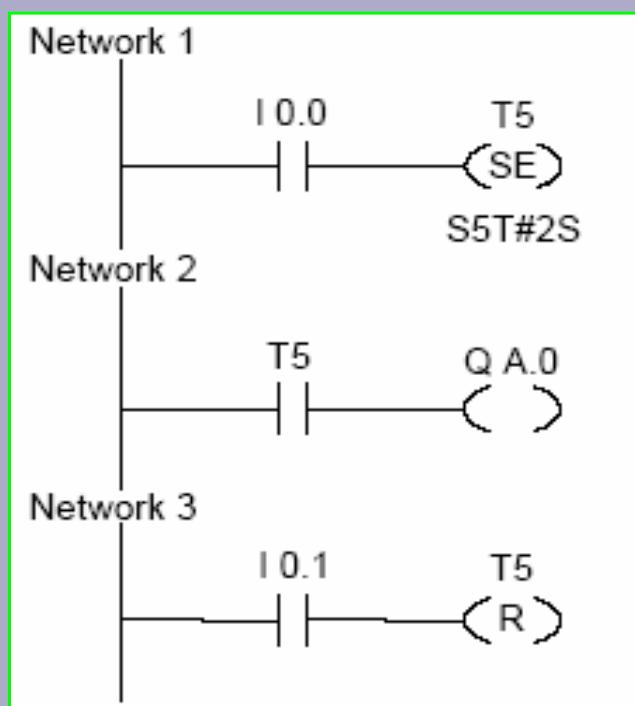




Extended Pulse Timer



نوع S5



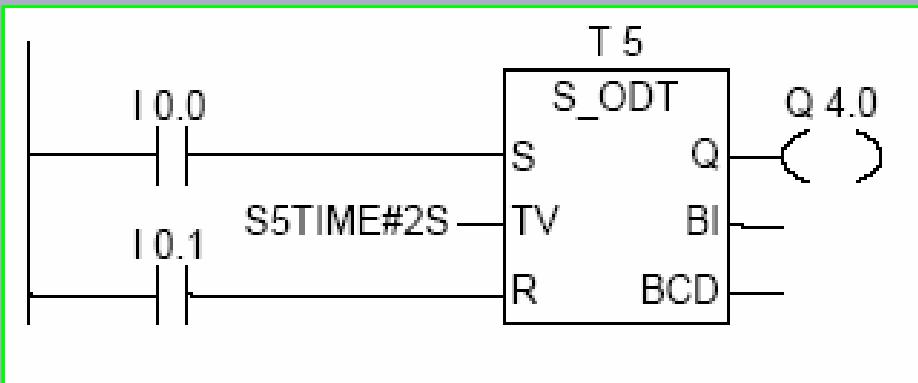
نوع کویلی

اگر ورودی I0.0 روشن شود، تایمر نیز همزمان با آن شروع به کار می کند و به صفر شدن I0.0 اهمیتی نمی دهد.
اگر در حین کار تایمر مجدداً I0.0 روشن شود، بلافاصله تایمر از اوّل شروع به کار می کند.
اگر در حین کار تایمر ورودی I0.1 زده شود تایمر ریست می شود.

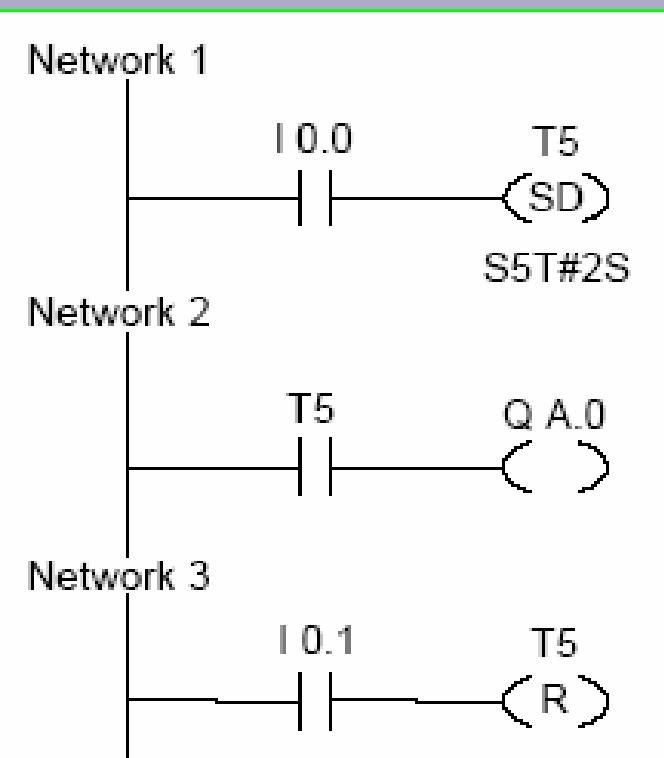




On-Delay S5 Timer



نوع S5



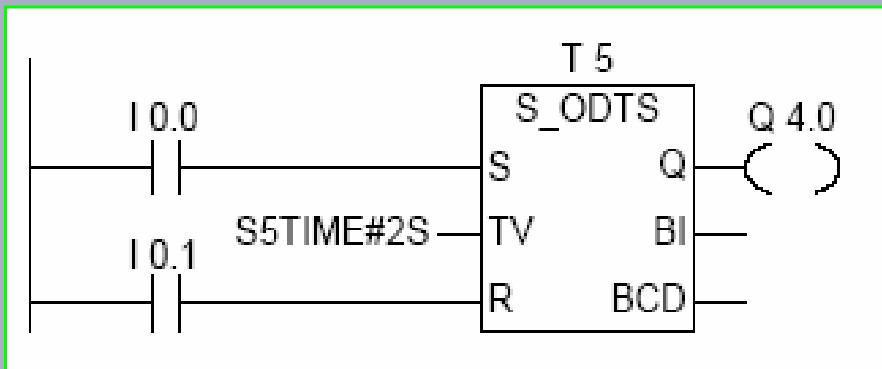
نوع کوپلی

اگر ورودی **I0.0** روشن شود، تایمر نیز همزمان با آن تا ۲ ثانیه شروع به کار می کند.
اگر زمان ۲ ثانیه سپری شود و **I0.0** هنوز یک باشد، خروجی، یک خواهد شد.
اگر **I0.0** صفر شود تایمر متوقف شده و خروجی صفر می شود.
اگر ورودی **I0.1** زده شود، بدون توجه به درحال کار بودن یا نبودن، تایم ریست می شود.

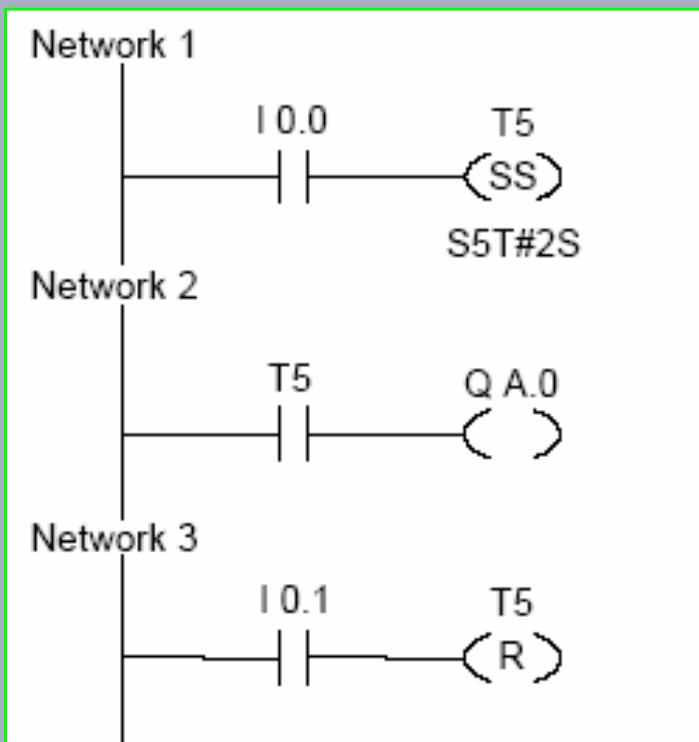




Retentive On-Delay Timer



نوع S5



نوع کویلی

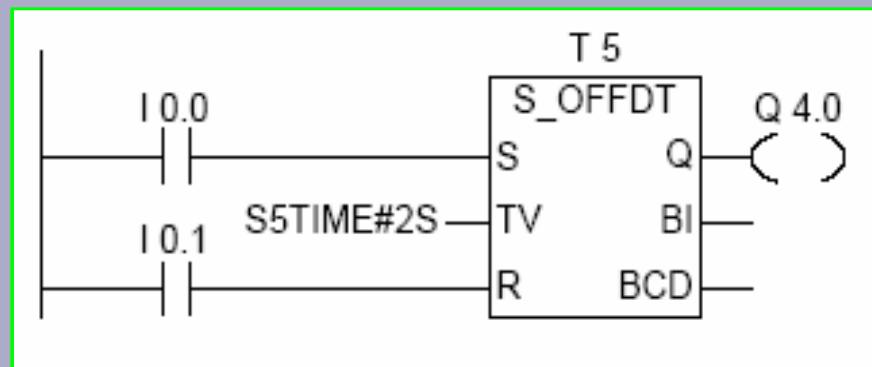
اگر ورودی **I0.0** روشن شود، تایمر نیز همزمان با آن شروع به کار می کند.
تایمر بدون توجه به خاموش شدن **I0.0** تا ۲ ثانیه کار می کند.

اگر **I0.0** قبل از سپری شدن ۲ ثانیه مجدداً روشن شود تایمر از اوّل شروع به کار می کند
بعد از ۲ ثانیه خروجی روشن می شود.
اگر ورودی **I0.1** زده شود،
بدون توجه به درحال کار بودن یا نبودن ،
تایمر ریست می شود.



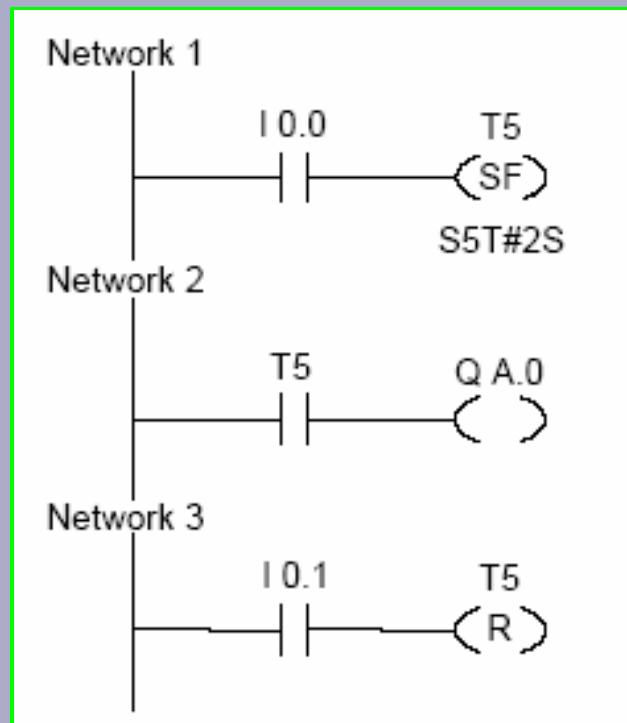


Off-Delay Timer Coil



نوع S5

اگر ورودی **I0.0** روشن شود، تایمر نیز همزمان با آن شروع به کار می کند.
خروجی هنگامی که تایмер در حال کار است و یا **I0.0** روشن باشد، یک می شود.



