

راهنمای استفاده از
درایو

Toshiba vf-s11

در یک تابلوی آسانسور کششی



مقدمه

درايو vf-s11 ساخت شرکت توشيبا ، برای کنترل موتورهای آسنکرون به صورت open loop به کار می رود. از نظر برق ورودی، مدل های مختلفی از درایو که ورودی تکفار و سه فاز دارند وجود دارد.

یک مدل از این درایو، با ورودی تکفار و یک مدل با برق سه فاز 200 ولت و مدل دیگر با برق ورودی 400 ولت کار می کند. خروجی هر سه مدل، سه فاز است اما ولتاژ خروجی هر مدل، از صفر تا حداقل ولتاژ ورودی، قابل تغییر است، یعنی اگر ورودی درایو، سه فاز 200 ولت باشد خروجی درایو، هم حداقل 200 ولت خواهد شد.

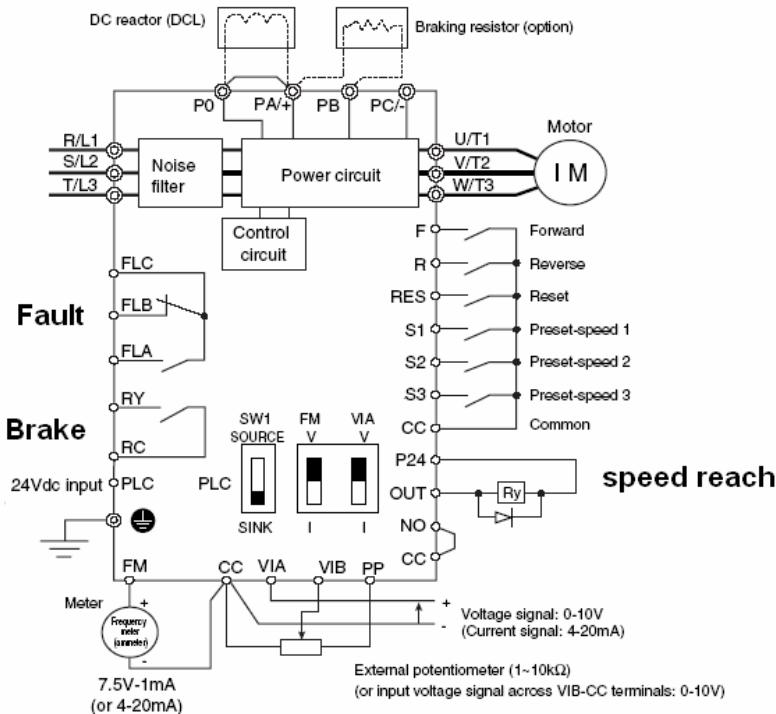
در این کتابچه راهنمای قصد داریم طرز استفاده از این درایو به منظور استفاده در یک تابلوی آسانسور را بررسی کنیم.

