

با گسترش و پیچیدگی روزافزون مدارهای الکترونیکی استفاده از کامپیوتر در تجزیه و تحلیل اینگونه مدارها از ضرورت برخوردار است. کامپیوتر کمک می‌کند تا بتوانیم بینش خود را در موارد زیر، درباره مدارهای الکترونیکی تعمیق دهیم:

- ۱- بررسی اثر تغییرات اجزاء مدار و محاسبه حساسیت رفتار مدار نسبت به آن (شامل مقاومت‌ها، سلفها، خازن‌ها، دیودها و ترانزیستورها و ...)
- ۲- در نظر گرفتن آثار غیر خطی المان‌ها در رفتار مدار
- ۳- بهینه‌کردن مدار با توجه به موارد فوق
- ۴- بررسی رفتار مدار از نظر نویز و اعوجاج‌ها و همچنین از نظر تجزیه و تحلیل در حوزه فرکانس و بدست آوردن طیف فرکانسی بر مبنای تجزیه و تحلیل فوریه بدون اینکه نیاز به استفاده از دستگاه‌های گران قیمتی مانند Noise Figure Meter و یا Spectrum Analyzer داشته باشیم.

برنامه HSpice

HSpice برنامه‌ای برای شبیه‌سازی مدارهای الکترونیکی و الکترونیکی می‌باشد. این برنامه قابلیت تجزیه و

تحلیل‌های زیر را در مدارهای الکترونیکی دارد.



- ۱- تجزیه و تحلیل dc
- ۲- تجزیه و تحلیل گذرا
- ۳- تجزیه و تحلیل نویز
- ۴- تجزیه و تحلیل ac
- ۵- تجزیه و تحلیل فوریه

در برنامه HSpice مدارها می‌توانند شامل مقاومت، خازن، سلف (بدون تزویج متقابل و با تزویج متقابل) کلیدهای کنترل‌شده با جریان یا ولتاژ، منابع ولتاژ و جریان مستقل و وابسته و عناصر نیمه‌هادی مانند دیود، ترانزیستور، JFET، MESFET و MOSFET باشند. برنامه HSpice قادر است خطوط انتقال را هم بعنوان یک عنصر مداری بررسی نماید.

در استفاده از برنامه HSpice برای تجزیه و تحلیل مدارها چهار مرحله اساسی زیر را باید در نظر گرفت:

۱- تبدیل مدار به یک برنامه (file Netlist) قابل فهم برای HSpice

۲- تعیین نوع تجزیه و تحلیل مورد نیاز

۳- تعیین ورودی و خروجی‌های مورد نظر

۴- اجرا کردن برنامه و دیدن شکل موجهای نقاط مختلف مدار

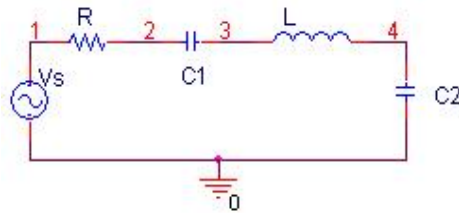
تخصیص شماره یا اسم به گره

هر مدار شامل چند گره و چند شاخه و یک یا چند ورودی و یک یا چند خروجی خواهد بود. گره‌ها به دو صورت مشخص می‌شوند: با نام (حرف یا کلمه) یا با شماره (عدد). در نامگذاری گره‌ها بصورت غیر عددی، نام گره‌ها نباید بیشتر از ۱۶ کاراکتر باشد و حتماً با یکی از حروف الفبا آغاز گردد. در نامگذاری می‌توان از کاراکترهای زیر استفاده کرد.

! # \$ % * + - / < > [] _

گره‌های مدار در برنامه HSpice از شماره 0 تا 1E16-1 شماره‌گذاری می‌شوند. گره 0 و GND و شماره‌گذاری گره‌ها می‌شوند. ترتیب شماره‌گذاری بقیه گره‌ها مهم نیست. در شماره‌گذاری گره‌ها می‌توان بجای اعداد از اسمهای مختلفی (جهت خواناتر شدن یا معنی‌دار شدن اسم گره‌ها) از جمله in1, in2, out1, out3, insx, outsx و غیره استفاده کرد.

تمام گره‌ها باید از طریق یک مسیر dc قابل اتصال به زمین باشند. این مسیر می‌تواند از طریق مقاومت‌ها، منابع تغذیه، سلف‌ها، دیودها و ترانزیستورها ایجاد شود. اگر در یک مدار گره‌ای وجود داشته باشد که هیچ مسیر dc به زمین نداشته باشد، می‌توان با اضافه نمودن یک یا چند مقاومت بزرگ به نقطه مناسب مدار آن مسیر را ایجاد کرد. بدیهی است که چون مقاومت اضافی بسیار بزرگ انتخاب می‌شود دخالتی در طرز کار مدار نخواهد داشت. برای مثال در شکل ۱، گره ۴ و یا ۳ هیچ مسیر dc به زمین ندارد. با اضافه نمودن یک مقاومت بزرگ موازی با خازن C₂ این مسیر ایجاد می‌گردد.



شکل ۱

با استفاده از دستور GLOBAL می‌توان گره مورد نظر را در کل مدار مشترک کرد. اگر گرهی بصورت GLOBAL تعریف شود آن گره در تمامی زیر برنامه‌ها و برنامه، یک گره در نظر گرفته می‌شود.

مثال:

.Global Vdd Vcc Clock

در تعریف گره‌های داخل زیر مدار یا ماکرو به عنوان یک خروجی با نقطه متمایز می‌شوند. و به فرم کلی زیر بیان می‌شود.

نام گره. نام زیرمدار مثال: گره یک از زیر مدار X1 : X1.1

اگر در یک مدار بزرگ چند تا زیر مدار داشته باشیم و بخواهیم مقادیر ولتاژ یا جریان گره‌های داخل زیر مدار I را آدرس‌دهی کنیم باید به صورت زیر بنویسیم :

مثلا: ولتاژ گره ۱ از زیر مدار X1 در زیرمدار XAND V(XAND.X1.1)

تخصیص مقدار به المانها یا پارامترهای آنها

مقادیر اجزاء مدار در برنامه HSpice می‌توانند اعداد صحیح مثبت و منفی و یا اعشاری و یا نمایی باشند. برای مثال اعدادی مثل ۱۲ -۰/۰۱۲ -۴ E-۳/۱۴ قابل قبول‌اند.

می‌توان از حروف لاتین بعنوان پسوند با اعداد برای بیان ضریب عدد استفاده کرد. جدول زیر حروف مربوطه و معادل آنها را نشان می‌دهد.

F	10^{-15}	femto	K	10^3	kilo
P	10^{-12}	pico	MEG	10^6	Mega
N	10^{-9}	nano	G	10^9	Giga
U	10^{-6}	micro	T	10^{12}	tera
M	10^{-3}	mili			

تبصره: حرف m یا M برای mili است و برای 10^6 باید از MEG استفاده شود.

در HSpice حروف زیر برای نشان دادن واحدهای مشخص بکار می‌روند.

A: Ampere	Hz: Hertz	H: Henry	DEG: Degree
V: Volts	OHM: Ohm	F: Farad	

روش بیان المانها

در برنامه HSpice هر نوع عنصر یا المان مدار دارای یک اسم است که این اسم با یک حرف مشخص شروع می‌شود. جدول زیر اولین حرف در نامگذاری اجزاء مدار را برای المانهای مختلف مشخص می‌کند.

Symbols of Circuit Elements and Sources	
First Letter	Circuit Elements and Source
B	Buffer
C	Capacitor
D	Diode
E	Voltage Dependent Voltage source
F	Current- Dependent Current Source

G	Voltage Dependent Current Source
H	Current Dependent Voltage Source
I	Independent Current Source
J	JFET and MESFET Transistor
K	Mutual Inductor
L	Inductor
M	MOS Field Effect Transistor
Q	Bipolar Junction Transistor
R	Resistor
T, U, W	Transmission Line
V	Independent Voltage Source
X	Subcircuit call

اسم هر عنصر می‌تواند دارای ۱۶ کاراکتر مختلف باشد و از آن ۱۶ کاراکتر حرف اول حتماً باید مطابق جدول قبل انتخاب گردد بقیه کاراکترها می‌توانند شامل حرف و عدد باشند که بطور دلخواه انتخاب می‌گردند. در اسم گذاری تفاوتی بین حروف کوچک و بزرگ وجود ندارد.

فرمت نوشتن المانهای دو سر

بطور کلی فرمت نوشتن یک عنصر دو سر از یک مدار در برنامه HSpice به صورت شکل زیر است.
مقدار N+ N- نام المان

N+ و N- شماره دو گره‌ای هستند که المان بین آن دو گره قرار گرفته است و فرض بر اینست که جریان از گره N+ به سمت گره N- جاری است.

بیان مدل برای المان

گاهی مقدار یک المان، تابع پارامترهای مختلفی است در این‌گونه موارد پس از تعیین محل المان در مدار، اثر پارامترها را با یک "اسم مدل" و سپس نوع مدل را توسط دستور Model تعیین می‌کنند. در این‌گونه موارد فرمت کلی بیان المان به شکل زیر است.

[مقدار] نام مدل N+ N- نام المان

برای بیان دقیق یک المان در HSpice از دستور MODEL استفاده می‌شود. می‌توان از "یک نام مدل" و یک دستور MODEL برای چندین عناصر مشابه در مدار استفاده کرد. شکل کلی دستور MODEL به صورت زیر است.

.MODEL MNAME TYPE P₁=X₁ P₂=X₂ ... P_n=X_n

MNAME اسمی انتخابی است که بعنوان "نام مدل" برای المان انتخاب می‌شود. TYPE مشخص‌کننده نوع المانی است که می‌خواهیم آنرا مدل کنیم. جدول زیر نحوه انتخاب TYPE را بیان می‌کند. $P_n \dots P_2, P_1$ پارامترهای مربوط به المان و $X_1, X_2 \dots X_n$ به ترتیب مقادیر آن پارامترها می‌باشند.