نوع کویلی

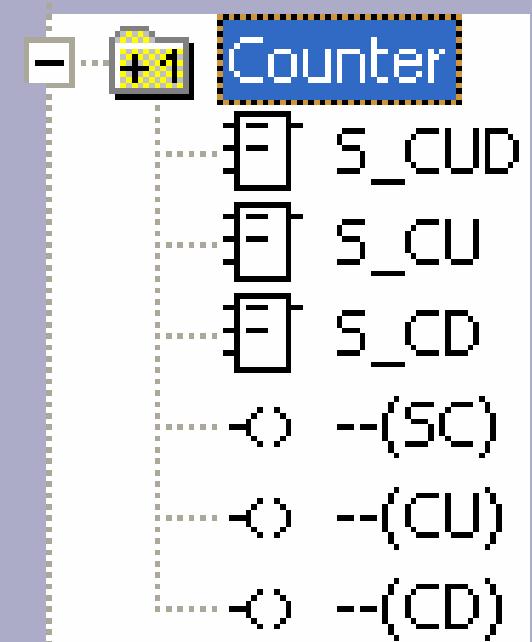


شمارنده ها





در قسمت شمارنده ها ، تعداد ۳ نوع به صورت بلاکی و ۳ نوع به صورت کویلی وجود دارد که هر کدام را با ذکر یک مثال تشریح می کنیم



- S_CUD Up-Down Counter
- S_CD Down Counter
- S CU Up Counter
- ---(SC) Set Counter Coil
- ---(CU) Up Counter Coil
- ---(CD) Down Counter Coil

لیست هر دو دسته شمارنده بلاکی و کویلی مشاهده می گردد.



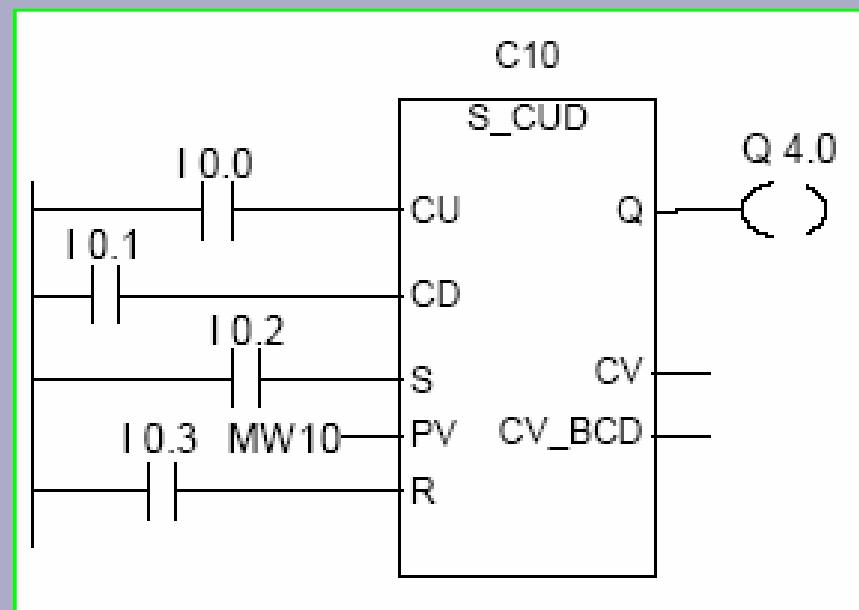


اگر ورودی **I0.2** از 0 به 1 تغییر یابد، شمارنده با مقدار از پیش تنظیم شده **MW10** پر می شود.

اگر ورودی **I0.0** از 0 به 1 تغییر یابد مقدار شمارنده **C10** یکی اضافه می شود، مگر اینکه به عدد ۹۹۹ رسیده باشد.

اگر ورودی **I0.1** از 0 به 1 تغییر یابد از مقدار شمارنده یکی می شود، مگر اینکه مقدار آن صفر شده باشد.

خروجی **Q4.0** تا زمانی که مقدار شمارنده صفر نیست، برابر 1 است.

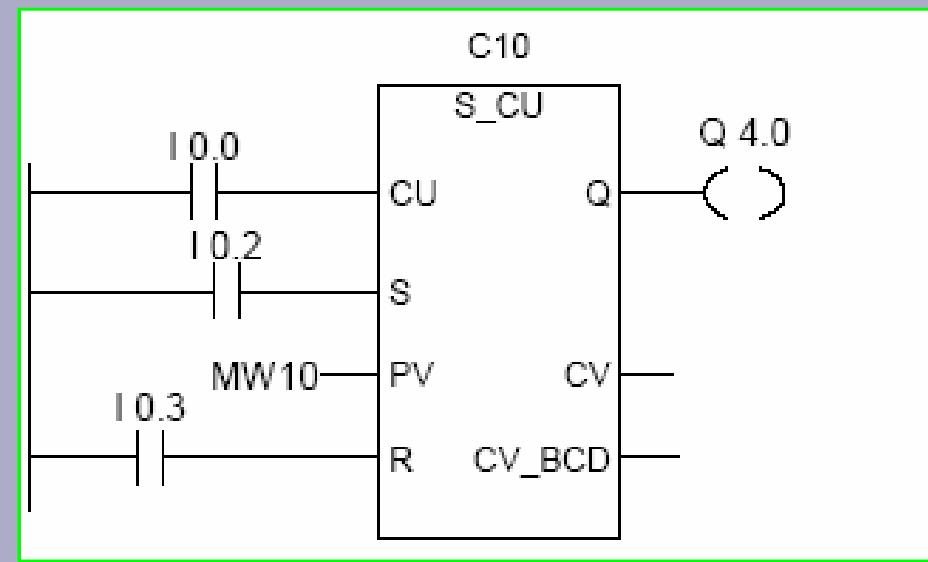




اگر ورودی **I0.2** از 0 به 1 تغییر یابد، شمارنده با مقدار از پیش تنظیم شده **MW10** پر می شود.

اگر ورودی **I0.0** از 0 به 1 تغییر یابد مقدار شمارنده **C10** یکی اضافه می شود، مگر اینکه به عدد ۹۹۹ رسیده باشد.

خروجی **Q4.0** تا زمانی که مقدار شمارنده صفر نیست، برابر 1 است.

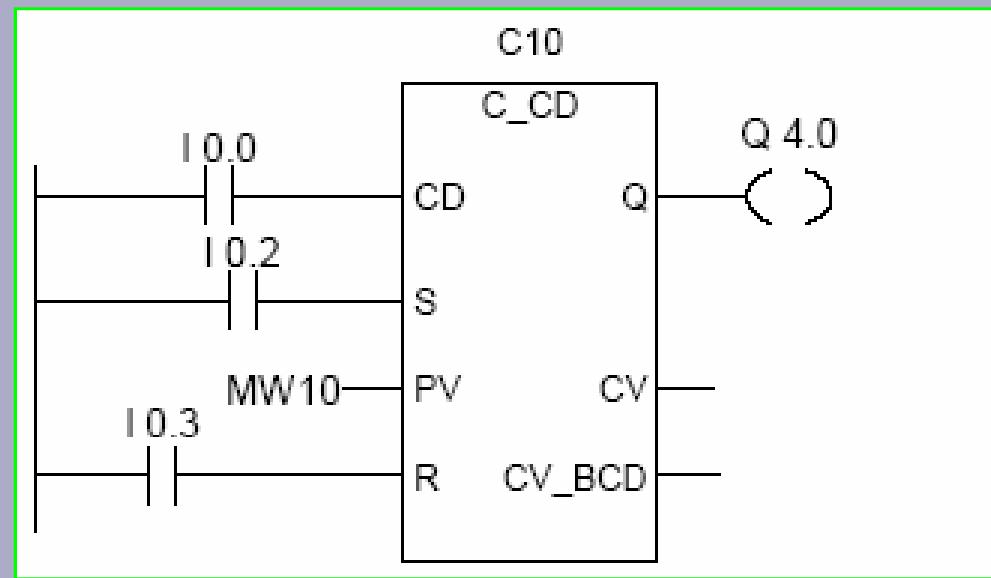


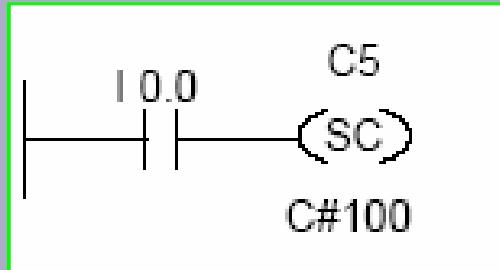


اگر ورودی **I0.2** از 0 به 1 تغییر یابد، شمارنده با مقدار از پیش تنظیم شده **MW10** پر می شود.

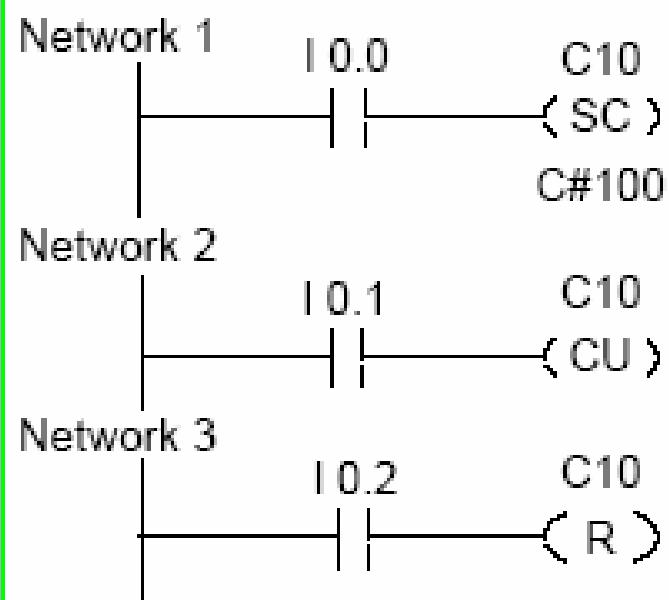
اگر ورودی **I0.0** از 0 به 1 تغییر یابد از مقدار شمارنده یکی کم می شود، مگراینکه مقدار آن صفر شده باشد.

خروجی **Q4.0** تا زمانی که مقدار شمارنده صفر نیست، برابر 1 است.





اگر ورودی **I0.0** از صفر به یک تغییر یابد،
شمارنده **C5** روی مقدار ۱۰۰ تنظیم می شود.
اگر **I0.0** از ۰ به ۱ تغییر نیابد، شمارنده
بدون تغییر باقی می ماند.



اگر ورودی **I0.0** از صفر به یک تغییر یابد،
شمارنده **C5** روی مقدار ۱۰۰ تنظیم می شود.
اگر ورودی **I0.1** از ۰ به ۱ تغییر یابد مقدار شمارنده **C10**
یکی اضافه می شود. مگر اینکه به عدد ۹۹۹ رسیده باشد.
اگر **I0.0** از ۰ به ۱ تغییر نیابد، شمارنده
بدون تغییر باقی می ماند.
اگر **I0.2** یک شود، شمارنده ریست می شود.



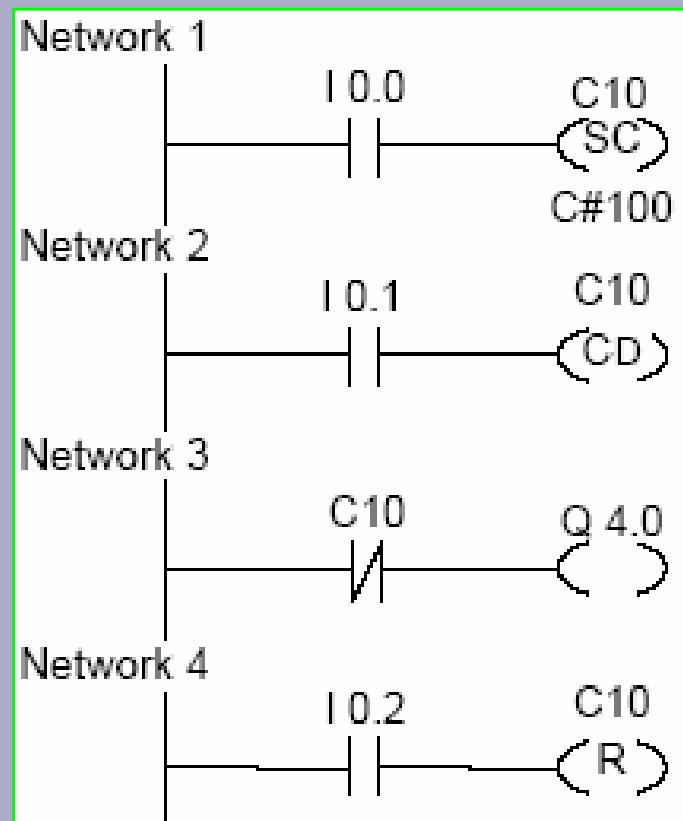


اگر ورودی **I0.0** از 0 به 1 تغییر یابد ، شمارنده با مقدار 100 پر می شود.