ساخت افزار

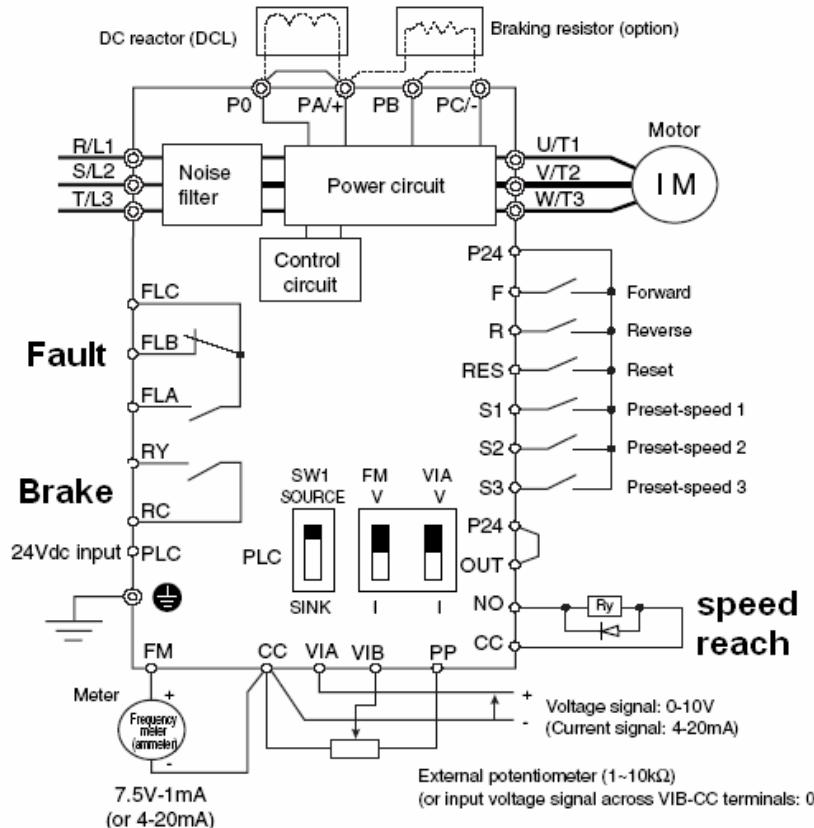
در تابلوهای آسانسور، یک کنترلر وجود دارد که وظیفه دارد کلیه عملیات دستگاه را کنترل کند. امکان انتخاب سرعت برای حرکت دادن موتور آسانسور با سرعت های مختلف از طریق ورودی های S1 , S2 , S3 یا کنترل سرعت درایو از طریق یک ولتاژ یا جریان آنالوگ که به ترمینال های VIA و VIB داده می شود وجود دارد در این راهنمای فرض بر آن است که سرعت درایو از طریق ترمینال های S1 , S2 , S3 تعیین گردد وحدائق، سه سرعت High , Medium , Low ترمینال F فعال گردد راستگرد و وقتی ورودی R فعال گردد موتور چیگرد خواهد شد.

ورودی Res هم از طریق تغییر پارامتر، به عنوان ورودی Enable تعریف خواهد شد.

Standard connection diagram - SINK (Negative) (common:CC)



Standard connection diagram - SOURCE (Positive) (common:P24)



یکی از خروجی های رله ای درایو را به عنوان کنترل کننده ترمسز مکانیکی روی موتور آسانسور و یکی دیگر از خروجی ها را به عنوان خروجی fault در نظر بگیرید.

دراایو vf-s11 Toshiba در توان های بین 0.2kw تا 15kw تولید می گردد.



کی پد

از کلید Mode برای وارد شدن به منوهای داخل برنامه درایو، استفاده می شود.

از کلید Ent نیز برای وارد شدن به پارامترها و Save کردن مقدار تغییرات در پارامتر، استفاده کنید. اگر قبل از save کردن تغییرات داده شده در یک پارامتر، به جای کلید Ent، کلید Mode زده شود تغییرات save نخواهد شد.



از کلیدهای جهت بالا و پایین هم برای حرکت بین پارامترها و برای زیاد و کم کردن مقدار پارامتر استفاده می شود.
وقتی کلید Mode را فشار دهید می توانید وارد منوهای برنامه ریزی درایو شوید.

پنج منو (Menu) در این درایو، تعریف شده است.

1- منوی اصلی (Basic) این پارامتر، اصلی ترین پارامترهای درایو را شامل می شود که مرجع فرمان و مرجع سرعت درایو و ... را مشخص می کند.

2- منوی فرعی (Extended) که اغلب پارامترهای درایو در آن قرار دارد و تعریف ورودی و خروجی ها، تعریف سرعت و شتاب، زمان بندی ها ، تزریق dc، پارامترهای موتور، اتوتیون، حافظت و ... در آن تنظیم می گردد.

3- منوی user یا Gr.u

4- منوی History parameter

5- منوی نمایش (Monitor) که مقادیر متغیرهای ولتاژ و جریان و گشتاور و توان و فرکانس و ... را نشان می دهد.

بازگشت به تنظیمات کارخانه

با اجرای این فرمان، تمامی پارامترهای درایو، به مقادیر پیش فرض خود (factory Defaults) یا تنظیمات کارخانه بر می‌گردد.

برای این کار، دکمه **Mode keypad** را روی **drayio**، فشار دهید.
عبارت **AUH** نمایش داده می‌شود. با دکمه‌های جهت بالا یا پایین، در منو حرکت کنید تا به عبارت **typ** برسید.

کلید **Ent** را بزنید. در سمت راست صفحه، عدد صفر خواهد آمد، عدد 1 را با کلید سمت بالا، انتخاب و کلید **Ent** را بزنید.

