

در ايو هاى مدل H100 شركت ال اس , در توانهاى بين 5.5 كيلو وات تا 90 كيلو وات تا 90 كيلو وات تا 90

LSLV <u>0055</u> <u>H100</u> - <u>4CE</u>	<u>N</u>
Motor capacity	
0055 - 5.5kW 0300 - 30kW 0075 - 7.5kW 0370 - 37kW 0110 - 11kW 0450 - 45kW 0150 - 15kW 0550 - 55kW 0185 - 18.5kW 0750 - 75kW 0220 - 22kW 0900 - 90kW	
Series name	
Input voltage 2 - 3-phase 200V 4 - 3-phase 400V	
Keypad type C- LCD Keypad	
UL type	
O - UL Open E - UL Type1	
EMC filter	
F : Built-in EMC N : No Built-in EMC	
Reactor	
D – Biilt-in DCL N - No Built-in Reactor	

مدار قدرت و مدار کنترلی این در ایو , در شکل زیر , نشان داده شده است.



این در ایو دارای هفت ورودی دیجیتال از P1 تا P7 می باشد. با استفاده از پار امتر های IN-65 تا IN-71 می توانید این هفت ورودی را پیکربندی نمایید.

بطور پیش فرض , ورودی P1 برای فرمان حرکت در جهت راستگرد (FX) و ورودی P2 برای فرمان حرکت در جهت چپگرد (RX) در نظر گرفته شده است.

ورودی P3 به عنوان ورودی BX تنظیم شده و برای غیر فعال نمودن درایو , قابل استفاده است.

ورودی P4 برای ری ست خطاها (RST) است .

سه ورودی P5 و P6 و P7 هم به عنوان سه ورودی برای انتخاب هفت سرعت ثابت , قابل بکارگیری می باشند.

سرعتهای ثابت , در پار امتر های BAS-50 تا BAS-56 مقدار دهی میشوند.

وضعیت ورودیهای P1 تا P7 هم در پارامتر IN-90 قابل مشاهده است.





یک دیپ سوئیچ بر روی برد کنترلی به نام SW2 دارای دو حالت NPN و PNP است. بطور پیش فرض , این کلید بر روی NPN قرار دارد و ترمینال CM به عنوان ترمینال مشترک برای اتصال به کلیدهای ورودی بکار می رود.



اما اگر بخواهید از ترمینال ۷ 24 برد کنترلی و یا یک منبع تغذیه خارجی 24۷+ برای ورودیها استفاده کنید کلید باید در وضعیت PNP قرار گیرد و ورودیها , طبق شکل بالا , به ترمینال ۷ 24 , وصل شود. این در ایو دار ای دو ورودی آنالوگ ۷۱ و 2| نیز می باشد.

ورودی V1 از نوع ورودی آنالوگ ولتاژ و بین 0 تا 10+ ولت است . با استفاده از این ورودی اگر پار امتر DRV-07 را بر روی V1 قرار دهید می توانید سرعت در ایو را کنترل کنید .

با یک پتانسیومتر معمولی دو کیلو اهمی , طبق شکل زیر , می توانید ولتاژ ورودی برای V1 را بین صفر تا 10+ ولت تغییر دهید.

ترمينال VR دارای ولتاژ آنالوگ 10+ ولت ميباشد .



ورودی آنالوگ 2 | را می توانید در دو حالت ولتاژ و جریان , بوسیله کلید SW4 , قرار دهید .

در حالت پیش فرض , ورودی 2| برای جریان 4 تا 20 mA تنظیم شده است. این در ایو دار ای دو خروجی آنالوگ AO1 و AO2 و یک خروجی تر انزیستوری کلکتور باز Q1 و پنج عدد رله خروجی از Relay1 تا Relay5 می باشد.

ورودی TI نیز برای قطار پالس ورودی است و می توانید از این ورودی برای کنترل سرعت درایو هم استفاده کنید.

بر روی مدار برد کنترلی در ایو , یک باطری لیتیوم منگنز وجود دارد که اگر دچار مشکل شود بر روی نمایشگر , خطای باتری ظاهر خواهد شد.





کنترل پانل یا کیپد موجود بر روی این درایو , در شکل زیر , نشان داده شده است .



این کنترل پانل , دار ای یازده کلید و یک نمایشگر LCD می باشد.

كليد HAND , براى كنترل درايو از طريق كنترل پانل است و كليد AUTO هم براى كنترل درايو از طريق ترمينالهاى ورودى P1 تا P7 و يا از طريق درگاه سريال RS485 است.