اگر ورودی **I0.1** از 0 به 1 تغییر یابد، از مقدار شمارنده یکی کم می شود، مگراینکه مقدار آن صفر شده باشد.

اگر مقدار شمارنده صفر باشد، خروجی **Q4.0** برابر 1 می شود.

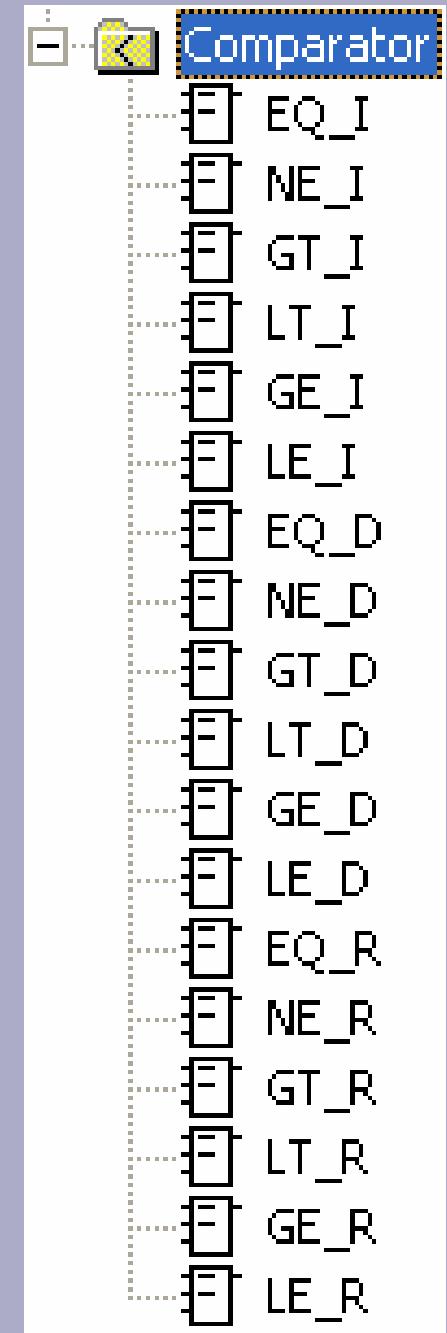
اگر **I0.2** یک شود، شمارنده ریست می شود.



مقایسه گرها



در بخش مقایسه گر ها ، تعداد ۱۸ المان
به صورت بلاکی وجود دارد ،
که تک تک آنها را
را با ذکر یک مثال تشریح می کنیم





$==$	دو ورودی با هم برابر باشند
\neq	دو ورودی با هم برابر نباشند
$>$	ورودی اول از ورودی دوم بزرگتر باشد
$<$	ورودی اول از ورودی دوم کوچکتر باشد
\geq	ورودی اول، بزرگتر یا مساوی ورودی دوم باشد
\leq	ورودی اول، کوچکتر یا مساوی ورودی دوم باشد

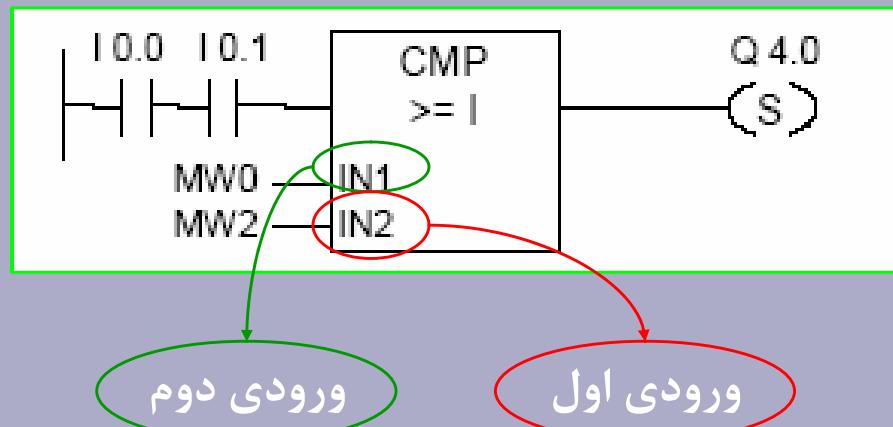
ورودی ها ممکن است از نوع:

یا عدد صحیح باشند که با **I** نشان داده می شوند
باشند که با **DI** نشان داده می شوند.
عدد حقیقی یا **Real** باشند که با **R** نشان داده می شوند.

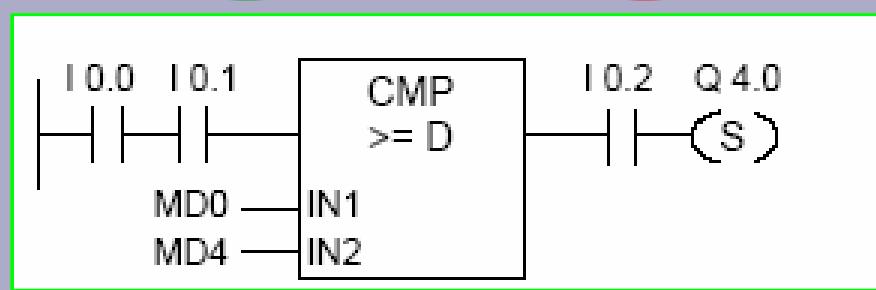




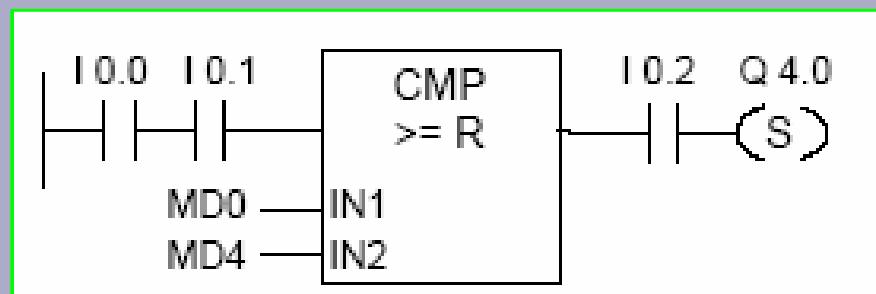
ورودی های نوع I



خروجی Q4.0 هنگامی ست می شود که:
ورودی های I0.0,I0.1 هر دو یک باشند.
Bزرگتر یا مساوی MW0 باشد.



خروجی Q4.0 هنگامی ست می شود که:
ورودی های I0.0,I0.1 هر دو یک باشند.
Bزرگتر یا مساوی MD0 باشد.
I0.2 نیز یک باشد



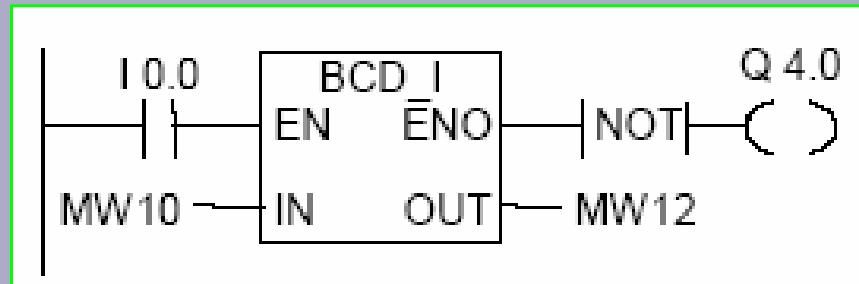
خروجی Q4.0 هنگامی ست می شود که:
ورودی های I0.0,I0.1 هر دو یک باشند.
Bزرگتر یا مساوی MD0 باشد.
I0.2 نیز یک باشد.

R نوع
ورودی های



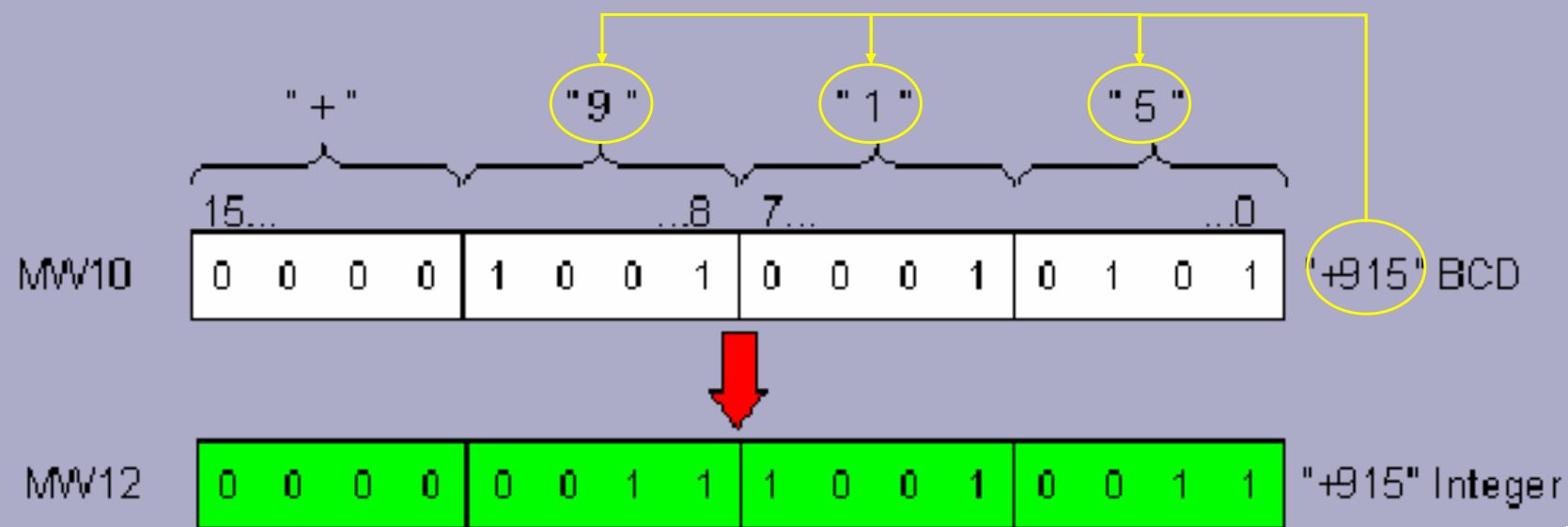


تبدیل BCD به عدد صحیح (Integer)



اگر ورودی I0.0 یک باشد، محتویات MW10 به عنوان یک BCD خوانده می شود و به یک عدد صحیح (Integer) تبدیل می شود. نتیجه در MW12 ذخیره می شود. خروجی Q4.0 هنگامی که تبدیل انجام نشده باشد (به خاطر وجود NOT)، یک می باشد.