عبارة **init** روی صفحه ظاهر خواهد شد و بعد اعداد 0.0 می‌آید این بدين معني است که تنظيمات درايوي به مقادير کارخانه، تعغيير کرده است.

وقتي عدد 1 را در پارامتر **typ** قرار مي دهيد درايو، با مقادير پيش فرض اروپائي که بر اساس فرکانس 50Hz مي باشد مقدار دهي مي شود.
اگر عدد 2 را در پارامتر **typ** قرار دهيد، مقادير پيش فرض آمريکائي که 60Hz مي باشد در حافظه درايو، بار خواهد شد.

اگر عدد 3 در پارامتر **type** قرار داده شود مقادير پيش فرض به جاي پارامترهای قبلی درايو، قرار مي گيرد.
اگر مي خواهيد حافظه مربوط به فالت ها را رعي ست و پاك کنيد **typ=4** را تنظيم کنيد.

پيشنهاد مي شود مقدار **typ=1** مقدار دهي شود تا با فرکانس 50Hz و مقادير اروپائي مقدار دهي شود.

مرجع فرمان درایو

در تابلوهای آسانسور و بالابر، فرمان حرکت به درایو، از طریق ترمینال های ورودی و توسط سیستم کنترل آسانسور، داده می شود. درایو $Vf-S11$ به طور پیش فرض، طوری تنظیم شده که فرمان حرکت و توقف را از روی **keypad** درایو، دریافت کند. یعنی با فشردن کلید **Run**، موتور به حرکت در می آید و با فشردن کلید **stop**، می ایستد. سرعت نیز از طریق یک پتانسیومتر که بر روی **keypad** قرار دارد قابل تنظیم است (جهت چرخش را پارامتر **Fr** مشخص می کند).

برای اینکه مرجع فرمان درایو را از **keypad** به ترمینال های ورودی منتقل کنید باید پارامتر **CNod** را صفر کنید. مقدار این پارامتر به طور پیش فرض **CNod=1** است. این مقدار را مساوی **CNod=0** قرار دهید تا فرمان حرکت از طریق ترمینال های ورودی به درایو داده شود.

مرجع انتخاب سرعت

پارامتر **FNod** مرجع انتخاب سرعت برای درایو را مشخص می کند.
مقدار این پارامتر نیز به طور پیش فرض صفر است. یعنی سرعت درایو، توسط پتانسیومتر روی **keypad** تعیین می گردد.

اگر مرجع فرمان درایو **CNod** را روی صفر تنظیم کرده اید که فرمان ها از روی ترمینال های ورودی گرفته شود هر تنظیمی که در **FNod** وارد شود باز هم مرجع انتخاب سرعت از طریق ترمینال های ورودی خواهد بود.

بنابراین کافی است که **CNod** تنظیم شود و ورودی های **Res,S3,S2,S1** نیز در پارامتر های مربوط به خودشان به عنوان ورودی های **Preset speeds** تعریف شوند.

جدول زیر، مقادیر معتبر برای پارامتر **FNod** را نشان می دهد.

پارامتر	توضیح
FNod=0	افزایش و کاهش سرعت توسط پتانسیومتر روی keypad صورت می گیرد.
FNod=1	ورودی آنالوگ VIA سرعت را تعیین می کند.
FNod=2	ورودی آنالوگ VIB سرعت را مشخص می کند.
FNod=3	افزایش یا کاهش سرعت از طریق کلیدهای سمت بالا و پایین روی کی پد انجام می شود. (CNod)
FNod=4	سرعت از طریق ارتباط سریال تعیین می گردد.

سایر پارامترهای گروه Basic

برخی از پارامترهای اصلی درایو، در جدول زیر، مقدار دهی شده است.

پارامتر	توضیح	تنظیم شود
CNod	مرجع فرمان درایو	0
FNod	مرجع سرعت درایو	1
FH	حداکثر فرکانس خروجی درایو	50
uL	حد فرکانس بالا	50
LL	حد فرکانس پایین	0
Pt	مد کنترل فرکانس و ولتاژ v/f	3
ACC	مدت زمان تغییر سرعت از صفر تا ماکزیمم	2 sec
DEC	مدت زمان تغییر سرعت از ماکزیمم به صفر	2 sec
Sr1	ورودی سرعت کم = preset speed1	4 Hz
Sr2	ورودی سرعت متوسط = preset speed 2	20 Hz
Sr4	ورودی سرعت زیاد = preset speed4	45 Hz