Type name of elements	
Type name	Elements
AMP	operational amplifier model
C	capacitor model
CORE	magnetic core model
D	diode model
L	magnetic core mutual inductor model
NJF	n-channel JFET model
NMOS	n-channel MOSFET model
NPN	nnp BJT model
OPT	optimization model
PJF	p-channel JFET model
PLOT	plot model for the .GRAPH statement
PMOS	p-channel MOSFET model
PNP	pnp BJT model
R	resistor model
U	lossy transmission line model (lumped)
W	lossy transmission line model
SP	S parameter



مثال :

D1 2 6 D914

.MODEL D914 D IS=1E-15 VJ=0.6 CJA=1.2E-13 CJP=1.3E-14
+ RS=1E+8 BV=70V

در اینجا دیود D1 بین گره‌های ۲ و ۶ قرار گرفته است و دارای "نام مدل" بنام D914 است. پس از اینکه برنامه HSpice این سطر را خواند دنبال سطری خواهد گشت که در آن مقادیر پارامترهای دیود مشخص شده باشد و آن سطر است که با دستور MODEL شروع می‌شود و در آن دستور دیود با نام مدل D914 تشریح شده است. حرف D برای تعیین type المان مدل شده (برای دیود) بکار رفته است.

منابع ولتاژ و جریان در HSpice

منابع ولتاژ و جریان در HSpice به دو دسته مستقل و وابسته تقسیم می‌شوند. منابع مستقل شامل منابع dc، منابع ac، منابع پالسی Pulse، منبع پاره‌خطی Piece Wise Linear(PWL)، منبع FM (مدوله شده با یک tone)، منبع AM، منبع چند جمله‌ای و منبع نمائی و منبع Mixed می‌باشند.

منابع مستقل

منبع ولتاژ یا جریان dc

منبع ولتاژ و جریان DC در HSpice به ترتیب با صورت کلی زیر بیان می‌شوند.

Vx N+ N- Dc مقدار یا Vx N+ N- مقدار

Ix N+ N- Dc مقدار یا Ix N+ N- مقدار

N+ و N- به ترتیب سر مثبت و منفی منبع می‌باشند. نمایش منابع جریان نیز مانند منابع ولتاژ می‌باشد با این تفاوت که واحدها برحسب آمپر و اسم منابع با I شروع می‌شود.

مثال برای منبع ولتاژ: VCC 15 0 DC 10V یعنی منبع ولتاژ VCC بین گره ۱۵ و زمین قرار گرفته و مقدار آن 10V است. کلمه DC قابل حذف است ضمناً می‌توان بصورت DC=10 نیز نوشت.

مثال برای منبع جریان: Ims 15 0 DC 10mA یعنی منبع جریان Ims بین گره ۱۵ و زمین قرار گرفته و مقدار آن 10mA است.

منبع ولتاژ یا جریان AC

این نوع منابع در تجزیه و تحلیل AC و نویز بکار می‌روند منبع ولتاژ و جریان AC در HSpice به ترتیب با صورت کلی زیر بیان می‌شود.

Vx N+ N- AC فاز مقدار

Ix N+ N- ac فاز مقدار

مثلاً برای بیان $Vx = A \sin(\omega t + \theta)$ در بین گره‌های ۱ و زمین بصورت زیر می‌نویسیم:

Vx 1 0 ac = A, θ or Vx 1 0 ac A θ

منبع ولتاژ یا جریان AC با آفست DC

اگر منبعی دارای مقدار AC و DC داشته باشد به صورت زیر بیان می‌شود.

Vx N+ N- DC مقدار AC فاز مقدار

Ix N+ N- DC مقدار AC فاز مقدار

مثلا برای بیان $Vx = A + B \sin(\omega t + \theta)$ در بین گره‌های ۱ و زمین بصورت زیر می‌نویسیم :

$$Vx \ 1 \ 0 \ DC = A \ ac = B, \theta \ \text{or} \ Vx \ 1 \ 0 \ DC \ A \ ac \ B \ \theta$$

منبع ولتاژ یا جریان سینوسی

این نوع منابع برای تجزیه و تحلیل گذرای (transient) مدارها استفاده می‌شوند. و به ترتیب دارای شکل کلی زیر می‌باشند.

$$Vx \ N+ \ N- \ SIN \ V_0 \ V_A \ \text{FREQ} \ TD \ \text{ALPHA} \ TETA$$

$$Ix \ N+ \ N- \ SIN \ I_0 \ I_A \ \text{FREQ} \ TD \ \text{ALPHA} \ TETA$$

N- و N+ شماره دو گره‌ای هستند که منبع Vx یا Ix بین آن دو گره قرار گرفته است. عبارتهای بالا به

ترتیب از روی روابط زیر نوشته شده‌اند.

$$V(t) = V_0 + V_A e^{-\alpha(t-td)} \text{Sin}[2\pi f (t-td) + \theta]$$

$$I(t) = I_0 + I_A e^{-\alpha(t-td)} \text{Sin}[2\pi f (t-td) + \theta]$$

که در معادله ولتاژ V_0 سطح ولتاژ DC منبع سینوسی، V_A دامنه منبع سینوسی، $f = \text{FREQ}$ ، فرکانس، $TD = td$ تأخیر زمانی، $\alpha = \text{ALPHA}$ ضریب تضعیف دامنه و $TETA = \theta$ فاز آن می‌باشند.

مثال:

$$Vin \ 1 \ 0 \ Sin \ 0 \ 1v \ 1kHz$$

که معرف یک منبع ولتاژ سینوسی بین گره ۱ و زمین با دامنه ۱ ولت و فرکانس ۱ کیلو هرتز (kHz) می‌باشد.

تبصره: اگر مقادیر TD و ALPHA و TETA در رابطه تعیین نگردند، پیش فرض (Default) آنها صفر خواهد بود.

مثال دیگر: فرض کنید بخواهیم منبع $V(t) = 1 + 10 \text{Sin}(2\pi \times 10^4 + 30^\circ)$ (بین گره ۳ و ۴) را در برنامه بنویسیم این منبع بصورت زیر نوشته می‌شود.

$$Vin \ 3 \ 4 \ Sin \ 1V \ 10V \ 1e4Hz \ 0 \ 0 \ 30$$

و یا اگر بخواهیم منبع $V(t) = 2 - 3e^{-10(t-20 \times 10^{-6})} \text{Sin}(2\pi \times 10^4(t - 20 \times 10^{-6}))$ (بین گره ۱۰ و زمین) را بنویسیم این منبع بصورت زیر نوشته می‌شود.

$$Vin \ 10 \ 0 \ Sin \ 2 \ 3 \ 10kHz \ 20US \ 10 \ 180$$

منبع ولتاژ یا جریان پالسی

این نوع منابع برای تجزیه و تحلیل گذرای (transient) مدارها استفاده می‌شوند. و به ترتیب دارای شکل کلی زیر می‌باشند.

$$Vx \ N+ \ N- \ Pulse \ V_1 \ V_2 \ TD \ TR \ TF \ PW \ PER$$

Ix N+ N- Pulse I₁ I₂ TD TR TF PW PER

مثال

Vin 1 0 Pulse 0 5V 5uS 5uS 10uS 500uS 1ms

یعنی منبع ولتاژ پالسی بین گره‌های ۱ و صفر که دارای ولتاژ اولیه صفر بوده، پس از تأخیر TD = 5uSec به

۵ ولت می‌رود و به اندازه TW = 500uSec در ۵ ولت باقی می‌ماند. دارای Rise time = 5uSec

Fall time = 10uS و پریود 1mSec است .

منبع ولتاژ یا جریان پاره‌خطی (Piece Wise Linear)

این منابع بصورت شکل کلی زیر می‌باشند:

Vx N+ N- PWL T₁ V₁ T₂ V₂ T₃ V₃ ... T_n V_n R T_d

Ix N+ N- PWL T₁ I₁ T₂ I₂ T₃ I₃ ... T_n I_n R T_d

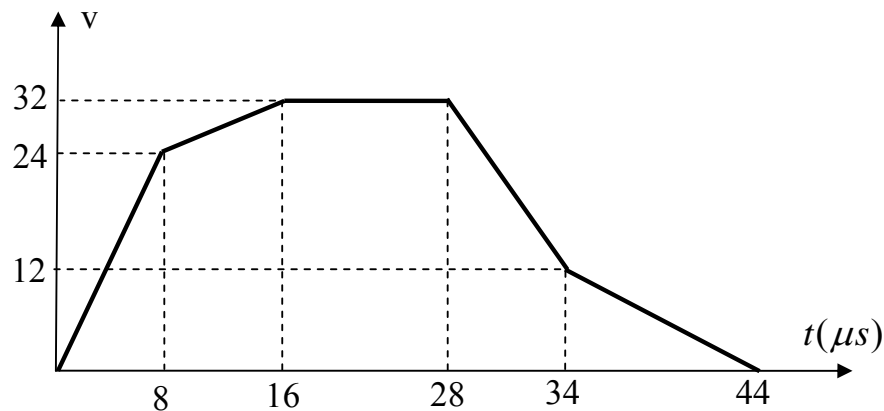
منبع ولتاژ در لحظه T_i دارای ولتاژ V_i می‌باشد و در بین دو زمان متوالی مقدار آن از خط اتصال بین دو

نقطه (T_i, V_i) و (T_{i+1}, V_{i+1}) تبعیت می‌کند . R برای نشان دادن تعداد دفعات تکرار موج بین زمانهای T_d تا

T_n (برای بعد از زمان T_n) می‌باشد نکته اینکه T_d حداقل باید از T_n کوچکتر باشد. برای مثال منبع شکل ۲

را می‌توان به صورت زیر تعریف نمود :

Vin 1 0 PWL 0 0 8us 24v 16us 32v 28us 32v 34us 12v 44us 0v



شکل ۲

منبع ولتاژ یا جریان نمائی

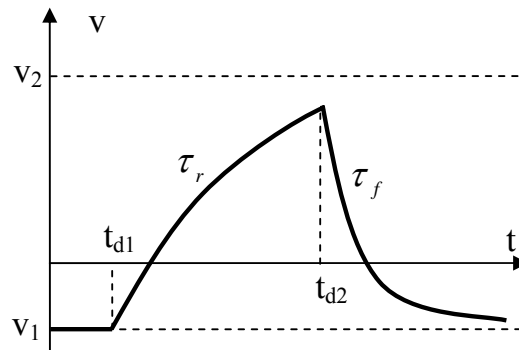
این نوع منابع به ترتیب دارای شکل کلی زیر می‌باشند.