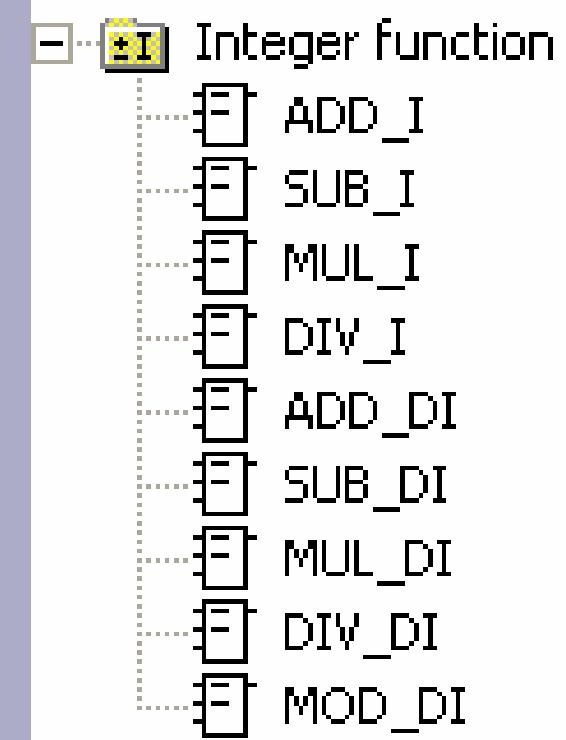
به عنوان مثال می خواهیم عدد ۹۱۵ که به صورت BCD میباشد به عدد صحیح تبدیل کنیم.



عملیات ریاضی



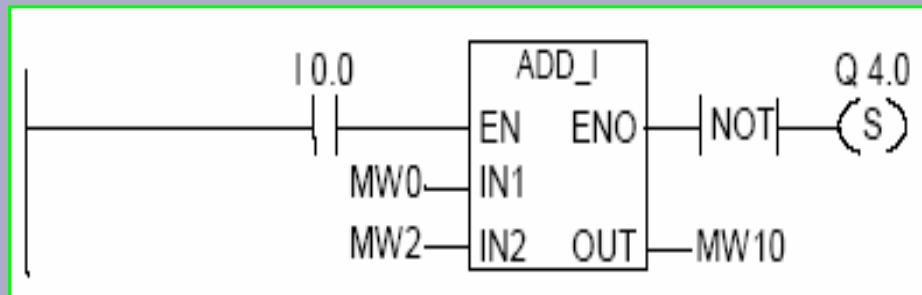
در قسمت عملیات ریاضی روی اعداد صحیح تعداد نه عملگر وجود دارد که با ذکر مثال آن ها را تشریح می کنیم.



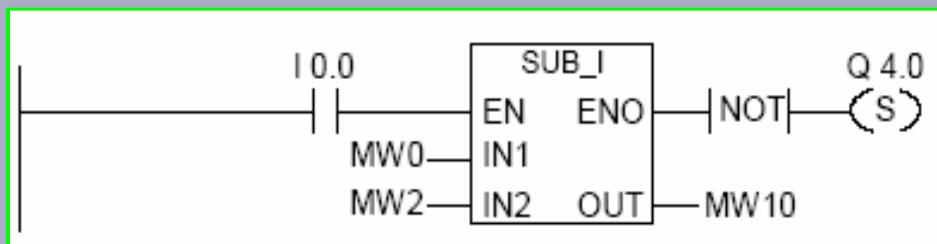


- | | |
|----------|-----------------------|
| • ADD_I | جمع عدد صحيح |
| • SUB_I | تفريق عدد صحيح |
| • MUL_I | ضرب عدد صحيح |
| • DIV_I | القسمة، عدد صحيح |
| • ADD_DI | جمع عدد صحيح دوبل |
| • SUB_DI | تفريق عدد صحيح دوبل |
| • MUL_DI | ضرب عدد صحيح دوبل |
| • DIV_DI | القسمة، عدد صحيح دوبل |
| • MOD_DI | |

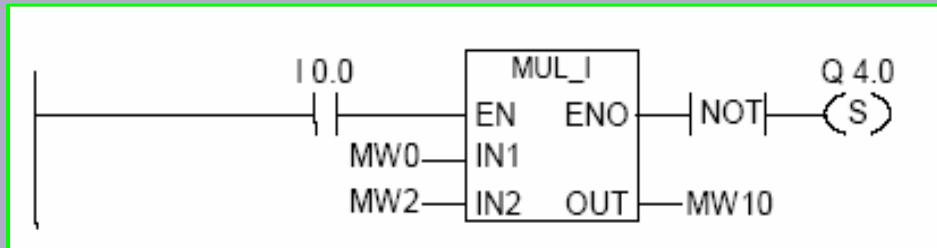




اگر ورودی I0.0 یک باشد، نتیجهٔ جمع MW0+MW2 به خروجی MW10 ریخته می‌شود.
اگر نتیجه از محدودهٔ مجاز اعداد صحیح خارج باشد، خروجی Q4.0 سِت می‌گردد.

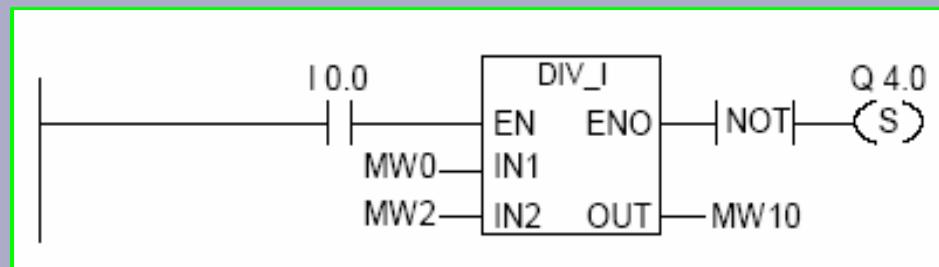


اگر ورودی I0.0 یک باشد، نتیجهٔ تفریق MW0-MW2 به خروجی MW10 ریخته می‌شود.
اگر نتیجه از محدودهٔ مجاز اعداد صحیح خارج باشد، خروجی Q4.0 سِت می‌گردد.

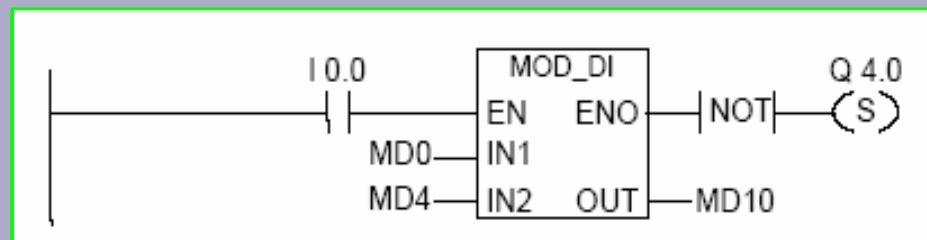


اگر ورودی I0.0 یک باشد، نتیجهٔ ضرب MW0 x MW2 به خروجی MW10 ریخته می‌شود.
اگر نتیجه از محدودهٔ مجاز اعداد صحیح خارج باشد، خروجی Q4.0 سِت می‌گردد.





اگر ورودی I0.0 یک باشد، نتیجهٔ تقسیم MW2 بر خروجی MW10 ریخته می‌شود.
اگر نتیجه از محدودهٔ مجاز اعداد صحیح خارج باشد، خروجی Q4.0 سِت می‌گردد.



اگر ورودی I0.0 یک باشد، باقیماندهٔ تقسیم MD2 بر خروجی MD10 ریخته می‌شود.
اگر نتیجه از محدودهٔ مجاز اعداد صحیح خارج باشد، خروجی Q4.0 سِت می‌گردد.

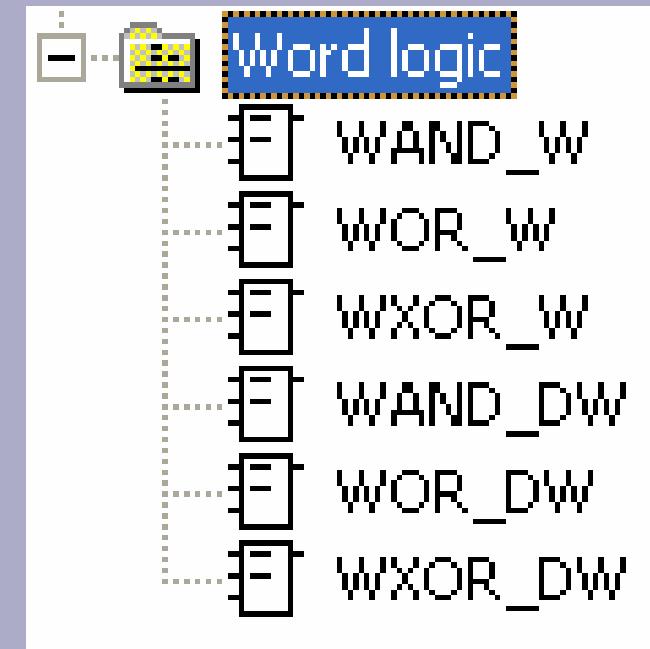


عملیات منطقی روی WORD





در قسمت عملیات منطقی روی WORD
تعداد شش بلاک وجود دارد که با ذکر
مثال آن ها را تشریح می کنیم.





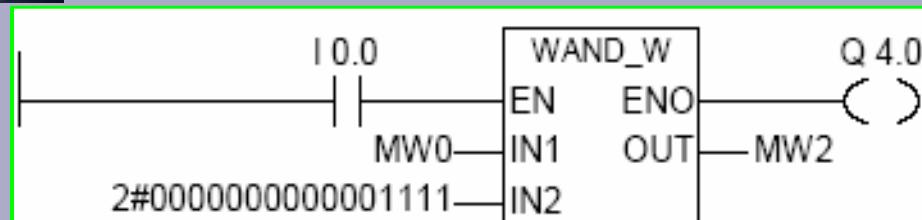
دستورات منطقی WORD، دو جفت WORD یا دو جفت
را بیت به بیت بر اساس منطق بولی مقایسه می کند.

اگر نتیجه که در خروجی OUT ریخته می شود صفر نباشد بیت CC1 سِت می شود.
ولی اگر صفر باشد CC1 ریست می شود.

- **WAND_W** (Word) AND Word
- **WOR_W** (Word) OR Word
- **WXOR_W** (Word) Exclusive OR Word
- **WAND_DW** (Word) AND Double Word
- **WOR_DW** (Word) OR Double Word
- **WXOR_DW** (Word) Exclusive OR Double Word



حالت AND دو W



اگر ورودی I0.0 یک باشد، دستور العمل اجرا می شود.
بیت ها، تک تک با هم AND می شوند نتیجه به MW2 ریخته می شود.
اگر برنامه اجرا شود، Q4.0 یک می شود.