جدول زیر، رابطه بین هر کدام از سرعت ها و وضعیت ترمینال های S3,S2,S1 را نشان می دهد. ورودی s1 را برای سرعت کم و ورودی s2 را برای سرعت بازرسی متوسط و ورودی s3 را برای سرعت تند استفاده کنید

s3 ترمینال	s2 ترمینال	s1 ترمینال	سرعت
0	0	1	Sr1
0	1	0	Sr2
0	1	1	Sr3
1	0	0	Sr4
1	0	1	Sr5
1	1	0	Sr6
1	1	1	Sr7

مد کنترل v/f درایو

پارامتر pt یکی از پارامترهای مهم در درایو v/f -S11 است زیرا الگوی تغییر ولتاژ و فرکانس را برای درایو و موتور، مشخص می‌کند.

اگر این پارامتر بر روی صفر تنظیم شود مد کنترل ولتاژ، در حالت v/f ثابت برنامه ریزی خواهد شد.

برای بارهای با گشتاور ثابت مثل آسانسور و نوار نقاله می‌توان از این تنظیم نیز استفاده نمود.

اگر با بارهای با گشتاور متغیر کار می‌کنید مقدار پارامتر pt را بر روی ۱ قرار دهید. (برای پمپ و فن) به طور پیش فرض، این پارامتر بر روی عدد ۲ تنظیم شده است که کنترل گشتاور با جبران اتوماتیک نام دارد.

اگر $pt=3$ تنظیم شود روش کنترل برداری برای درایو انتخاب می‌شود. اگر درایو در حالت کنترل برداری باشد نیاز به اتونیون موتور و درایو می‌باشد تا درایو به طور دقیق بتواند پارامترهای موتور را از طریق اندازه گیری، بدست آورد و با داشتن پارامترهای موتور، کنترل بهتری روی موتور و بار داشته باشد.

پیشنهاد می‌گردد برای کنترل بارهایی همانند آسانسور و جرثقیل و بالابر، از این حالت یعنی **vector control** استفاده شود $pt = 3 \rightarrow vector\ control$ زیرا گشتاور راه اندازی در این روش، بیشتر از سایر روش‌ها است.



پارامترهای Extended

پارامترهای F100 تا F912 را پارامترهای فرعی یا توسعه ای درایو می نامند.

جدول زیر، خلاصه ای از پارامترهای این گروه و وظایف گروه های مختلف از پارامترها را نشان می دهد.

پارامتر	کاربرد
F100-F185	پارامترهای مربوط به ورودی و خروجی ها
F200-F294	پارامترهای مربوط به فرکانس
F300-F366	پارامترهای مربوط به مد کاربردی
F400-F496	پارامترهای جبران گشتاور و پارامترهای موتور و اتوتیون
F500-F513	شتاب مثبت و شتاب منفی حرکت
F601-F692	حافظت موتور و درایو
F700-F736	پارامترهای keypad
F800-F894	پارامترهای ارتباطی

پارامترهای گروه 100

این گروه از پارامترها، مربوط به تعریف ورودی و خروجی های درایو vf-s11 است.

این درایو دارای 6 ورودی دیجیتال، دو ورودی آنالوگ، سه خروجی دیجیتال و یک خروجی آنالوگ است.

این تعداد ورودی و خروجی، امکان استفاده از درایو را برای بسیاری از کاربردها، فراهم می کند.

مهمترین پارامترها در این گروه شامل:

پارامتر	توضیح	تنظیم شود
F100	zero speed فرکانس	0.1 Hz
F110	ورودی همواره فعال	0=disable
F111	تعريف ورودی F	2
F112	تعريف ورودی R	3
F113	تعريف ورودی RES	1
F114	تعريف ورودی S1 = SS1	6
F115	تعريف ورودی S2 = SS2	7
F116	تعريف ورودی S3 = SS3	8
F117	تعريف ورودی VIB	0

تنظیم شود	توضیح	پارامتر
0	VIA تعريف ورودي	F118
4	Ry-Rc= Brake تعريف خروجي رله اي	F130
6	out-No=speed reach تعريف خروجي ترانزistorی	F131
10	FLA,FLB,FLC=fault تعريف خروجي رله اي	F132
1	عملکرد درايyo ، زمانی که هر دو ورودي F و R با هم فعال گردد. 1=slow down	F105
0	VIA ، VIB را می توان به عنوان ورودي های آنالوگ یا دیجیتال تعريف نمود.	F109

در این پروژه، چون ورودی های VIA، VIB استقاده نمی شوند پارامترهای F118، F117 را روی صفر = غیرفعال تنظیم می کنیم. خروجي Ry-Rc برای کنترل ترمز مکانیکی روی موتور، و خروجي FLA، FLB، FLC برای نشان دادن فالات درايyo تنظیم شده است.