Vx N+ N- EXP V₁ V₂ TD1 RTC TD2 FTC

Ix N+ N- EXP I₁ I₂ TD1 RTC TD2 FTC

که در روابط فوق TD1 زمان تأخیر اولیه، $RTC = Rise\ time\ constant$ ، TD2 زمان تأخیر ، $FTC = Fall\ time\ constant$ ، V_1 ولتاژ شروع و V_2 ولتاژ انتهائی می‌باشند.

مثال شکل ۳: VSS N+ N- EXP 0 10V 5us 20us 100us 30us



شکل ۳

منبع ولتاژ یا جریان با مدولاسیون FM

این منبع از روی رابطه زیر تعریف می‌گردد و بیانگر یک موج سینوسی مدوله شده با یک فرکانس می‌باشد.

$$V(t) = V_0 + V_A \sin[2\pi f_c t + M \sin 2\pi f_s t]$$

شکل کلی این نوع منابع به صورت زیر است.

Vx N+ N- SFFM V₀ V_A F_C Mdi F_S

Mdi همان M یا ضریب مدولاسیون است.

مثال :

VSX 2 0 SFFM 0 1V 30MEG Hz 15 5kHz

ضریب مدولاسیون ۱۵ درصد است. منبع جریان با مدولاسیون FM نیز بصورت فوق تعریف می‌شود با این تفاوت که در منبع جریان بجای V از I استفاده می‌شود.

ISX 2 0 SFFM 0 1mA 30MEG Hz 15 5kHz

منبع ولتاژ یا جریان با مدولاسیون AM

این منبع بر مبنای رابطه زیر که بیانگر یک موج سینوسی است که با یک موج تک فرکانس به‌طور فاز مدوله شده است تعریف می‌گردد.

$$V(t) = S_a \{O_C + \sin[2\pi f_m(t - T_d)] \sin 2\pi f_c(t - T_d)\}$$

شکل کلی این نوع منابع به صورت زیر است.

Vx N+ N- AM S_a O_C F_m F_c T_d

مثال :

VSX 2 0 AM 10 1V 5kHz 30MEGHZ 1m

برای منبع جریان نیز بصورت فوق تعریف می شود با این تفاوت که در منبع جریان بجای V از I استفاده می شود.

ISX 2 0 AM 10 1ma 5kHz 30MEGHZ 1m

منبع ولتاژ چند جمله ای (Poly)

منبع ولتاژی است که به بصورت یک تابع چند جمله ای از ولتاژ یک یا چند المان بوده و دارای سه حالت زیر می باشد.

Poly(1) One-dimensional equation
 Poly(2) Two-dimensional equation
 Poly(3) Three-dimensional equation

شکل کلی این منابع بصورت زیر می باشد .

$$Y = P_0 + P_1 A + P_2 A^2 + \dots + P_n A^n$$

فرم نوشتن رابطه فوق در برنامه HSpice به صورت زیر است.

Vx N+ N- Poly NC+ NC- P₀ P₁ P₂ ... P_n

که در این رابطه NC+ و NC- گره هایی هستند که منبع ولتاژ A (و یا شاخه حامل جریان) بین آن دو گره قرار گرفته است. مثلاً:

Vx N+ N- Poly(1) 10 0 0 2

که معرف $Y=2V(10)$ است. شکل های پیچیده تری هم برای اینگونه منابع قابل تعریف است.

مثال Poly(2)

VSX 1 2 Poly(2) 2 3 1 2 1

که معرف $Y = 1 + 2[V(2,3)] + [V(2,3)]^2$ است.

منبع ولتاژ یا جریان Mixed

این نوع منابع برای بیش از یک نوع تجزیه و تحلیل (مثلاً برای تجزیه و تحلیل AC، نویز، تجزیه و تحلیل گذرا) بکار می روند و به ترتیب دارای شکل کلی زیر می باشند.

Vin N+ N- Vdc AC Vac Sin Vo A f.

Iin N+ N- Idc AC Iac Sin Io A f.

در رابطه بالا f فرکانس، A دامنه و V_o مقدار آفست موج سینوسی (برای تجزیه و تحلیل گذرا)، V_{ac} دامنه و V_{dc} مدار DC موج AC (برای تجزیه و تحلیل AC و نویز) می‌باشند.

مثال

VIN 13 2 0.5 AC 1 SIN 0 1 1MEG

منابع وابسته

چهار نوع منبع وابسته در HSpice تعریف می‌گردد که به قرار زیرند.

- ۱- منبع ولتاژ وابسته به ولتاژ E < نام منبع >
- ۲- منبع ولتاژ وابسته به جریان H < نام منبع >
- ۳- منبع جریان وابسته به ولتاژ G < نام منبع >
- ۴- منبع جریان وابسته به جریان F < نام منبع >

منبع ولتاژ وابسته به ولتاژ

این نوع منابع برای شبیه‌سازی Op-Amp ایده‌آل، ترانس ایده‌آل، گیت‌های منطقی، المان تأخیر، اسیلاتور کنترل شونده با ولتاژ، منبع ولتاژ پاره خطی، چند جمله‌ای و منبع ولتاژ در سطح رفتاری بکار می‌رود. دو فرم از این منابع بصورت زیر می‌باشند.

E(name) N+ N- NC+ NC- <<MAX>=Val> <<MIN=Val> gain

E(name) N+ N- TRANSFORMER NC+ NC- k

N+ و N- دو سر منبع ولتاژ وابسته و NC+ و NC- سرهای ولتاژ کنترل کننده می‌باشند.

مثال :

Eop_amp 2 3 14 1 MAX=+5 MIN=-5 200

Etrans out 0 TRANSFORMER in 0 10

مثالهای قبلی به ترتیب برای Op-Amp ایده‌آل و TRANSFORMER ایده‌آل با تابع $V(out) = V(in)/10$ استفاده می‌شوند.

منبع ولتاژ وابسته به جریان

این نوع منابع برای شبیه‌سازی گیت‌های منطقی، المان تأخیر، منبع ولتاژ پاره خطی چند جمله‌ای و منبع ولتاژ در سطح رفتاری بکار می‌رود.

H(name) N+ N- VCUR <<MAX>=Val> <<MIN=Val> gain

N+ و N- سرهای مثبت و منفی منبع ولتاژ وابسته و VCUR منبع ولتاژی است که جریان آن (I)، اندازه ولتاژ منبع ولتاژ را کنترل می‌کند.

مثال:

H1 20 10 VCUR MAX=+10 MIN=-10 1000

منبع جریان وابسته به ولتاژ

این نوع منابع برای شبیه‌سازی سوئیچ‌ها، خازن متغیر با ولتاژ، منبع جریان پاره خطی چند جمله‌ای و منبع جریان در سطح رفتاری بکار می‌رود. فرم عمومی این منبع بصورت زیر است .

G (name) N+ N- NC+ NC- <<MAX>=Val> <<MIN=Val> gain

N+ و N- سرهای مثبت و منفی منبع جریان است و NC+ و NC- سرهای ولتاژ کنترل‌کننده می‌باشند .

مثال:

GA 12 10 3 4 500

منبع جریان وابسته به جریان

فرم متعارف این منابع بصورت زیر می‌باشد.

F(name) N+ N- VN <<MAX>=Val> <<MIN=Val> gain

در رابطه فوق N+ و N- سرهای مثبت و منفی منبع جریان است و VN منبع ولتاژ مفروضی است که

جریان آن، اندازه منبع جریان خروجی را کنترل می‌کند.

مثال:

F1 10 5 Vin 10
F2 13 5 VSENS MAX=+3 MIN=-3 5

نمایش کامل عناصر غیرفعال

مقاومت

مقاومتها دارای دو شکل کلی زیر می‌باشند:

R(name) N+ N- < مقدار > (الف) :

R(name) N+ N- Model Name (RT0) مقدار نامی (ب) :

R3 2 3 10k یا R1 1 2 10Ohm مثال برای حالت الف :

R3 3 4 MSRES 10k مثال برای حالت ب :

.Model MSRES R R=1 TC1=0.02 TC2=0.002

پارامترهای مربوط به یک مقاومت بر اساس رابطه زیر تعریف می‌شوند.

$$R = R_{T0} \times (\text{ضریب } R) \times [1 + TC_1(T - T_0) + TC_2(T - T_0)^2 + \dots]$$

R_{T0} مقدار مقاومت در درجه حرارت اتاق (27°C) است. پارامتر ضریب را در دستور Model با R نشان می‌دهند و معمولاً برابر با ۱ است. TC_1 و TC_2 و ... ضرایب حرارتی مقاومت (مرتبه اول و مرتبه دوم و ...) می‌باشند. جدول زیر پارامترهای مدل را برای یک مقاومت نشان می‌دهد و اگر در دستور Model هر کدام از پارامترها تعیین نشوند برنامه بطور خودکار مقدار پیش فرض آنها را در نظر می‌گیرد.

Model Parameters for Resistors			
Name	Meaning	Unit	Default
R	Resistance multiplier	-	1
TC1	First-order temperature coefficient	$1/^\circ\text{C}$	0
TC2	Second-order temperature coefficient	$(^\circ\text{C})^{-2}$	0

خازن

شکل کلی خازنها به یکی از صورت‌های زیر است.