MW0 **01010101 01010101**

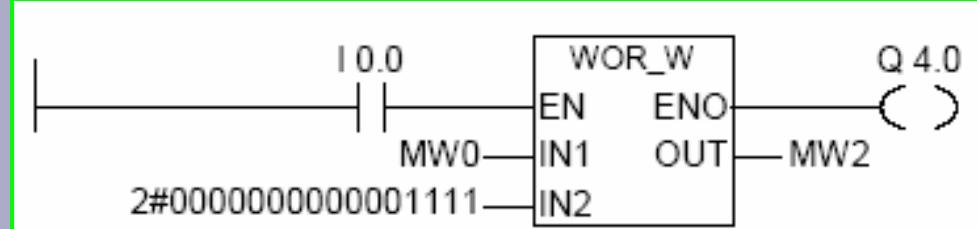
AND

=

00000000 0000101

MW2

IN2 **00000000 00001111**



حالت W دو OR

MW0 **01010101 01010101**

OR

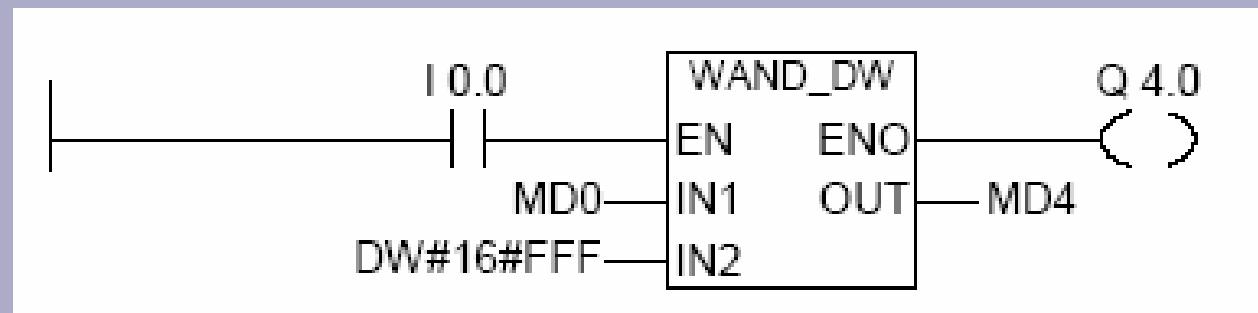
=

01010101 01011111

MW2

IN2 **00000000 00001111**





MD0

01010101 01010101 01010101 01010101

AND

IN2
(FFF)

00000000 00000000 00001111 11111111

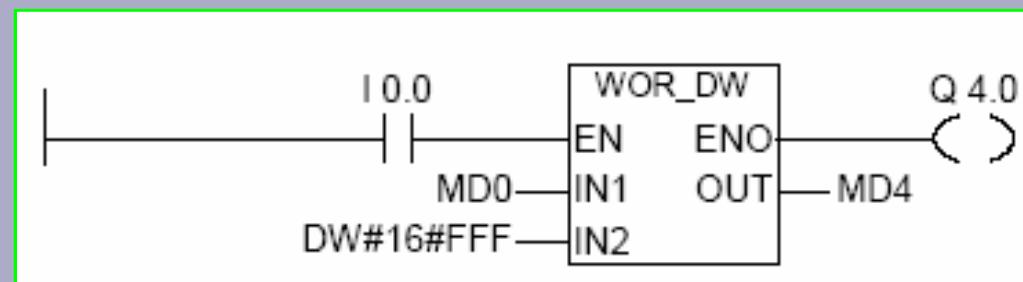
||

MD2

00000000 00000000 00000101 01010101

DW دو AND
حالت





MD0

01010101 01010101 01010101 01010101

OR

IN2
(FFF)

00000000 00000000 00001111 11111111

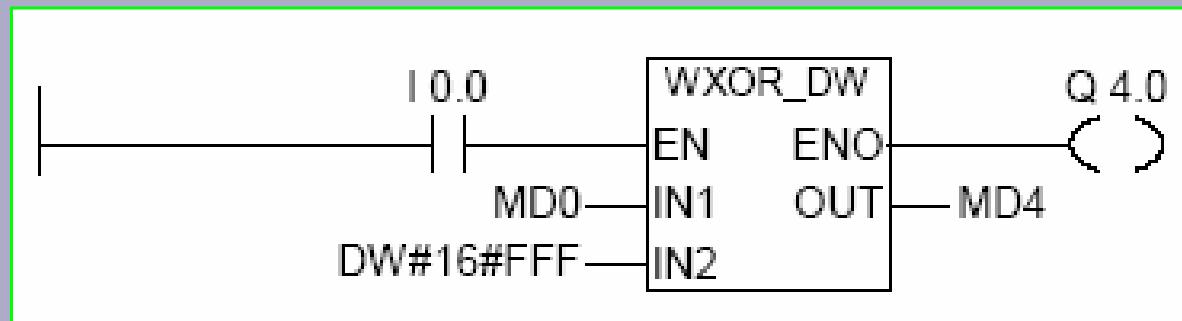
||

MD4

01010101 01010101 01011111 11111111

حالت DW دو OR



DW دو XOR
حالت**MD0**

01010101 01010101 01010101 01010101

OR

**IN2
(FFF)**

00000000 00000000 00001111 11111111

||

MD4

01010101 01010101 01011010 10101010



دستورالعمل های بیت وضعیت

Status Bit





در قسمت دستور العمل بیت وضعیت،
تعداد بیست المان وجود دارد که با ذکر
مثال آن ها را تشریح می کنیم.

48	Status bits
-I	OV -- --
-I	OS -- --
-I	UO -- --
-I	BR -- --
-I	OV -- / --
-I	OS -- / --
-I	UO -- / --
-I	BR -- / --
-I	==0 -- --
-I	>=0 -- --
-I	<=0 -- --
-I	>0 -- --
-I	<0 -- --
-I	<>0 -- --
-I	==0 -- / --
-I	>=0 -- / --
-I	<=0 -- / --
-I	>0 -- / --
-I	<0 -- / --
-I	<>0 -- / --





بیت وضعیت (Status Bit)

بیت وضعیت رجیستری در حافظه CPU است، که حاوی بیت هایی است که می توانید آنها را در آدرس دهی بیت ها و دستور العمل منطقی روی Word ها به عنوان مرجع در نظر بگیرید.
ساختار بیت وضعیت به صورت زیر است:

$2^{15} \dots$	$\dots 2^9$	2^8	2^7	2^6	2^5	2^4	2^3	2^2	2^1	2^0
		BR	CC1	CC0	OV	OS	OR	STA	RLO	/FC





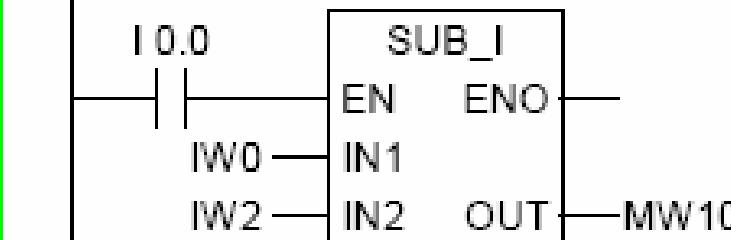
دستورالعمل های بیت وضعیت، دستورالعمل های بیت لاجیکی هستند که با بیت وضعیت کار می کنند.
هر کدام از این دستورالعمل ها روی یکی از شرایط زیر اثر می گذارد:

بیت نتیجه باینری (---|---|---BR) ست شود.
عمل ریاضی سر ریز داشته باشد (---|---OV) یا سر ریز ذخیره شده (---|---OS) داشته باشد.
نتیجه دستور ریاضی نا مرتب باشد: (---|---UO)
نتیجه دستور ریاضی با یکی از راه های زیر با 0 ارتباط داشته باشد:
 $=0, \neq 0, > 0, < 0, \geq 0, \leq 0.$

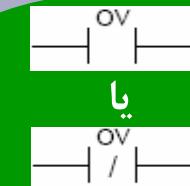
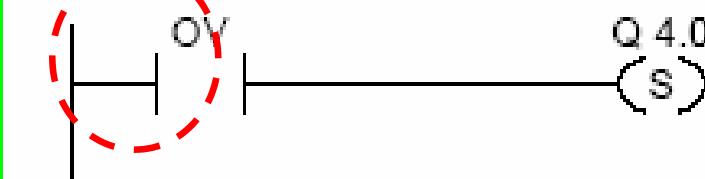




Network 1



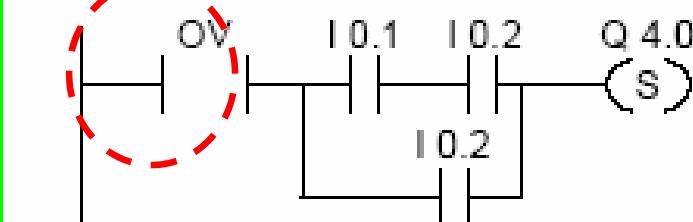
Network 2

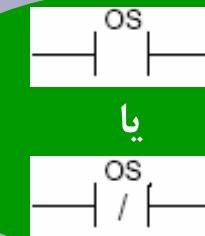
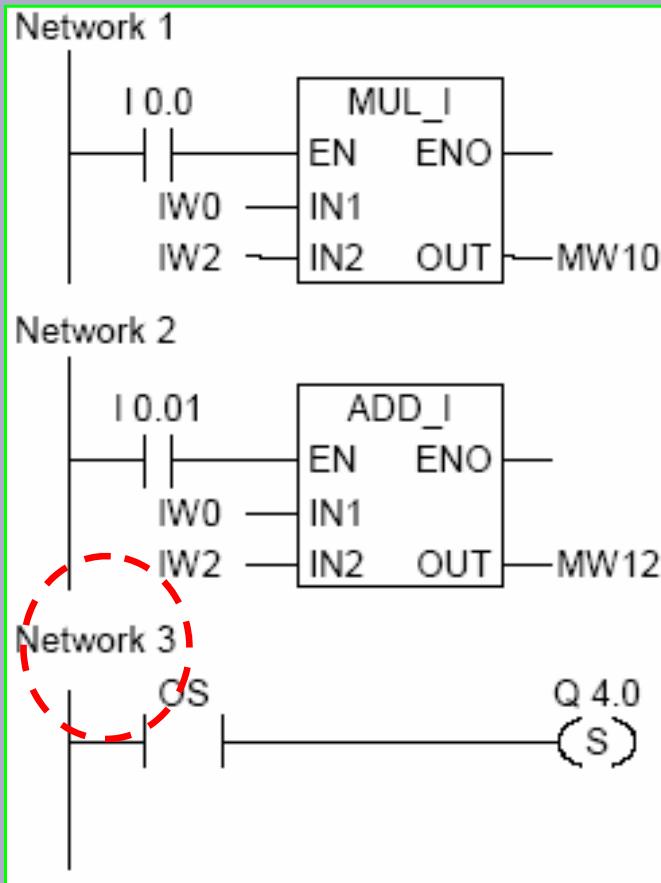


عمل تفريقي با يك بودن ورودي I0.0 فعال می شود.
اگر نتیجه تفريقي (IW0 – IW2) خارج محدوده مجاز
يک عدد صحيح باشد، بيت OV سمت می شود.
با ستدن OV خروجي Q4.0 يك می شود.

مي توانستيم تنها از خروجي ENO استفاده کنيم که در صورت خارج از محدوده بودن
تفريقي، صفر می شود. ولی ممکن است مانند شكل زير شرایط ديگري را برای خروجي
Q4.0 در نظر داشته باشيم، که در اينصورت باید از بيت وضعیت OV در يك Network مجزا استفاده نمایيم.

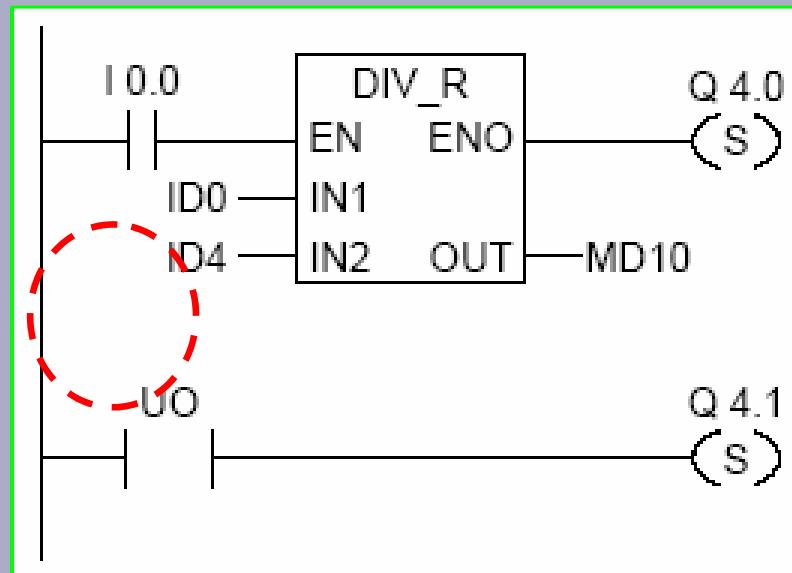
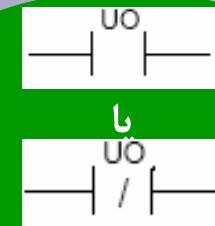
Network 2





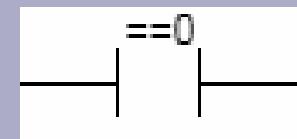
عمل ضرب با یک بودن ورودی I0.0 و عمل جمع با ورودی I0.1 فعال می شود.
اگر نتیجه یکی از دو عمل ریاضی ، خارج محدوده مجاز یک عدد صحیح باشد، بیت OS ست می شود.
با ستندن OS خروجی Q4.0 یک می شود.