کلید OFF هم برای فرمان توقف از روی کنترل پانل می باشد .

با استفاده از کلیدهای MODE و ESC و PROG و چهار کلید جهت اصلی هم می توانید پار امتر های در ایو ر ا تنظیم کنید.

شکل زیر , وضعیت صفحه نمایش کنترل پانل ر ا نشان می دهد.



در انتهای سمت چپ شکل بالا عبارت MON دیده می شود یعنی در ایو در حالت Monitoring است.

اگر کلید MODE را فشار دهید عبارت MON تغییر می کند و عبارت PAR دیده می شود یعنی در ایو وارد حالت پار امتر دهی می گردد .

کلید MODE را چند بار دیگر, فشار دهید . عبارتهای U&M و TRIP و TRIP و CNF فاهر می گردد.

در مد TRIP می توانید خطاها را بررسی کنید .

در مد CNF هم می توانید در ایو را پیکربندی نمایید . بطور مثال CNF-40 بر ای بازگشت به نتظیمات کارخانه است.

شکل زیر, کنترل پانل را در مد PAR نشان می دهد.



در کنار عبارت PAR , عبارت DRV دیده می شود یعنی در ایو در مد پار امتر دهی و در گروه پار امتر ی DRV است.

در خط سوم از کنترل پانل , عبارت 01 cmd frequency دیده می شود که پارامتر DRV-01 را معرفی می نمایید.

برای تغییر این پارامتر کلید جهت پایین را بزنید تا نشانگر بر روی پارامتر DRV-01 قرار گیرد سپس کلید PROG را فشار دهید .

عدد مربوط به این پار امتر , چشمک می زند مقدار آن را با کلیدهای چهار جهته , تغییر دهید و باز هم کلید PROG را بزنید تا save گردد. در مد پار امتردهی , یعنی وقتی در سمت چپ صفحه , عبارت PAR دیده میشود با استفاده از کلیدهای جهت ر است و جهت چپ , می توانید بین گروههای پار امتری مثل DRV و BAS و ADV و CON و IN و OUT و... حرکت کنید و با کلیدهای جهت بالا و پایین هم می توانید در هر کدام از این گروهها و بین پار امترهای آن گروه حرکت نمایید.

از گشت به تنظیمات کار خانه

با استفاده از پارامتر <mark>CNF-40</mark> می توانید تنظیمات این درایو را به تنظیمات کارخانه تغییر دهید.

برای این کار , وقتی در ایو را به برق وصل می کنید در مد MON یا Monitoring قرار می گیرد , چند بار کلید mode را فشار دهید تا در سمت چپ صفحه نمایشگر , عبارت <mark>CNF</mark> ظاهر گردد.



با کلید جهت بالا یا پایین , بین پار امتر های این گروه , حرکت کنید تا به گزینه <mark>40 parameter Init</mark> برسید کلید PROG را بزنید و این پار امتر را بر روی ALL Grp قرار دهید و کلید PROG را بزنید .



در این حالت , تمامی پار امتر های در ایو تنظیم کارخانه خو اهد شد و پار امتر CNF-40 بر روی NO قرار میگیرد .

معرفی پارامتر های پرکاربرد

جدول زیر, تعدادی از پار امتر های پر کاربر د این در ایو ر ا معرفی می نماید.

پار امتر	توضيح	تنظيم كارخانه
DRV-01	فرکانسي که توسط کيپ موجود روي در ايو ,	0 HZ
	تنظیم می گردد .	
	زماني که مرجع سرعت درايو در پارامتر	
	DRV-07 بر روی Keypad-1 و	
	Keypad-2 تنظیم شدہ باشد فرکانسی که	
	روی کی پد تنظیم می کنید در پار امتر DRV-01	
	<mark>ذخيره مي شود</mark> .(كليد Auto در اين حالت , بايد	
	فعال باشد.)	
DRV-02	جهت حرکت ر استگرد یا چپگرد بر ای زمانی که	Forward
	درایو را از طریق کلید HAND و OFF روی	راستگرد
	کنترل پانل , کنترل می کنید .	
	Forward = راستگرد	
	Reverse = چپگرد	
DRV-03	<mark>مدت زمان افزایش سرعت در ایو ۔</mark>	20 ثانيه
	ACC یا ACC	
DRV-04	<mark>مدت ز مان کاهش سر عت در ایو -</mark>	30 ثانیه
	Deceleration یا Dec	