C (name) N+ N- مقدار

C (name) N+ N- Model Name مقدار $IC=V_0$

مثال برای حالت اول

CBY 3 4 10.7uF

مثال برای حالت دوم:

CBY 4 0 MSCAP 10UF $IC=5V$

.MODEL MSCAP C C=1 VC1=0.01 VC2=0.002 TC1=0.01

در مثال اخیر، $IC=5V$ شرایط اولیه خازن را بیان می‌کند (Initial Condition). پارامترهای مدل برای

خازنها بر اساس رابطه زیر بیان می‌شوند.

$$C = (\text{مقدار خازن}) * (\text{ضریب } C) \times [1 + VC_1 \times V_0 + VC_2 \times V_0^2] [1 + TC_1(T - T_0) + TC_2(T - T_0)^2]$$

که در آن VC_1 و VC_2 ضرایب ولتاژی و TC_1 و TC_2 ضرایب حرارتی خازن می‌باشند و V_0 پتانسیل

اولیه خازن است که با $IC=V_0$ تعریف و تعیین می‌شود. جدول بعد پارامترهای مدل را برای یک خازن نشان

می‌دهد. اگر در دستور Model، هر کدام از پارامترها تعیین نشوند برنامه بطور خودکار مقدار پیش فرض آنها را در نظر می‌گیرد.

Model Parameters for Capacitors			
Name	Meaning	Unit	Default
C	Capacitance multiplier	-	1
VC1	First-order Voltage coefficient	Volts ⁻¹	0
VC2	Second-order Voltage coefficient	Volts ⁻²	0
TC1	First-order temperature coefficient	1/C ^o	0
TC2	Second-order temperature coefficient	(C ^o) ⁻²	0

سلف

شکل ساده بیان سلف‌ها بصورت زیر می‌باشد:

L (name) N+ N- مقدار

L (name) N+ N- Model Name مقدار IC=I₀

I₀ بیانگر جریان اولیه سلف می‌باشد. مثال :

L1 2 3 SELF 0.1UH IC=-20mA

.Model SELF L L=1 IL1=0.1 IL2=0.002 TC1=0.02 TC2=0.001

پارامترهای مدل برای سلف‌ها بر اساس رابطه زیر بیان می‌شوند.

$$L = (\text{مقدار سلف}) * (\text{ضریب } L) * [1 + IC_1 \times I_0 + IC_2 \times I_0^2] [1 + TC_1(T - T_0) + TC_2(T - T_0)^2]$$

جدول زیر پارامترهای مدل را برای سلف‌ها نشان می‌دهد و اگر در دستور Model، هر کدام از پارامترها تعیین نشوند برنامه بطور خودکار مقدار پیش فرض آنها را در نظر می‌گیرد.

Model Parameters for Inductors			
Name	Meaning	Unit	Default
L	Inductance multiplier	-	1
IC1	First-order Current coefficient	Amper ⁻¹	0
IC2	Second-order Current coefficient	Amper ⁻²	0
TC1	First-order temperature coefficient	1/C ^o	0
TC2	Second-order temperature coefficient	(C ^o) ⁻²	0

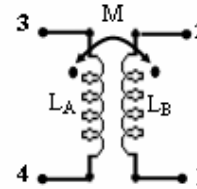
سلف‌های کوپلاژدار

شکل کلی این نوع سلف‌ها به صورت زیر می‌باشد.

ضریب کوپلاژ < نام سلف دوم > L < نام سلف اول > L < نام > K

مثال :

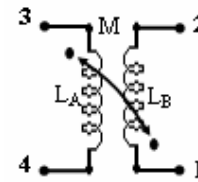
LA	3	4	10UH
LB	2	1	40UH
K1	LA	LB	0.9



شکل ۴

اگر جای نقطه یکی از سلف‌ها مثلاً LB عوض شود و به صورت شکل ۵ درآید می‌توانیم بنویسیم.

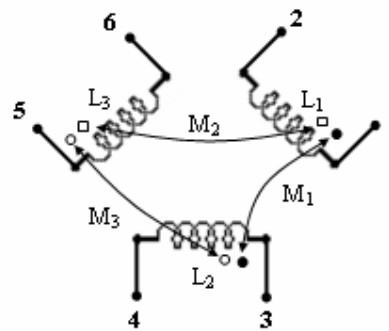
LA	3	4	10UH
LB	1	2	40UH
K1	LA	LB	0.9



شکل ۵

یک ترانس با سر وسط و با ضریب کوپلاژ ۰/۹۹۹ (شکل ۶) به صورت زیر مدل‌سازی می‌شود.

L1	1	2	0.8mH
L2	3	4	0.5mH
L3	5	6	0.5mH
K12	L1	L2	0.999
K13	L1	L3	0.999
K23	L2	L3	0.999



شکل ۶

در صورت یکسان بودن ضریب کوپلاژ، می‌توان سه عبارت اخیر را بطور خلاصه در یک دستور نوشت:

KAL	L1	L2	L3	0.999
-----	----	----	----	-------

معرفی و مدل‌سازی و کاربرد عناصر نیمه‌هادی در برنامه HSpice

بطور کلی عناصر نیمه‌هادی را به شکل‌های کلی زیر در برنامه HSpice می‌نویسند.

D(name) N+ N- Model name <AREA> ۱- دیود

N+ گره آند، N- گره کاتد و AREA سطح دیود می‌باشند.

مثال برای دیود:

```
D1 7 8 DIN4001
.Model DIN4001 D LEVEL=1 XP=0.0 EG=1.1 XOI=0.0 XOM=0.0
+XM=0.0 WP=0.0 WM=0.0 LP=0.0 LM=0.0 AF=1.0 JSW=0.0
+PB=0.65 PHP=0.8 M=0.2994 FC=0.95 FCS=0.4 MJSW=0.5 TT=2.446e-9
+BV=4.65 RS=19 IS=1.485e-11 CJO=1.09e-9 CJP=0.0 PJ=0.0 N=1.615
+IK=0.0 IKR=1.100e-2 IBV=2.00e-2
```

Q(name) NC NB NE Model <AREA> ۲- ترانزیستور BJT

Q(name) NC NB NE NS Model name <AREA>

Model name NC, NB, NE و NS به ترتیب شماره گره‌های کلکتور، بیس، امیتر و زیربنا می‌باشند.

برای این نوع ترانزیستورها NPN یا PNP می‌باشد.

مثال:

```
Q(name) 1 2 3 T2n2222a
.Model T2n2222a NPN LEVEL=1 ISS=0. XTF=1 NS=1.00000
+CJS=0 VJS=0.5 PTF=0 MJS=0 EG=1.10000 AF=1 ITF=0.5
+VTF=1 BR=40 IS=1.6339e-14 VAF=103.40529 VAR=17.77498
+IKF=1 NE=1.31919 IKR=1 ISC=3.6856e-13 NC=1.10024 IRB=4.3646e-05
+NF=1.00531 NR=1.00688 RBM=1.0000e-02 RB=71.82988 RC=0.42753
+RE=3.0503e-03 MJE=0.32339 MJC=0.34700 VJE=0.67373 VJC=0.47372
+TF=9.693e-10 TR=380.00e-9 CJE=2.6734e-11 CJC=1.4040e-11 FC=0.950
+XCJC=0.94518
```

۳- ترانزیستور JFET و MESFET

J(name) ND NG NS Model name

ND, NG, NS به ترتیب شماره گره‌های درین، گیت و سورس می‌باشند. Model name برای این

نوع ترانزیستورها NFET یا PFET می‌باشد.

۴- ترانزیستور MOSFET

M(name) ND NG NS NB Model name L W AD PD AS PS
 ،ND ،NG ،NS ،NB ،AD ،PD ،AS و PS به ترتیب شماره گره‌های درین، گیت، سورس،
 بدنه (Substrate)، مساحت درین، محیط درین، مساحت سورس و محیط سورس می‌باشند. Model name
 برای این نوع ترانزیستورها NMOS یا PMOS می‌باشد.

مثال :

M1 3 1 2 3 MOSN L=2u W=6u AD=36p PD=24u AS=36p PS=24u

اسم مدل MOSN می‌باشد که باید با دستور Model. تعریف شود.

بقیه پارامترهای المانهای مدل‌دار از روی مدل تعیین شده خوانده می‌شود. در هر مدلی هر پارامتری دارای معنی خاص می‌باشد ولی در اکثر مدلها این پارامترها یکسان و با یک اسم بیان شده‌اند. جهت تعیین پارامترهای تمام المانهای فوق از دستور MODEL استفاده می‌شود .

انواع متغیرها به عنوان خروجی

در هر مداری ولتاژها و یا جریانهای مختلفی را می‌توانیم به عنوان متغیرهای خروجی تعریف کنیم.

شکل کلی تعریف متغیرهای خروجی به همراه مثالی در زیر ارائه شده است :

ولتاژ یک گره نسبت به زمین: (شماره گره) V (مثال : V(7))

اختلاف ولتاژ دو گره نسبت به هم : $V(N_1, N_2)$ (مثال : V(3,4) یا V(3 4))

اختلاف پتانسیل دو سر یک المان دو سر : (نام المان دو سر) V (مثال : V(D1) یا V(R1))

پتانسیل یک سر از یک عنصر سه سر نسبت به زمین : (اسم المان) نام ترمینال عنصر سه سر V

مثال : پتانسیل درین ترانزیستور M_3 نسبت به زمین VD(M3)

اختلاف پتانسیل دو سر از یک عنصر سه سر : (اسم المان) نام دو ترمینال از عنصر سه سر V

مثال : VCE در ترانزیستور Q4 VCE(Q4)

مشخص نمودن جریانها نیز مثل ولتاژها است. جریان جاری در یک المان در یک شاخه : (نام شاخه) I

مثل : I(VX) یا I(R1) یا I(D1)

جریان ورودی به ترمینال x از یک عنصر سه سر: (نام) IX (مثال : IB(Q2) یا IC(Q3))

که اولی جریان ورودی به کلکتور ترانزیستور Q3 است و دومی جریان ورودی به بیس ترانزیستور Q2 است.

در تجزیه و تحلیل AC با اضافه نمودن پسوند مناسب به نام ولتاژها و جریانها می‌توان اندازه، فاز،

بخش حقیقی و یا بخش موهومی یک متغیر را به دست آورد .