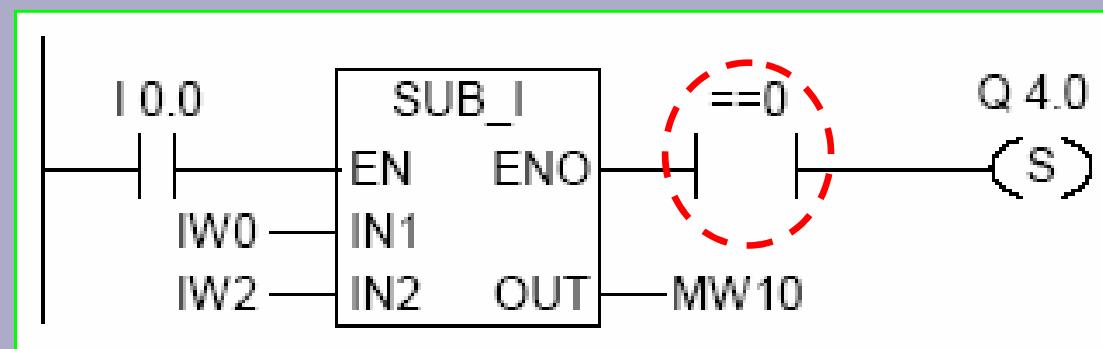
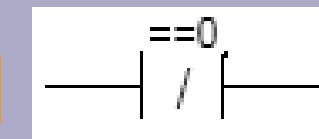


عمل تقسیم دو عدد حقیقی با یک بودن ورودی I0.0 فعال می شود.
اگر یکی مقادیر عدد غیر مجاز باشد،
بیت UO سمت می شود.
با است شدن UO خروجی Q4.0 یک می شود.





یا

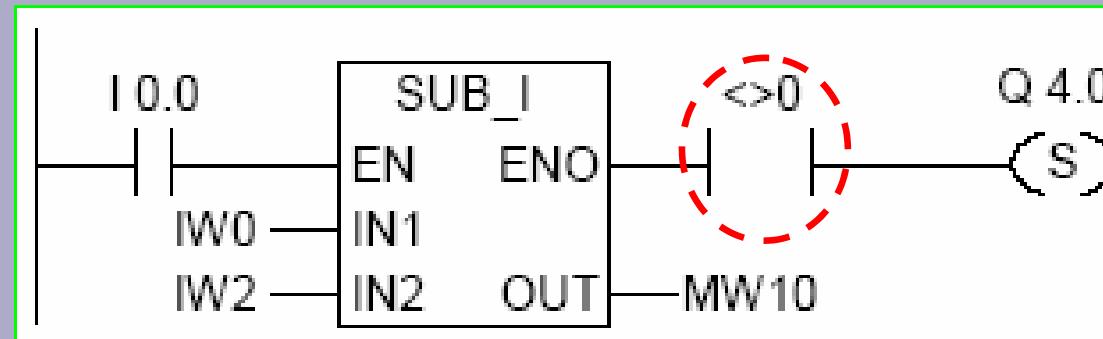


اگر نتیجه عمل تفریق صفر باشد(دو ورودی باهم برابر باشند، خروجی Q4.0 ست می شود.

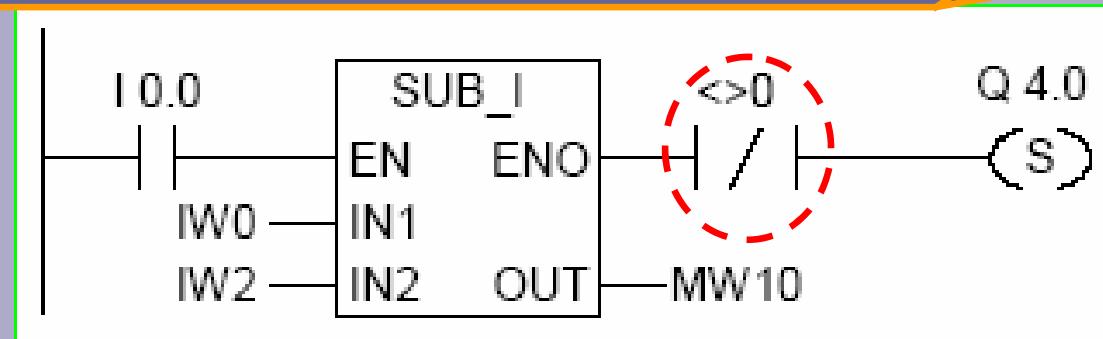




اگر برنامه به خوبی اجرا شود و نتیجه عمل تفریق مخالف صفر باشد
خروجی Q4.0 ست می شود.

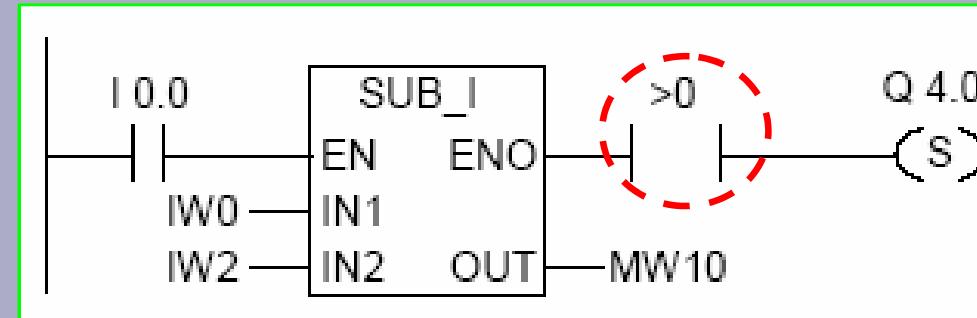


اگر برنامه به خوبی اجرا شود و نتیجه عمل تفریق صفر باشد
خروجی Q4.0 ست می شود.

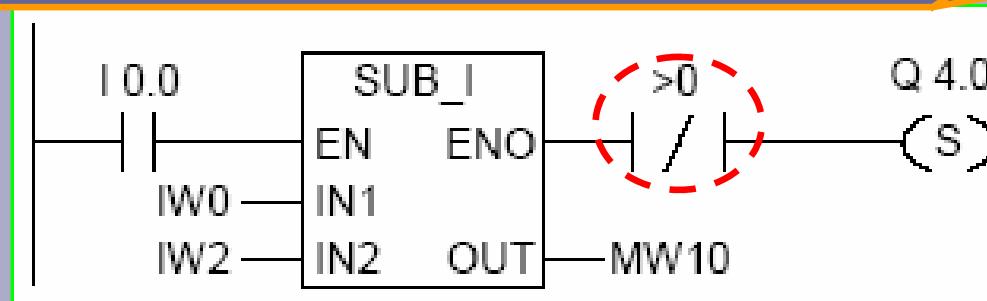




اگر برنامه به خوبی اجرا شود و نتیجه عمل تفریق بزرگتر از صفر باشد
خروجی Q4.0 ست می شود.

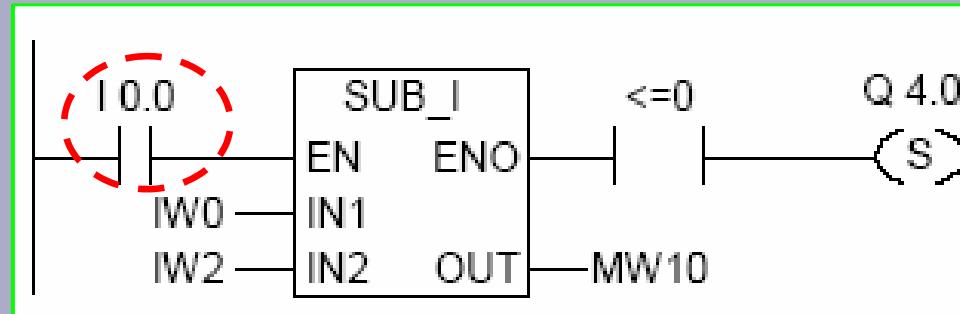


اگر برنامه به خوبی اجرا شود و نتیجه عمل تفریق مخالف صفر نباشد
خروجی Q4.0 سست می شود.

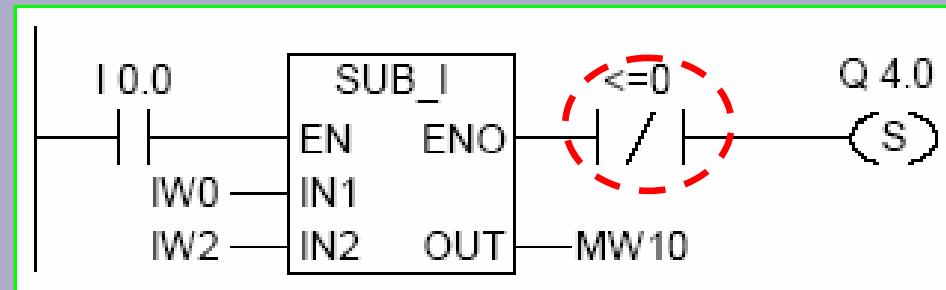




اگر برنامه به خوبی اجرا شود و نتیجه عمل تفریق کوچکتر یا مساوی صفر باشد
خروجی Q4.0 ست می شود.

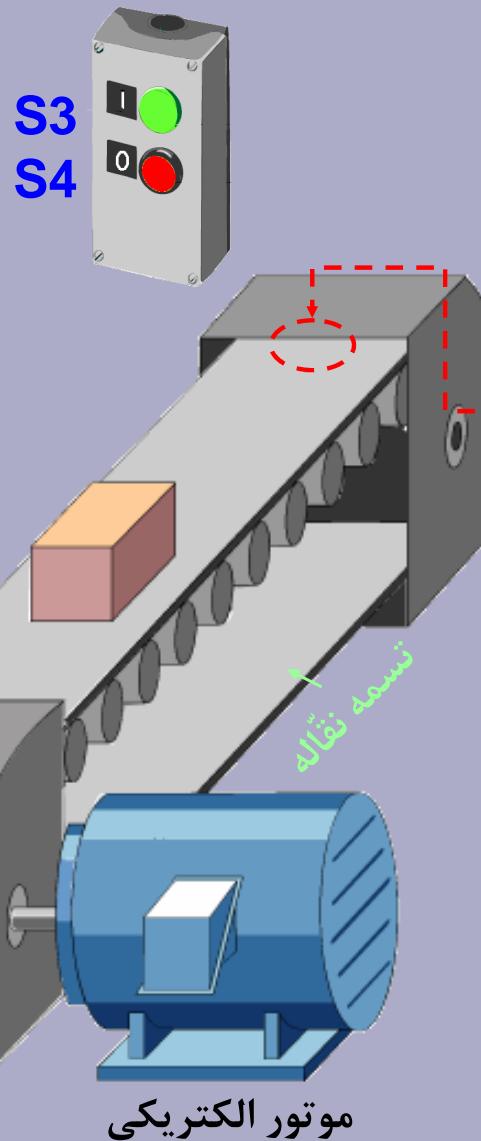


اگر برنامه به خوبی اجرا شود و نتیجه عمل تفریق کوچکتر یا مساوی صفر نباشد
خروجی Q4.0 ست می شود.