پارامترهای گروه 200

در این گروه از پارامترها کنترل ترمز dc ، فرکانس jog و... قرار دارد.

مهمترین پارامترهای این گروه شامل:

پارامتر	توضیح	تنظیم شود
F250	فرکانس شروع تزریق جریان dc	0.5 Hz
F251	جریان تزریقی برای ترمز dc	%100
F252	مدت زمان تزریق جریان dc	1 sec
F260	فرکانس درایو در حالت jog	0
F261	الگوی توقف در حالت jog	0
F262	فعال کردن jog در keypad	0

به منظور کنترل بارهایی که به آسانسور متصل است باید ابتدا ترمز dc بر روی موتور اعمال شود سپس ترمز مکانیکی عمل کند تا بار، از جای خود بدون دلیل و یا در نبود فرکانس و ولتاژ، حرکت نکند.

پارامترهای گروه 300

مد کاربری درایو و تنظیمات مربوط به مقاومت ترمز داخلی و خارجی و فرکانس کریرسویچینگ ، ری استارت اتوماتیک ، کنترل PID و ... در این بخش قرار دارد.

مهم ترین پارامترها در این گروه شامل

پارامتر	توضیح	تنظیم شود
F300	فرکانس کریر درایو (12KHz)	بستگی به قدرت درایو دارد
F301	Auto-restart control	0
F303	تعداد ری استارت اتوماتیک	2
F302	فعال کردن حالت ژنراتوری برای بازگشت انرژی موتور به شبکه	1
F304	حافظت مقاومت ترمز در برابر اضافه بار	1
F308	مقاومت اهمی مقاومت ترمز خارجی	بستگی به توان درایو دارد
F309	توان مقاومت ترمز خارجی (kw)	بستگی به توان درایو دارد
F311	جلوگیری از چرخش در جهت عکس	0
F359	تاخیر در کنترل PID	0
F360	فعال کردن کنترل PID	0
F362	بهره تناسبی کنترل PID	0.3
F363	بهره انگرالی کنترل PID	0.2
F366	بهره مشتقی کنترل PID	0

فرکانس کریر، فرکانس کلید زنی موج pwm در خروجی درایو است.
ترانزیستورهای igbt خروجی درایو، بر اساس نرخ فرکانس کریر، قطع و وصل
می شوند.

اگر فرکانس کریر زیادتر از حد خود باشد igbt داغ می کند. اگر فرکانس
کریر کم انتخاب شود موتور صدای ناهنجار خواهد داد.
مقدار فرکانس کریر، بستگی به توان درایو دارد، و در جداولی توسط
سازنده درایو، ارائه می گردد.



پارامترهای موتور و اتوتیون

در بخش های قبلی متغیر $vector$ را بروی $pt=3$ یعنی حالت $control$ تنظیم نمودیم.

$$Au\ 2 = 2 \rightarrow vector\ control\ + Auto\ tune$$

پارامتر	توضیح	تنظیم شود
F400	فعال کردن اتوتیون موتور و درایو	2
F415	جريان نامی موتور	از روی پلاک موتور
F416	جريان موتور در حالت بی باری	%30 جريان نامي موتور
F17	سرعت موتور در بار نامی	از روی پلاک موتور

برای انجام اتوتیون، پارامترهای موتور شامل جريان نامی و سرعت موتور در بار نامی و جريان بی باری موتور را در بار نامی و جريان بی باری موتور را در پارامترهای درایو، وارد کنید.
مقدار پارامتر F400 را بروی 2 تنظیم کنید.

از طریق تابلوی آسانسور، به درایو فرمان دهید تا با سرعت کم، حرکت کند. عبارت Atu1 بر روی صفحه keypad ظاهر می شود.

به حرکت آسانسور ادامه دهید تا اتوتیون به پایان برسد.