مثال :

VM(5)	اندازه ولتاژ گره ۵
VM(4,2)	اندازه ولتاژ بین گره‌های ۴ و ۲
VP(4,2)	اندازه فاز بین گره‌های ۴ و ۲
VDB(6)	اندازه ولتاژ گره ۶ برحسب dB
VCM(Q2)	اندازه ولتاژ کلکتور ترانزیستور Q2
VDSP(M6)	اندازه فاز VDS در ترانزیستور M6
VR(2,3)	بخش حقیقی اختلاف پتانسیل بین گره‌های ۲ و ۳
VI(2,3)	بخش موهومی اختلاف پتانسیل بین گره‌های ۲ و ۳
برای جریان نیز می‌توان تعاریف فوق را داشت.	
IM(D1)	اندازه دامنه جریان در دیود D1
IP(D1)	اندازه فاز جریان در دیود D1
IR(VIN)	بخش حقیقی جریان منبع ولتاژ VIN

اگر در یک مدار بزرگ چند تا زیرمدار داشته باشیم و بخواهیم مقادیر ولتاژ یا جریان گره‌های داخل زیرمدار I را آدرس دهی کنیم باید به صورت زیر عمل کنیم :

ولتاژ گره ۱ از زیر مدار X1 از زیرمدار XAND $V(XAND.X1.1)$

انواع تجزیه و تحلیل مدار در برنامه HSpice

پنج نوع تجزیه و تحلیل مدار در برنامه HSpice قابل اجراست:

۱- تجزیه و تحلیل dc

۲- تجزیه و تحلیل ac

۳- تجزیه و تحلیل گذرا

۴- تجزیه و تحلیل فوریه

۵- تجزیه و تحلیل نویز



تجزیه و تحلیل مدار dc

این تجزیه و تحلیل دارای چند نوع می باشد که در همه انواع تمام خازنهای مدار باز و تمام سلفها اتصال کوتاه در نظر گرفته می شوند. انواع این تجزیه و تحلیل عبارتند از :

الف - .op این دستور (تجزیه و تحلیل) نقاط کار مدار را بدست می آورد. نقاط کار شامل ولتاژ گرهها، جریان شاخهها و توان مصرفی المانها می باشد. علاوه بر اینها پارامترهای مدل سیگنال کوچک عناصر فعال نیز ارائه می گردد. این نتایج در filename.Lis می باشند. شکل کلی این دستور بصورتهای زیر می باشد.

.op
[format] [time] [format] [time]

اگر در جلو این دستور چیزی نوشته نشود نقاط کار (ولتاژ، جریان، توان المانها و پارامترهای سیگنال کوچک عناصر فعال) را می دهد ولی با اضافه کردن کلماتی مثل دستور زیر می توان یکی از موارد نقاط کار را در زمان معین بدست آورد.

ب - .SENS این دستور (تجزیه و تحلیل) حساسیت ولتاژها و یا جریانهای مشخصی از مدار را نسبت به تغییرات پارامترهای مدار ارائه می کند. تغییر پارامترها با دستور Param انجام می گیرد که بعد توضیح داده می شود. شکل کلی این دستور بصورت زیر می باشد .

〈 یک یا چند ولتاژ یا جریان 〉 .SENS

مثال :

.SENS V(9) V(4,3) V(17) I(VCC)

ج - .TF این دستور (تجزیه و تحلیل) مقدار تابع تبدیل سیگنال کوچک، مقاومت ورودی و مقاومت خروجی مدار را بدست می آورد. برای مثال اگر $V(in)$ ولتاژ ورودی و $V(out)$ ولتاژ خروجی باشد بهره ولتاژ A_v دارای تعریف زیر خواهد بود. این نتایج در filename.Lis می باشند.

$$A_v = \frac{\Delta V_o}{\Delta V_i} = \frac{V(out)}{V(in)}$$

برای بیان بهره ولتاژ فوق از دستور زیر استفاده می کنیم :

.TF Vout Vin

شکل کلی این دستور بصورت زیر می باشد.

.TF Y X

که X و Y ولتاژ یا جریان نقاط مختلف می باشند.

د - DC. با این دستور (تجزیه و تحلیل)، مشخصه انتقالی مدار بدست می آید. به این معنی که ورودی بطور dc بین دو حد مشخص تغییر می کند و خروجی اندازه گیری شده و سپس منحنی خروجی برحسب تغییرات ورودی ارائه می گردد. شکل ساده دستور DC بصورت زیر است .

.DC Input Start Value Stop Value Increment Value
Start Value مقدار شروع، Stop Value مقدار نهائی و Increment Value مقدار گام افزایش ورودی می باشند .

مثال :

.DC Vin -5V 10V 0.25V

می توان دستور DC را به فرم زیر نیز نوشت .

مثال :

.DC <Oct or Dec> NP Start Value Stop Value

Oct or Dec نشان دهنده طرز تغییرات ورودی و NP معرف تعداد گامها در هر Octave یا Decade

می باشند. اگر دو ورودی در مدار وجود داشته باشند که هر دو بصورت DC در حوزه مشخصی تغییر کنند می توانیم برای هر دو آنها با یک دستور DC این تجزیه و تحلیل را انجام دهیم .

.DC In1 Start Value1 Stop Value1 Inc. Value1 In2 Start Value2 Stop Value2
+ Inc. Value2

.DC In1 <Oct or Dec> NP1 Start Val.1 Stop Val.1 In2 <Oct or Dec> NP2
+Start Val.2 Stop Val.2

مثال :

.Dc Iref dec 5 10nA 10uA Vtest dec 2 0.5 5

تجزیه و تحلیل ac (AC).

این تجزیه و تحلیل پاسخ فرکانسی را در یک پهنای باند مشخص از فرکانس بدست می آورد و برحسب درجه بندی شدن محور فرکانس به یکی از سه صورت کلی زیر نوشته می شود. برای این نوع تجزیه و تحلیل باید یک ورودی AC یا یک ورودی Mixed تعریف شود.

.AC LIN NP FStart FStop

.AC OCT NP FStart FStop

.AC DEC NP FStart FStop

LIN به معنی درجه بندی شدن محور فرکانس از FStart تا FStop بصورت خطی، OCT بصورت لگاریتمی در مبنای هشت و DEC بصورت لگاریتمی در مبنای دهدهی می‌باشند.

NP (Number of points): اگر تجزیه و تحلیل با LIN انجام می‌گیرد تعداد فرکانس‌هایی را نشان می‌دهد که تجزیه و تحلیل در آن نقاط انجام می‌گیرد. اگر از OCT یا DEC استفاده شود NP معرف تعداد فرکانس‌هایی است که در هر Octave و یا در هر Decade مورد بررسی قرار می‌گیرد. از تجزیه و تحلیل AC LIN برای پهنای باندهای باریک و از AC OCT برای پهنای باندهای متوسط و از AC DEC برای پهنای باند بزرگ استفاده می‌شود.

مثال :

.AC LIN 150 100Hz 300Hz	باند باریک
.AC OCT 10 100Hz 10kHz	باند متوسط
.AC DEC 10 100Hz 10MHz	باند عریض

تبصره : می‌توان با دستورهای زیر تجزیه و تحلیل AC را به ازای مقادیر مختلف یک ورودی یا به ازای دماهای مختلف انجام داد.

```
.AC LIN NP Fstart Fstop Sweep Input <Oct or Dec> NP1 Start Value Stop Value
.AC OCT NP Fstart Fstop Sweep Input <Oct or Dec> NP1 Start Value Stop Value
.AC DEC NP Fstart Fstop Sweep Input <Oct or Dec> NP1 Start Value Stop Value
```

مثال :

```
.AC dec 10 100 100k sweep Iref dec 2 10n 10u
.AC dec 10 100 100k sweep temp 25 50 75 100
```

تجزیه و تحلیل گذرا (TRAN).

در این تجزیه و تحلیل پاسخ گذرای یک مدار در حوزه زمان برای ورودی معینی در حوزه زمان مشخص می‌گردد. دستور TRAN بصورت دو شکل زیر می‌باشد. برای این نوع تجزیه و تحلیل باید یک ورودی Sin، Pulse، نمائی، پاره خطی یا Mixed تعریف شود.

```
.TRAN TSTEP TSTOP <UIC>
.TRAN TSTART TSTOP TSTEP <UIC>
```

TSTEP زمانی است که هر بار به زمان قبلی اضافه شده و در آن لحظه مدار تجزیه و تحلیل می‌گردد.

TSTOP زمان انتهای تجزیه و تحلیل است.

TSTART زمان شروع تجزیه و تحلیل است و اگر نوشته نشود برنامه به طور خودکار آن را صفر فرض می‌کند.

UIC از حروف اول کلمات Use Initial Conditions اخذ شده است. اگر خازنها و سلفها دارای شرایط اولیه باشند و بخواهیم در تجزیه و تحلیل گذرا این شرایط اولیه در نظر گرفته شوند باید از کلمه UIC در داخل دستور TRAN استفاده شود.

مثال :

```
.TRAN 5uS 1mS
```

یعنی مدار را از صفر تا ۱ msec و در فواصل ۵ usec ای تجزیه و تحلیل گذرا کن.

```
.TRAN 5uS 1mS 200uS
```

یعنی مدار را بین زمان ۵ uSec تا ۱ mSec و به فواصل ۲۰۰ uSec تجزیه و تحلیل گذرا کن.

مثال : فرض کنید یک خازن و یک سلف با شرایط اولیه در مدار وجود دارد در این صورت دستور

TRAN به شکل زیر نوشته می‌شود.

```
CX 3 4 10uF IC=-2.5V
LY 10 0 0.5uH IC= 24.3mA
.TRAN 5uS 1mS UIC
```

تبصره : برای سلفها و خازنها فقط در رابطه با تجزیه و تحلیل گذرا باید IC=X (شرایط اولیه) را مشخص نمود و در رابطه با بقیه تجزیه و تحلیلها احتیاجی به این کار نیست .