مثال های کاربردی





کنترل تسمه نقاله توسط کلید و سنسور

لیمیت
سوییچ

S5

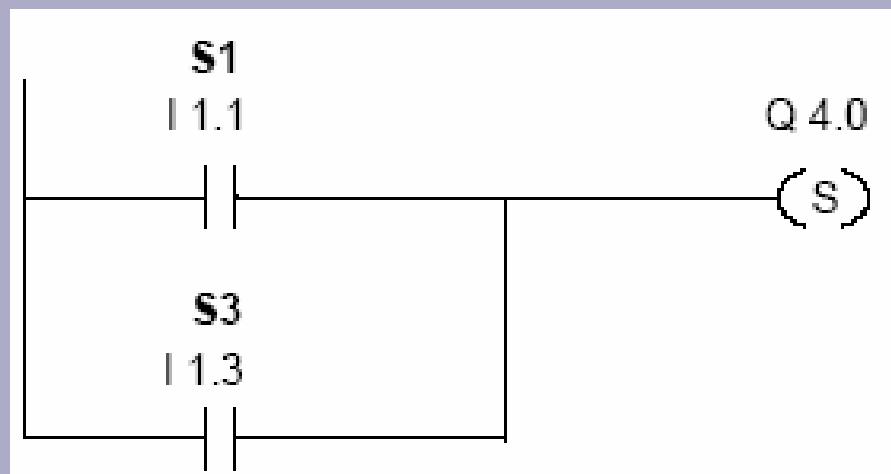
شکل مقابل تسمه نقاله ای را نشان می دهد که می تواند به صورت الکتریکی فعال گردد.
دو سری پوش باتن در دو طرف آن برای قطع و وصل دستی در هر دو طرف قرار داده شده است.
یک لیمیت سوییچ برای متوقف نمودن تسمه نقاله هنگام رسیدن بسته به انتهای قرار داده شده است.





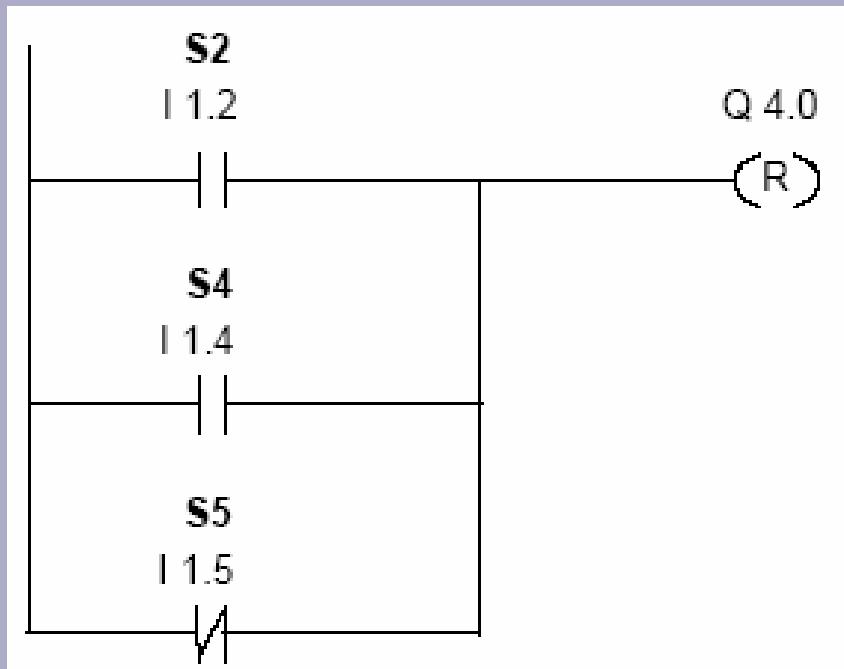
تجهیزات	سمبل	آدرس
پوش باتن استارت طرف چپ	S1	I 1.1
پوش باتن استپ طرف چپ	S2	I 1.2
پوش باتن استارت طرف راست	S3	I 1.3
پوش باتن استپ طرف راست	S4	I 1.4
لیمیت سوییچ	S5	I 1.5
راه انداز موتور	MOTOR_ON	Q 4.0

پوش باتن ها، راه اندازِ موتور و لیمیت سوییچ را
مطابق جدول به ورودی - خروجی های PLC
وصل می کنیم.



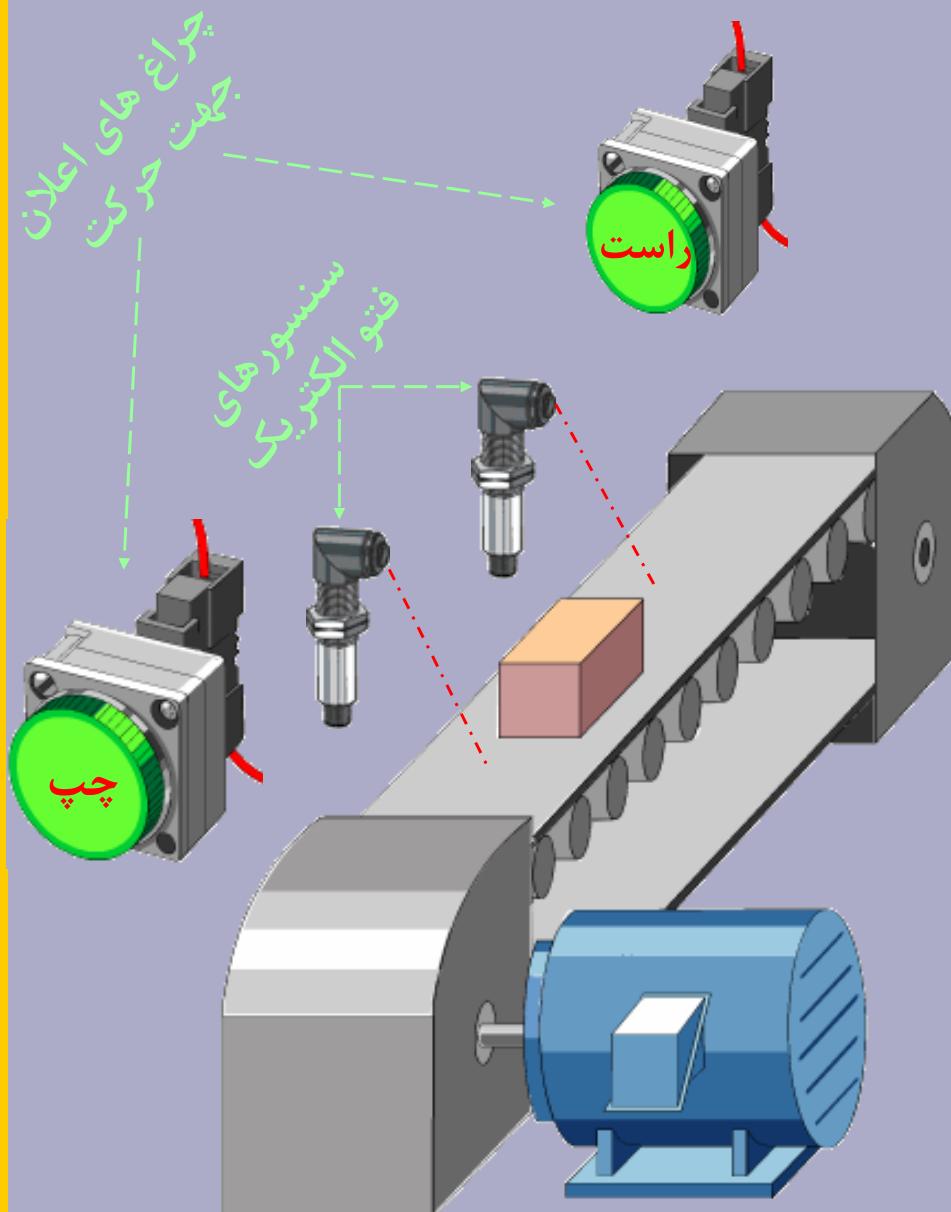
Network1:
هر کدام از استارت ها که زده شود،
موتور روشن می شود.



**Network2:**

هر کدام از استپ ها که زده شود، یا وقتی که
لیمیت سوییچ عمل کند، موتور متوقف می شود.





تعیین جهت حرکت بسته روی تسمه نقاله

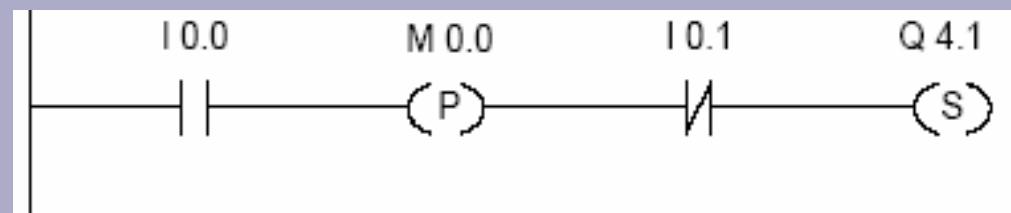
شکل مقابل تسمه نقاله ای را نشان می دهد که دو سنسور فتوالکتریک(برای تشخیص حضور شیء) کنار آن نصب شده است. باید برنامه ای نوشته شود که جهت حرکت بسته را روی تسمه نقاله نشان دهد. (از کن tact های NO سنسورها استفاده می شود.)





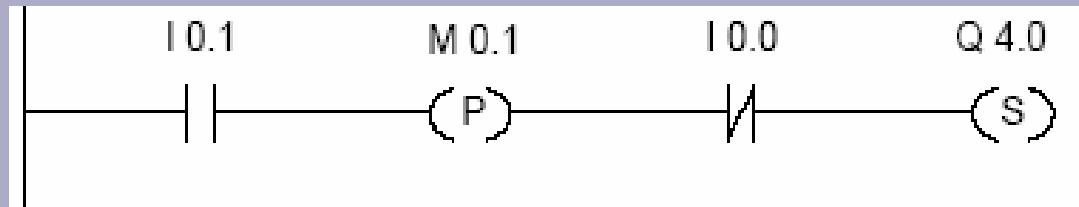
تجهیزات	آدرس
سنسور فتوالکتریک سمت راست	I 0.0
سنسور فتوالکتریک سمتچپ	I 0.1
چراغ نشان دهنده حرکت به راست	Q 4.0
چراغ نشان دهنده حرکت به چپ	Q 4.1

سنسور ها و سیگنال ها را
مطابق جدول، به ورودی - خروجی های PLC
وصل می کنیم.



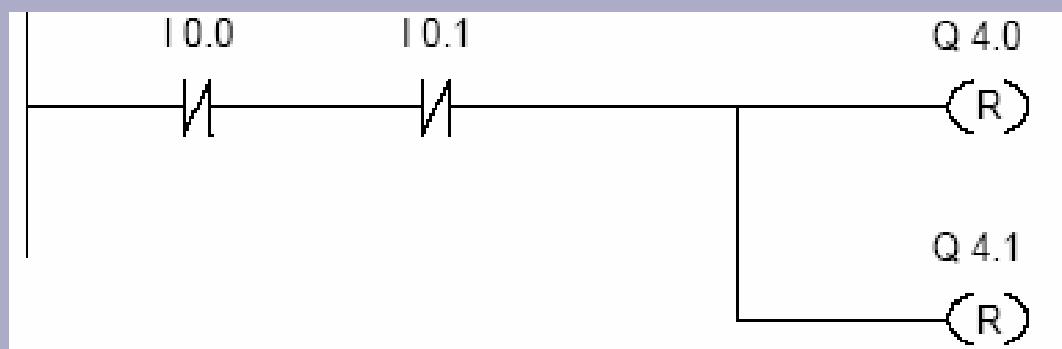
Network1:
اگر سنسور سمت راست حضور بسته
را تشخیص دهد، در اینصورت ورودی
مطابق آن (I0.0) از 0 به 1 تغییر می یابد.
در همین زمان سنسور سمت چپ تغییری
حس نمی کند.
در اینحالت بسته به سمت چپ در حال حرکت است.
و چراغ سیگنال "حرکت به چپ"
یا Q4.1 روشن می شود



**Network2:**

اگر سنسور سمت چپ حضور بسته را تشخیص دهد، در این صورت ورودی مطابق آن (I0.1) از ۰ به ۱ تغییر می یابد. در همین زمان سنسور سمت راست تغییری حس نمی کند.