پس از این مرحله، مقادیر پارامترهای موتور که شامل مقاومت اهمی استاتور و مقدار اندوکتانس موتور و اندوکتانس نشتی موتور و ... است در حافظه درایو، ذخیره خواهد شد.

پارامترهای گروه 500

در این گروه از پارامترها، نوع منحنی شتاب و نرخ افزایش و کاهش سرعت تنظیم می‌گردد.

مهمترین پارامترهای این گروه، شامل پارامترهای F507 ، F506 ، F502 است.

پارامتر F502 نوع منحنی شتاب را مشخص می‌کند.
برای اینکه در حرکت آسانسور شوک کمتری داشته باشیم بهتر است الگوی s-pattern1 را برای Acceleration و Deceleration انتخاب کنیم
(مقدار Jerk در شتاب مثبت با F506 و مقدار Jerk در شتاب منفی با F507 مشخص می‌شود).

پارامتر	توضیح	تنظیم شود
F502	s-ramp نوع	s-pattern1
F506	Jerk در زمان افزایش شتاب	%30
F507	Jerk در زمان کاهش شتاب	%30

پارامترهای حفاظت موتور و درایو

پارامترهای گروه 600 برای حفاظت درایو و موتور در برابر اضافه بار و قطع فاز ورودی و خروجی و ... در نظر گرفته شده اند.

پارامتر F605 مربوط به خطای قطع فاز خروجی درایو است. اگر کابل رابط بین درایو و موتور یا سیم پیچ موتور دچار مشکل و قطع شود خطای قطع فاز روی می دهد. اگر $F605=4$ قرار داده شود درایو، در ابتدای استارت شدن و در زمان کار، قطع بودن فاز خروجی را چک می کند و پس از یک ثانیه فالت می دهد.

پارامتر F608 مربوط به قطع شدن فاز ورودی درایو است. اگر یکی از فاز های ورودی به درایو (در درایوهای با ورودی سه فاز) قطع گردد درایو می تواند خط را نشان داده و فالت دهد.

F608=1 قرار داده شود تا درایو در مقابل قطع فاز ورودی، عکس العمل نشان دهد.

پارامترهای small F612,F611,F610,F609 مربوط به خطای current است اگر جریان خروجی درایو به طرف موتور، از جریان نامی موتور، خیلی کمتر باشد، درایو می تواند آلام یا فالت دهد. نحوه عکس العمل درایو، در مقابل این مشکل، در پارامترهای بالا، تنظیم می گردد.

F613 پارامتری است که خطای اتصال کوتاه در خروجی درایو را مدیریت می کند. این پارامتر بطور پیش فرض روی صفر قرار دارد و هر موقع اتصال کوتاه رخ دهد فالت می دهد. پارامترهای F619 , F618 , F616 F615 مربوط به اضافه بار روی موتور است. مقدار تنظیمی برای این

پارامترها در جدول زیر می توانید مشاهده کنید.

پارامتر	توضیح	تنظیم شود
F605	خطای قطع فاز خروجی درایو فعال	4
F608	خطای قطع فاز ورودی درایو فعال	1
F610	عملکرد درایو در مقابل جریان کم	0=Alarm
F611	جریان درایو در مقابل جریان کم	%5
F612	مدت زمان کارکرد درایو با جریان کم	2 sec
F613	عملکرد درایو در برابر اتصال کوتاه خروجی	0
F615	عملکرد درایو در برابر اضافه بار	1=trip
F616	حداکثر درصد مجاز اضافه بار	%150
F618	مدت زمان مجاز برای اضافه بار	10 sec



پارامترهای گروه 700

پارامترهای این گروه مربوط به عملکرد keypad و کلیدهای روی آن می باشد. جدول زیر، چند تا از پارامترهای این گروه را نشان می دهد.