تبصره : لازم نیست شرایط اولیه مدار از طریق تعریف در سلف و خازن نوشته شود. می‌توان با دستور IC به هر کدام از گره‌های مدار شرایط اولیه دلخواهی را نسبت داد و از برنامه خواست با توجه به آن شرایط اولیه، مدار را تجزیه و تحلیل کند. شکل کلی دستور IC به صورت زیر است .

```
.IC V(1)=V1 V(2)=V2 V(3,4)=V3 ...
```

تبصره : اگر از دستور IC استفاده شود دیگر نباید در دستور TRAN بخش UIC نوشته شود.

تبصره : می‌توان با دستورهای زیر تجزیه و تحلیل Transient را به ازای مقادیر مختلف یک ورودی یا به ازای دماهای مختلف انجام داد.

```
.Tran TStep TStop <UIC> Sweep Input <Oct or Dec> NP Start Value Stop Value
.Tran TStart TStop TStep <UIC> Sweep Input <Oct or Dec> NP Start Val. Stop Val.
```

مثال :

```
.Tran 5uS 1mS UIC sweep Iref dec 2 10n 10u
```

.Tran 5uS 1mS UIC sweep temp 25 50 75 100

تجزیه و تحلیل فوریه (FOUR).

خروجی‌های بدست آمده در تجزیه و تحلیل گذرا جداگانه به صورت جداولی موجودند. این نمونه‌های اطلاعات را می‌توان برای بدست آوردن یک سری فوریه از سیگنال خروجی مورد استفاده قرار داد. یک سیگنال متناوب را می‌توان توسط رابطه سری فوریه به صورت زیر نشان داد.

$$V(\omega) = C_0 + \sum_{n=1}^{\infty} C_n \sin(n\omega + \phi_n)$$

که در آن $\omega = 2\pi ft$ (f فرکانس هارمونی اصلی)، C_0 مقدار متوسط موج و C_n دامنه هارمونی n ام و ϕ_n فاز هارمونی n ام می‌باشد. HSpice با استفاده از نتایج تحلیل گذرا ضرایب ۹ هارمونیک اول از سری فوریه را بدست می‌آورد. شکل کلی دستور Four. به صورت زیر است:

.Four FREQ X₁ X₂ ... X_n

X_i ها ولتاژها و جریان‌های خروجی هستند که مایلیم سری فوریه آنها را بدانیم و FREQ فرکانس هارمونیک اول می‌باشد.

مثال:

.Four 100kHz V(2,3) V(3) I(R1) I(VIN)

تجزیه و تحلیل نویز (NOISE).

همانطوریکه می‌دانیم مقاومت‌ها و نیمه هادی‌ها در مدار Noise تولید می‌کنند و توان این نویز تابعی از پهنای باند مدار است. در HSpice، تجزیه و تحلیل Noise همراه با تجزیه و تحلیل AC میسر است. مقادیر نویز در خروجی تحلیل AC می‌باشد. برای هر فرکانس تمام منابع نویز مدار محاسبه شده و اثر مجموعه آنها در خروجی به صورت کل نویز خروجی وارد می‌گردد. عبارت کلی برای تجزیه و تحلیل نویز به شکل زیر است.

.NOISE V(N+,N-) Source [M]

که در این رابطه V(N+,N-) ولتاژ خروجی بین دو گره N+ و N- است. البته خروجی می‌تواند بین یک گره و زمین باشد که در این صورت V(N) را خواهیم داشت. Source نام یک منبع ولتاژ و یا منبع جریان مستقل در ورودی مدار است که نویز به صورت ولتاژ $\overline{V_n^2}$ و جریان $\overline{I_n^2}$ نسبت به آن منبع محاسبه می‌گردد.

مثال:

.Noise V(4,5) Vin

.Noise V(6) Iin

چاپ و رسم خروجی‌های مورد نظر در تجزیه و تحلیل‌های مختلف

دستوراتی که به کمک آنها می‌توان نتایج تجزیه و تحلیل‌های پنجگانه را مشاهده نمود و خروجی‌های مورد نظر را بدست آورد یا منحنی‌های مورد نظر را رسم نمود شامل موارد زیر می‌باشند.

.PRINT ، .PROBE ، .PLOT

.PRINT برای چاپ نتایج بصورت گرافیکی و عددی بکار می‌رود این اعداد با توجه به نوع تجزیه و تحلیل بصورت زوج مرتب (مثلا در تجزیه و تحلیل گذرا ولتاژ یا جریان خواسته شده در دستور .PRINT به همراه زمان) ارائه می‌گردند. از این اعداد می‌توان بعنوان داده (مثلا در Matlab) استفاده کرد و پردازش‌های مورد نظر را انجام داد.

.PROBE برای رسم منحنی تغییرات پارامترهای مورد نظر بکار می‌رود.

.PLOT همان نقش .PROBE را دارد منتهی با کیفیت و امکانات بسیار پائین و به همین دلیل در مورد آن بحثی نخواهیم داشت.

دستور .PRINT

نتایج تجزیه و تحلیل‌های DC ، AC ، گذرا و NOISE را می‌توان با کمک دستور .PRINT بصورت گرافیکی و عددی بدست آورد. شکل کلی نوشتن این دستورات بصورت‌های زیر است.

.PRINT DC [متغیرهای خروجی مورد نظر]

.PRINT AC [متغیرهای خروجی مورد نظر]

.PRINT TRAN [متغیرهای خروجی مورد نظر]

.PRINT NOISE [متغیرهای خروجی مورد نظر]

مثال :

.PRINT DC V(2) V(3,5) V(R1) VCE(Q3)

.PRINT AC V(1) V(2) I(R2) I(C1)

.PRINT TRAN V(in) V(out)

تبصره ۱ : با یک .PRINT فقط اطلاعات مربوط به ۳۲ متغیر را می‌توان محاسبه و ضبط نمود و برای

محاسبه و ضبط متغیرهای بیشتر باید به تعداد دستورهای .PRINT اضافه نمود.

تبصره ۲: می‌توان در دستور PRINT، بجای "متغیرهای خروجی مورد نظر"، یک یا چند پارامتر دیگر را بصورت تابعی از ولتاژ یا جریانهای نقاط دیگر تعریف کرد. این پارامتر بعد از اجرا، در داخل خروجی تحلیل مربوطه به عنوان یک متغیر با نوع Params ظاهر می‌شوند که با کلیک کردن روی آن می‌توان شکل موج توابع تعریف شده را دید. البته تعریف کردن توابع (یا رسم تابعی از چند متغیر) بعد از اجرا کردن، در خود محیط Avan waves قابل اجراست و نیاز به تعریف کردن در این قسمت نیست. می‌توان برای توابع، اسم نیز در نظر گرفت مثل gain در مثال زیر.

.PRINT TRAN par('(20*log10(v(out)/v(in2)))')

.PRINT AC gain = PAR('v(3)/v(2)') PAR('v(4)/v(2)')

دستور PROBE

برای دیدن شکل موجهای خواسته شده در تجزیه و تحلیل‌های DC، AC و TRAN از دستور PROBE استفاده می‌شود. اگر بخواهیم تمام متغیرها را در تمام تجزیه و تحلیل‌ها مشخص شده ببینیم این دستور دارای شکل PROBE خواهد بود. ولی اگر بخواهیم بعضی از متغیرها را در تجزیه و تحلیل خاصی مشاهده کنیم شکل کلی این دستور بصورت‌های زیر نوشته می‌شود. در اینجا نیز می‌توان توابعی را بصورت پارامتر تعریف کرد.

.Probe DC [متغیرهای خروجی مورد نظر]

.Probe AC [متغیرهای خروجی مورد نظر]

.Probe TRAN [متغیرهای خروجی مورد نظر]

.Probe NOISE [متغیرهای خروجی مورد نظر]

مثال :

.Probe DC V(2) V(3,5) V(R1) VCE(Q3)

.Probe AC V(1) V(2) I(R2) I(C1)

.Probe TRAN V(in) V(out)

.Probe TRAN par('(20*log10(v(out)/v(in2)))')

.Probe AC gain = PAR('v(3)/v(2)') PAR('v(4)/v(2)')

آشنایی با چند دستور مفید دیگر

SUBCKT: اگر یک مدار مشخص بعنوان یک بخش کوچک از یک مدار بزرگ چندین بار در جاهای مختلف یک مدار بزرگ تکرار شود می‌توان با دستور **SUBCKT** یک زیر برنامه برای آن بخش تکرار شونده نوشت و سپس از آن زیر برنامه در نوشتن کل برنامه برای مدار استفاده کرد (مانند Subroutine در برنامه). زیر برنامه **SUBCKT** دارای فرمتی به صورت زیر است.

نوشتن زیر برنامه

شماره‌های چند گره < یک نام دلخواه برای زیر برنامه > **SUBCKT**
توصیف زیر برنامه: برنامه مربوط به بیان المان‌های زیر مدار

< همان نام دلخواه بالایی > **ENDS**

نکته ۱: شماره گره‌هایی که در جلو دستور **SUBCKT** و یا در داخل زیر برنامه نوشته می‌شوند گره‌های محلی می‌باشند یعنی می‌توان همان شماره‌ها را در داخل برنامه اصلی یا در زیر برنامه دیگری استفاده کرد.

نکته ۲: زیر برنامه فقط شامل عناصر مدار می‌باشد و به جز دستور **MODEL** از هیچ دستور نقطه‌دار نباید در زیر برنامه استفاده شود.