در اینحالت بسته به سمت راست در حال حرکت است. و چراغ سیگنال "حرکت به راست" یا **Q4.0** روشن می شود

**Network3:**

اگر سنسور ها هیچ حرکتی را تشخیص ندهند، در این صورت یعنی بسته ای در بین سنسورها وجود نداشته و چراغ سیگنال ها خاموش می شوند.



مخزن ذخیره با شمارنده و مقایسه گر

دو تسمه نقاله و یک مخزن در این مثال استفاده می شوند.

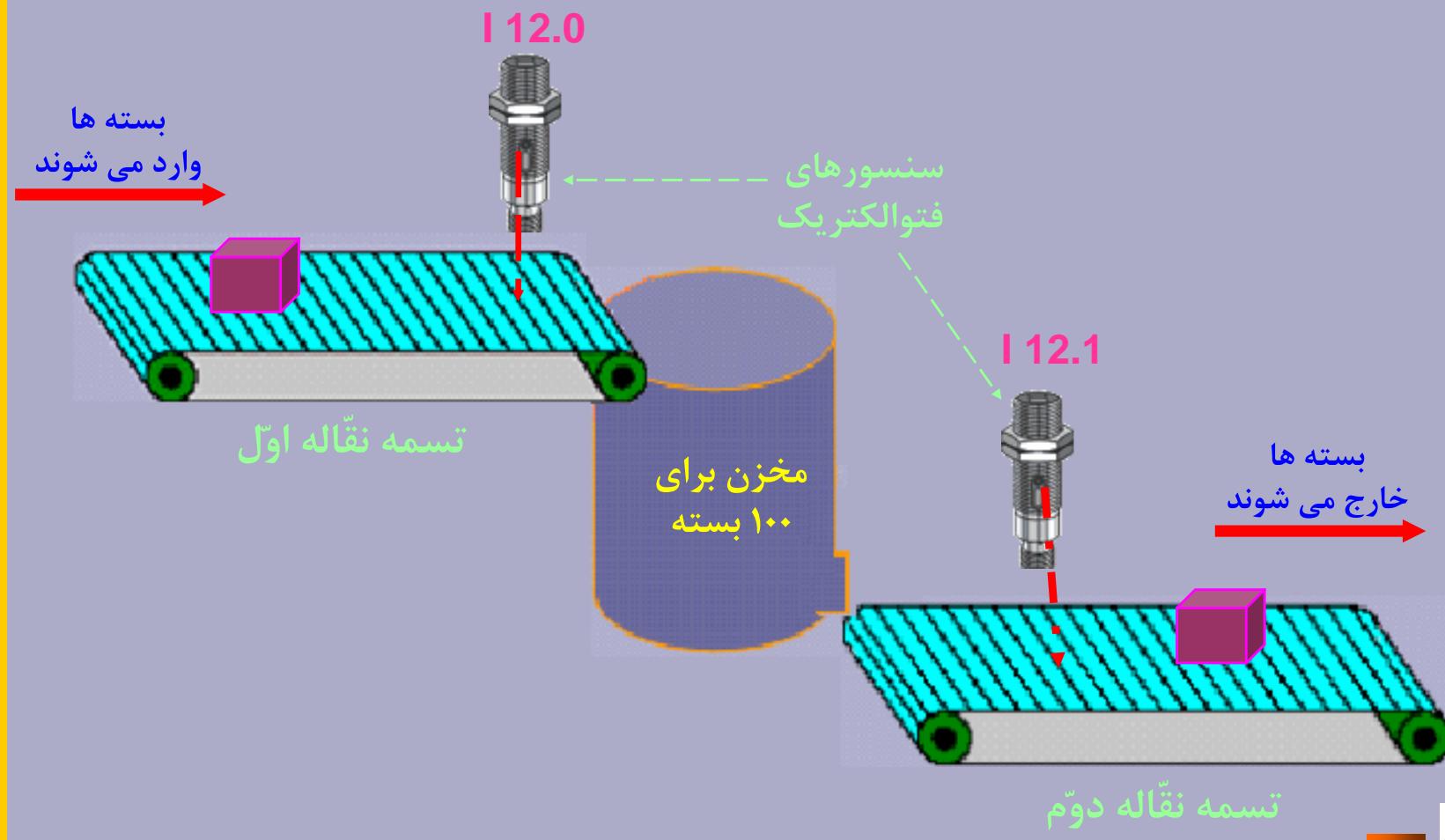
تسمه نقاله اول، بسته ها را به مخزن تحویل می دهد. یک سنسور فتوالکتریک در انتهای آن نزدیک مخزن تعداد بسته های وارد شده به مخزن را می شمارد.

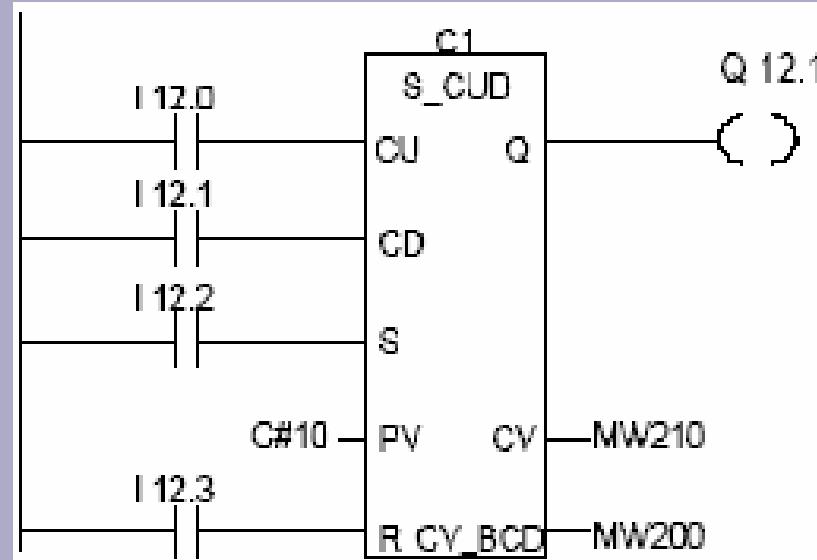
تسمه نقاله دوم، برای تحویل بسته های ذخیره شده به مشتری و حمل و نقل استفاده می شود.

یک سنسور فتوالکتریک هم روی تسمه نقاله دوم نزدیک مخزن برای شمارش بسته های خارج شده از مخزن استفاده می شود.

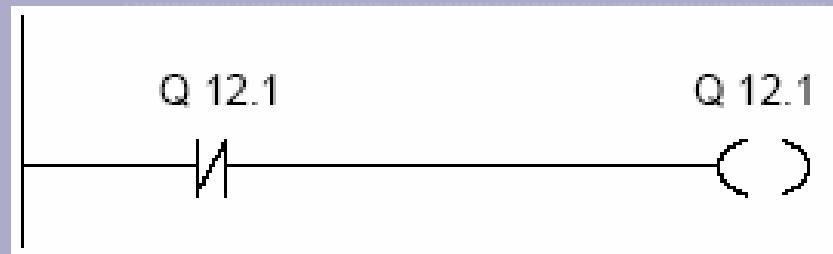
یک صفحه نمایش با ۵ لامپ وضعیت مخزن را مطابق شکل نشان می دهد.





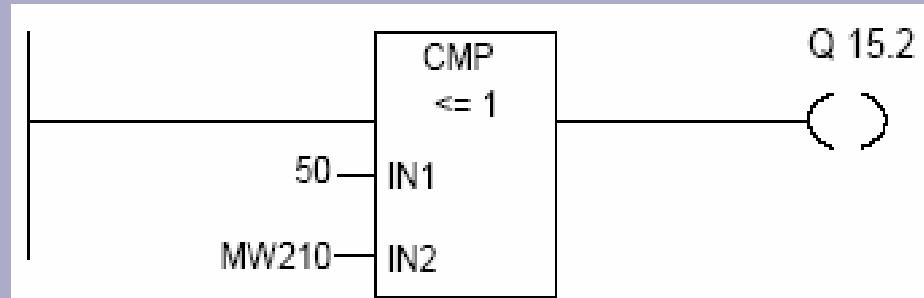
**Network1:**

شمارنده C1 وقتی سیگنال 0 به 1 از سنسور ورودی (I12.0) دریافت کند، یک شماره بالا می رود. وقتی این سیگنال را از سنسور خروجی (I12.1) دریافت کند، یک شماره کم می شود. بسته های موجود مخزن پس از تعمیرات (M12.2) استفاده می شود. برای بارگذاری مقدار پیش فرض (M12.1) حاوی مقدار شمارنده همیباشد. MW210 خروجی Q12.1 نشان دهنده "مخزن خالی نیست" می باشد.

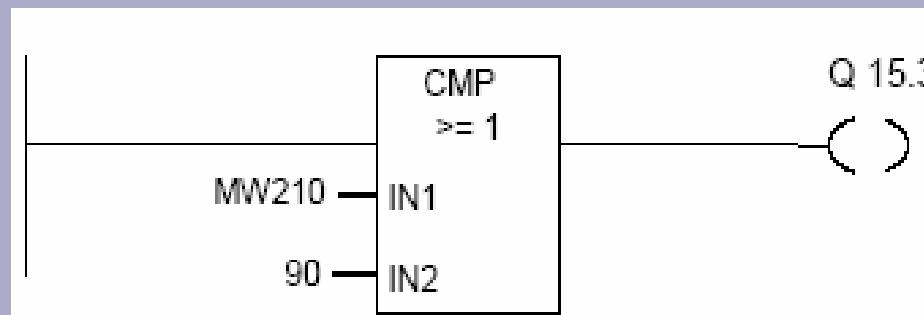
**Network2:**

Q12.1 نشانگر "مخزن خالی است" می باشد

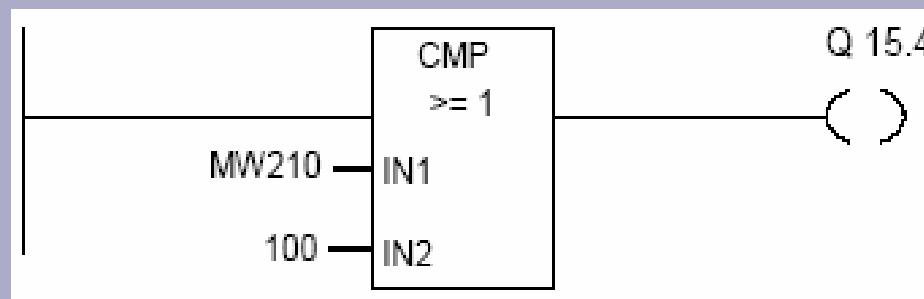


**Network3:**

اگر مقدار شمرده شده کوچکتر یا مساوی ۵۰ باشد، بیانگر "مخزن ۵۰٪ پر است" می باشد.

**Network4:**

اگر مقدار شمرده شده بزرگتر یا مساوی ۹۰ باشد، بیانگر "مخزن ۹۰٪ پر است" می باشد.

**Network5:**

اگر مقدار شمرده شده بزرگتر یا مساوی ۱۰۰ باشد، بیانگر "مخزن پر است" می باشد.





به دست آوردن حاصل :

$$MW4 = ((IW0 + DBW3) \times 15) / MW0$$