پارامتر	توضیح	تنظیم شود
F700	جلوگیری از تغییر پارامترهای درایو	0
F730	جلوگیری از بکارگیری پنل برای فرمان	0
F733	جلوگیری از عملکرد کلید های stop , start	0
F734	جلوگیری از عملکرد توقف اضطراری پنل	0
F735	جلوگیری از عملکرد کلید Reset پنل	0
F736	جلوگیری از تغییر FNod, CNod در زمان کار	1
F710	در زمان کار، کدام ایتم نمایش داده می شود.	فرکанс = 0

H9



VFNC1S



60.00

Parameter	
Set	60.00
Actual Value	60.00
Target Current	0.00A
Power	0.00W
Current	0.00A

TOSHIBA



P9
ADJUSTABLE SPEED DRIVE

VF-nC3



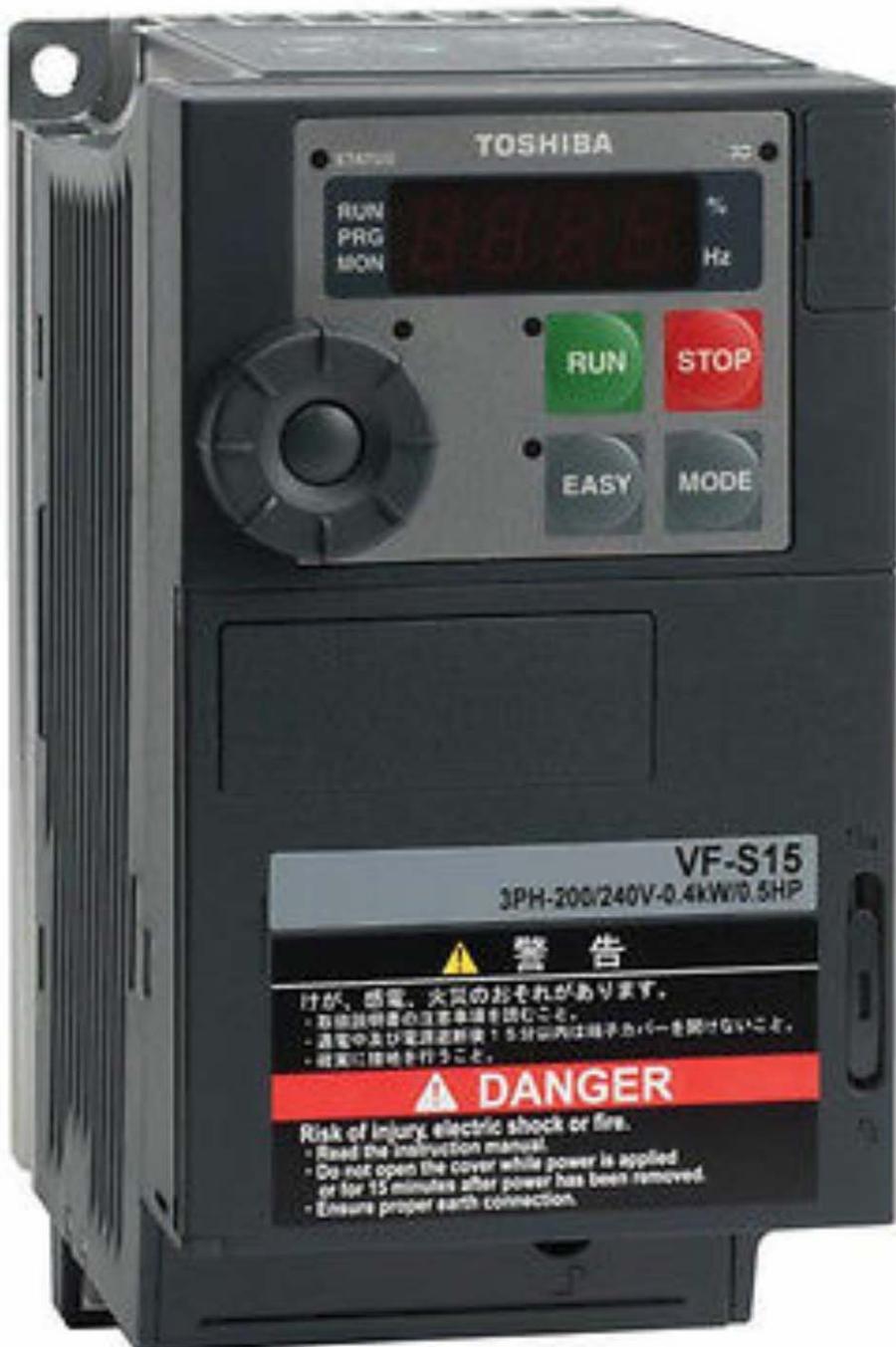
Toshiba Q9



Toshiba H7



VF-S15



VF-AS1



Toshiba G7