نکته ۳: زیر برنامه را می‌توان در هر کجای برنامه اصلی قرار داد یا می‌توان در فایل دیگر نوشت و در داخل برنامه اصلی آن را صدا کرد. اگر زیر برنامه در فایل دیگری نوشته شود باید در اول برنامه اصلی با استفاده از دستور **include** آن را فراخوانی کرد. برای مثال اگر زیر برنامه‌ای به اسم **Amplifier.sp** در شاخه **E:\Project** نوشته شده، باید آنرا بصورت زیر در برنامه اصلی فراخوانی کرد.

include "E:\Project\Amplifier.sp"

مثال:

```
.SUBCKT STMA 5 6 0
R1 1 2 1k
R2 2 0 1k
RD 1 3 10k
C1 5 2 10u
C2 3 6 1u
MQ1 3 2 0 0 MOS1 W=1u L= 1u
VCC 1 0 5dc
.MODEL MOS1 NMOS(VT0=1 BETA=5E-4 RD=4)
.ENDS STMA
```



طرز استفاده از زیر برنامه

پس از نوشتن زیر برنامه (و فراخوانی آن در صورت نوشته شدن در فایل دیگر) می‌توانیم با دستوری به شکل زیر از آن استفاده کنیم.

نام انتخاب شده برای زیر برنامه < شماره چند گره متناظر با گره‌های زیر برنامه > X(name)

مثال :

```
X1      6      7      0      STMA
X2      4      5      0      STMA
```

دستور Data.

با این دستور می‌توان برای یک پارامتر چند تا داده تخصیص داد و بعد به ازای این داده‌ها مدار را تجزیه و تحلیل کرد. یا به عبارتی این دستور برای ساختن Table بکار می‌رود. فرم این دستور بصورت زیر است.

```
.DATA dataname pnam1 pnam2 pnam3 ...
```

مقادیر برای pnam3 و pnam2 و pnam1 (با ترتیب)

```
.ENDDATA
```

طرز استفاده :

مثال :

```
.AC dec 10 100 10meg SWEEP DATA = dataname
```

```
.TRAN 1n 10n SWEEP DATA = dataname
```

مثال کلی:

```
.TRAN 1n 100n SWEEP DATA = devinf
```

```
.AC DEC 10 1hz 10khz SWEEP DATA = devinf
```

```
.DC TEMP -55 125 10 SWEEP DATA = devinf
```

```
.DATA devinf width length thresh cap
          + 50u 30u 1.2v 1.2pf
          + 25u 15u 1.0v 0.8pf
          + 5u 2u 0.7v 0.6pf
```

```
.ENDDATA
```

در مثال فوق تحلیل Tran، AC و DC (به ازای هر دما) سه بار (تعداد داده‌ها) انجام می‌گیرند.

دستور Param.

با این دستور می‌توان به یک پارامتر یک عدد را تخصیص داد و بعد، از آن پارامتر به عنوان یک ثابت در جاهای مختلف برنامه استفاده کرد. علاوه بر آن، می‌توان در دستورات چاپ و رسم نمودار عبارتی را به یک اسم نسبت داد. در این صورت، این اسم به عنوان یک متغیر در قسمت Curves (مربوط به Param در قسمت TYPE) ظاهر گردد.

مثال :

```
.PARAM P1=0.5u P2=10u
MQ1 3 2 0 0 MOS1 L=P1 W=P2
.MODEL MOS1 NMOS(VT0=1 BETA=5E-4 RD=4)
.prob ac Rout=param('1m/i(vtestac)')
```

دستور Lib.

با دستور LIB، فایل Text ای که شامل پارامترهای یک یا چند مدل می‌باشد ساخته می‌شود بعد بجای دستور Model استفاده می‌گردد. این فایل می‌تواند در هر محیطی نوشته شود. فرم نوشتن Library بصورت زیر است:

مثال : ساختار فایل Library برای سه مدل مختلف

```
.LIB entryname1
entryname1 پارامترهای مدل
.ENDL entryname1
.LIB entryname2
entryname2 پارامترهای مدل
.ENDL entryname2
.LIB entryname3
entryname3 پارامترهای مدل
.ENDL entryname3
```

که entryname ها نام مدل‌های مختلف می‌باشند.

طرز فراخوانی Library

جهت فراخوانی Library در داخل برنامه می‌توان از دستورهایی زیر استفاده کرد.

```
.Include '<filepath> filename'
.LIB '<filepath> filename' entryname
```

مثال:

```
.Include 'E:\STORE\STMA.LIB'
```

دستور .NET

این دستور برای محاسبه پارامترهای S, H, Y, Z ، امپدانس ورودی و امپدانس خروجی بکار می‌رود. این آنالیز یک نوع آنالیز سیگنال کوچک تحلیل AC است، لذا این آنالیز به همراه تحلیل AC انجام می‌گیرد. این دستور برای شبکه تک پورته بصورت زیر می‌باشد.

```
.NET input <RIN = Val> or .NET input <Val >
```

مثال:

```
.NET VINAC RIN = 50
.NET IIN RIN = 50
```

و برای شبکه دو پورته بصورت زیر است.

```
.NET output input <ROUT = Val> <RIN = Val>
```

مثال :

```
.NET V (10, 30) VINAC ROUT = 75 RIN = 50
.NET I (RX) VINAC ROUT = 75 RIN = 50
```

برای بدست آوردن پارامترهای فوق می‌توان از دستورات زیر استفاده کرد.

```
.PRINT AC Z11(R) Z12(R) Y21(I) Y22 S11 S11(DB) Z11(T)
.PRINT AC ZIN(R) ZIN(I) YOUT(M) YOUT(P) H11(M) H11(T)
.PRINT AC S22(M) S22(P) S21(R) H21(P) H12(R) S22(T)
```

حروف داخل پرانتز مخفف کلمات زیر می‌باشند.

R: real part I: imaginary part M: magnitude
P: phase DB: decibel T: group time delay

مثال :

*BAND PASS FILTER

```
.OPTIONS DCSTEP = 1 POST
```

```
C1 IN 2 3.166PF
L1 2 3 203NH
C2 3 0 3.76PF
C3 3 4 1.75PF
C4 4 0 9.1PF
L2 4 0 36.81NH
C5 4 5 1.07PF
C6 5 0 3.13PF
L3 5 6 233.17NH
```

```

C7 6 7 5.92PF
C8 7 0 4.51PF
C9 7 8 1.568PF
C10 8 0 8.866PF
L4 8 0 35.71NH
C11 8 9 2.06PF
C12 9 0 4.3PF
L5 9 10 200.97NH
C13 10 OUT 2.97PF
RX OUT 0 1E14
VIN IN 0 AC 1
.AC LIN 41 200MEG 300MEG
.NET V(OUT) VIN ROUT = 50 RIN = 50
.PLOT AC S11(DB) S11(P)
.PLOT AC ZIN(M) ZIN(P)
.END

```

تعیین درجه حرارت

اینکار توسط دستور TEMP انجام می‌گیرد. و شکل کلی آن بصورت مقابل است:

TEMP < C° > چند مقدار برای حرارت برحسب

TEMP یا TEMP 25 50 125 مثال:

25

اگر مقدار درجه حرارت‌های ذکر شده از یکی بیشتر باشد مدار به تعداد درجه حرارت‌های ذکر شده بطور مجزا تجزیه و تحلیل می‌گردد.

فرمت نوشتن فایل "Netlist file" برای یک مدار

برای تجزیه و تحلیل یک مدار باید آنرا به صورت یک فایل قابل فهم برای برنامه HSpice بنویسیم. فایل مربوطه معمولاً توسط یک برنامه Editor مانند آنچه در خود برنامه HSpice موجود است (Edit Netlist) و یا در یک Editor خارجی نوشته و در آخر برای اجرا در HSpice فایل نوشته شده را باید با پسوند sp، مثلاً Adder.sp ذخیره کرد.

ترتیب نوشتن دستورات (به غیر از Title) در اجرای برنامه فرقی ندارد ولی بهتر است برنامه (file) به صورت زیر نوشته شود تا دنبال کردن و فهم برنامه راحت تر شود.

1-Title

سطر عنوان برنامه

اولین سطر فایل یک عنوان اختیاری در رابطه با مدار و معرفی آن است. معمولاً اسم مدار را می‌نویسند. محتوی این سطر هیچگونه تغییری در نتیجه برنامه نخواهد داشت. مثلاً فرض کنید اگر در حال تجزیه و تحلیل گذرای یک جمع کننده هستیم، بهتر است Adder TRANSIENT ANALYSIS PROGRAM یا در تجزیه و تحلیل AC یک تقویت کننده فرکانس بالا، RF Amplifier AC ANALYSIS PROGRAM را در سطر اول برنامه بنویسیم. بعد از باز کردن برنامه در Hspice این عبارت در جلو Title نوشته می‌شود همچنین بعد از اجرا کردن برنامه و کلیک کردن روی Avawaves این Title در جلو تجزیه و تحلیل‌ها نوشته می‌شود.

2- Include files

در این قسمت فایل‌های Library و زیر برنامه‌هایی که در جای دیگر نوشته شده‌اند را فراخوانی می‌کنیم.

مثال :

```
.include 'e:\HModel3Vp6um.txt'
```

این دستور معرف فراخوانی یک فایل Library است که شامل مدل‌ها می‌باشد.

مثال :

```
.include "E:\p5\File1.sp"
```

این دستورها معرف فراخوانی یک فایل از E:\p5 می‌باشد.

3-Circuit descriptions

توضیحات درباره مدار

در این قسمت ابتدا عناصر (به همراه مدل در صورت نیاز) و بعد زیربرنامه‌ها بیان می‌شود جهت اطلاع بیشتر به مثالهای آخر جزوه مراجعه شود.

مثال :

```
C1 1 2 10p
R1 3 2 1k
L1 4 3 2u
m1 5 2 0 0 nlvt l=3.5u w=1.6u
m2 6 3 5 0 plvt l=3.5u w=1.6u
.SUBCKT STMA 5 6 0
R1 1 2 1k
R2 2 0 1k
RD 1 3 10k
C1 5 2 10u
C2 3 6 1u
M1 3 2 0 0 MOS1
```

```
VCC 1 0 5dc
.MODEL MOS1 NMOS(VT0=1 BETA= 5E-4 RD= 4)
.ENDS STMA
X1 6 7 0 STMA
X2 4 5 0 STMA
```

4-Input and Supply descriptions

در این قسمت با توجه به نوع تجزیه و تحلیل، سیگنالهای ورودی بیان می‌شوند. بهتر است ورودی‌های هر زیربرنامه‌ها در داخل خود زیربرنامه مربوطه تعریف شوند.

مثال :

```
Vcc 1 0 DC 5
Iref 1 7 DC 10u
Vtest 6 9 DC 3.5
Vtestac 9 0 ac 0.5
VCin Cin 0 pulse 3.3 0 0 1n 1n 45u 90u
Vin1 10 0 Sin 2 3 10kHz 20US -10 180
Vin2 13 2 0.5 AC 1 SIN 0 1 1MEG
```

5-Data and Param descriptions

در این قسمت داده‌ها و پارامترهای مورد نیاز تعریف می‌شوند.

مثال :

```
.Param L0=10u
.param Av=20*log10(v(out)/v(in2))
.DATA devinf width length thresh cap
+ 50u 30u 1.2v 1.2pf
+ 25u 15u 1.0v 0.8pf
+ 5u 2u 0.7v 0.6pf
.ENDDATA
```

6-Analysis description

توضیحات درباره انواع تجزیه و تحلیل‌های موردنظر

در این قسمت نوع تجزیه و تحلیل‌ها نوشته می‌شوند.

مثال :

```
.op
.DC Vin -5V 10V 0.25V
.TRAN 5uS 1mS UIC
.Noise V(6) Iin
.AC dec 10 100 10meg SWEEP DATA = dataname
```



```
.TRAN 1n 10n SWEEP DATA = dataname
```

7-Output descriptions

در این قسمت دستورهای لازم برای دیدن شکل موجها نوشته می شوند.

مثال :

```
.prob
.prob ac Rout=par('V(9)/i(vtestac)')
```

8- .END پایان برنامه که همواره با دستور END همراه است.

نکته ۱: آخرین سطر از برنامه باید حتماً با دستور END خاتمه یابد.

نکته ۲: ترتیب بقیه سطرها برنامه از اهمیت برخوردار نبوده و تغییری در نتیجه نخواهد داشت.

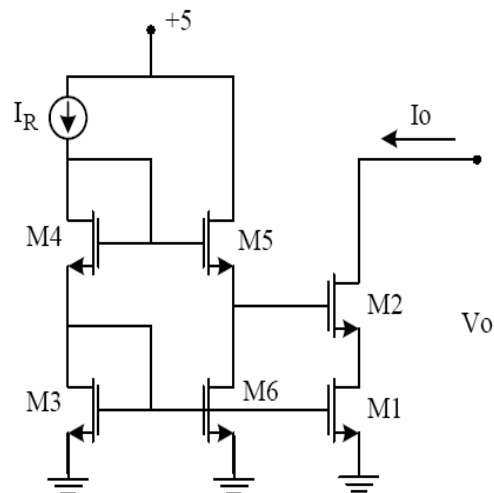
مثال:

```
** Project2 **
```

```
.op
.OPTIONS LIST NODE post
.include 'e:\HModel3Vp6um.txt'
```

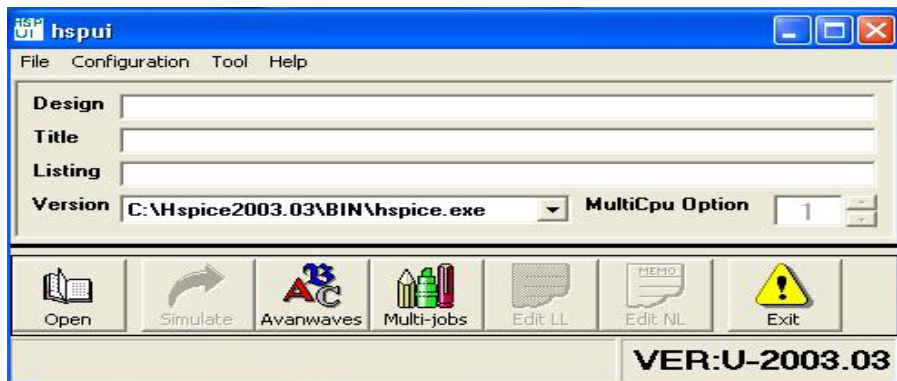
```
vcc 1 0 DC 5
iref 1 7 Dc 10u
vtest 6 9 Dc 3.5
vtestac 9 0 ac 0.5
```

```
m1 5 2 0 0 nlvt L=0.6u W=1.5u
m2 6 3 5 0 nlvt L=0.6u W=1.5u
m3 2 2 0 0 nlvt L=0.6u W=1.5u
m4 7 7 2 0 nlvt L=12.6u W=1.5u
m5 1 7 3 0 nlvt L=1.5u W=1.5u
m6 3 2 0 0 nlvt L=2.4u W=1.5u
```

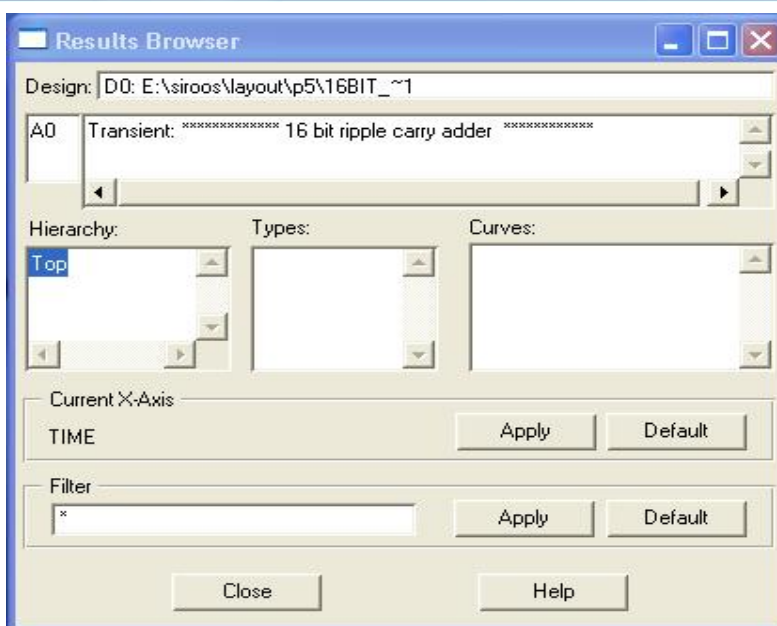


```
.tran 0.1m 1m
.ac dec 10 100 100k sweep iref dec 2 10n 10u * for Iout frequency response if Iref
*sweep between 10nA to 10uA
.dc iref dec 25 10nA 10uA * for Iout=function(iref)
.dc vtest dec 25 0.5 5 * for output swing or Iout=func.(Vout)
.noise v(6) iref 2
.prob ac Rout=par('V(9)/i(vtestac)') * for output Resistance
.prob
.end
```

بعد از اجرا کردن برنامه Hspice پنجره‌ای بصورت زیر ظاهر می‌شود که در آن Open برای باز کردن فایل، Simulate برای شبیه‌سازی، Avanwaves برای دیدن شکل موجها، Edit listing برای دیدن خروجی برنامه و دیدن خطاها (خطاهایی که در موقع اجرای برنامه رخ داده می‌شود) و Edit Netlist برای نوشتن فایل باز شده می‌باشند.



بعد از اجرای Avanwaves دو پنجره جدید به نامهای Avanwaves (برای رسم شکل موجها) و Results Browser (برای انتخاب موج لازم جهت رسم) به شکل‌های بعد باز می‌شوند. پنجره Results Browser دارای قسمت‌های مختلفی است که در جلو Design اسم و مسیر فایل اجرا شده و در زیر آن تجزیه و تحلیل‌های موجود در برنامه نوشته می‌شوند. در قسمت Hierarchy کلمه Top به مفهوم کل مدار یا کل برنامه و اسامی بلوکهای زیربرنامه‌های موجود در برنامه اجرا شده نوشته می‌شود. با انتخاب نوع تجزیه و تحلیل در قسمت Type عبارتهائی مربوط به نوع تجزیه و تحلیل انتخاب شده نوشته می‌شود مثلاً در حالت انتخاب کردن Transient کلمات Time، Voltages و Currents نوشته می‌شوند. سپس با انتخاب بخش مربوطه از قسمت Hierarchy و Type با توجه به نوع تجزیه و تحلیل انتخاب شده، عبارتهائی در قسمت Curves ظاهر می‌شوند که با دو بار کلیک کردن روی هر عبارتی شکل موج مربوطه به آن در پنجره Avanwaves رسم می‌شود. یک قسمت دیگری در پنجره Results Browser به نام Current X-Axis وجود دارد که نشان دهنده نوع محور افقی برای نمودارهای رسم شده می‌باشد. با توجه به تجزیه و تحلیل انتخاب شده دارای یک پیش فرض می‌باشد که بطور خودکار انتخاب می‌شود. برای عوض کردن آن (جهت رسم یک موج برحسب موج دیگر) هر پارامتری را که بخواهیم به عنوان محور X انتخاب شود در قسمت Curves آنرا انتخاب کرده و با فشردن Apply آن پارامتر به عنوان محور X انتخاب می‌شود.



برای رسم تابعی از یک یا چند متغیر ابتدا در پنجره Avanwaves روی آیکون $f(x,y)$ کلیک می‌کنیم. با این کار پنجره دیگری به نام Expression Builder باز می‌شود که این پنجره دارای توابع مختلف می‌باشد. با کلیک کردن روی هر تابعی، آن تابع در قسمت Expression نوشته می‌شود. برای نوشتن آرگومان آن، در قسمت Curves پنجره Results Browser متغیر را انتخاب کرده و با نگه داشتن کلیک‌های سمت چپ و راست (Drag & Drop) آن را به جای آرگومان تابع منتقل می‌کنیم. سپس در قسمت پنجره Expression Builder یک اسم به تابع داده و با کلیک کردن روی آیکون Apply آن اسم در قسمت Expression پایین ظاهر می‌گردد. با دو بار کلیک کردن روی آن یا Drag & Drop کردن آن به پنجره Avanwaves، شکل موج تابع رسم می‌شود.