DRV-06	مرجع فرمان در ایو در ایو , از چه طریقی فرمان حرکت و توقف میگیرد؟ طریق کیپد در ایو طریق کیپد در ایو توقف در جهت ر استگرد و چپگرد توسط ورودیهای دیجیتال P1 تا P7 ورودیهای دیجیتال P1 تا P7 درگاه سریال RS485 درگاه سریال RS485	FX/RX-1
DRV-07	مرجع سرعت در ایو سرعت در ایو , از چه طریقی کنترل می شود؟ Keypad-1 و keypad-2 = کنترل سرعت از طریق کی پد موجود روی در ایو که مقدار فرکانس , در پار امتر DRV-01 ذخیره خواهد شد.	Keypad- 1
	 V1 = تنظیم سرعت از طریق ترمینال ورودی آنالوگ V1 V2 و 21 = تنظیم سرعت از طریق ورودی آنالوگ 21 در حالت جریان یا در حالت ولتاژ Int485 = کنترل سرعت از طریق درگاه سریال 	
	Pulse = تنظیم سرعت از طریق ورودی Tl قطار پالس ورودی	

DRV-09	روش کنترلی در ایو و موتور		V/F
	V/F = روش V/F ساده		
	Slip=روش V/F با جبران لغزش		
DRV-14	توان موتور بر حسب کیلو وات	موتور	پلاک
DRV-16	% افزایش گشتاور اولیه در ایو در جهت ر استگرد		2%
DRV-17	% افزایش گشتاور اولیه در ایو در جهت چپگرد		2%
DRV-18	فرکانس Base در منحنی v/f	60	ΗZ
DRV-20	حداکثر فرکانس خروجی در منحنی V/F	60	ΗZ
DRV-25	فرکانس تنظیمی بر ای در ایو در حالتی که از کلید	0	ΗZ
	HAND بر روی کی پد استفادہ می کنید .		
BAS-07	انتخاب یک الگو بر ای منحنی V/f	Lir	near
	Linear = منحنی v/f خطی		خطى
	Square = منحنی v/f غیر خطی		
	User = تعریف منحنی توسط کاربر		
BAS-10	فرکانس برق ورودی به در ایو	60	ΗZ
BAS-11	تعداد قطب موتور		4
BAS-13	<mark>جريان نامي موتور (A)</mark>	موتور	پلاک
BAS-14	جريان بي باري موتور (A)		-
	حدودا 30% جریان نامی موتور است.		
BAS-15	و <mark>لتاژ نامي موتور (۷)</mark>		400
BAS-19	ولتاژ برق ورودي به در ايو (V)		400
BAS-20	فعال یا غیر فعال نمودن اتوتیون موتور و درایو	Ν	one
	None = غيرفعال		
	All Rotation = اتوتيون چرخان		
	All static = اتوتيون ساكن		
	RS+Lsigma = اتوتيون ساده چرخان		
BAS-50	فرکانس و سرعت ثابت 1	10	ΗZ
BAS-51	فرکانس و سرعت ثابت 2	20	H7

			_
BAS-52	فرکانس و سرعت ثابت 3	30	ΗZ
BAS-53	فرکانس و سرعت ثابت 4	40	ΗZ
BAS-54	فرکانس و سرعت ثابت 5	50	ΗZ
BAS-55	فرکانس و سرعت ثابت 6	60	ΗZ
BAS-56	فرکانس و سرعت ثابت 7	60	ΗZ
ADV-08	روش توقف موتور		Dec
	Dec = توقف با استفاده از شیب کاهش سر عت		
	Deceleration		
	DC-Drake = يوهف به صورت		
	Deceleration و سپس أعمال ترمر با ترريق		
	جریان OC به سیم پیچ مونور		
	Free run = توقف آز ادانه موتور		
ADV-09	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت ر استگرد یا	Ν	one
ADV-09	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت ر استگرد یا چپگرد	N	one
ADV-09	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت ر استگرد یا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز	N	one
ADV-09	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت ر استگرد یا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است.	N	one
ADV-09 ADV-10	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت ر استگرد یا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است. استارت مجدد در ایو , در صورت قطع و وصل	N	one NO
ADV-09 ADV-10	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت راستگردیا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است. استارت مجدد در ایو , در صورت قطع و وصل برق ورودی و یا در صورتی که فرمان حرکت ,	N	one NO
ADV-09 ADV-10	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت راستگردیا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است. استارت مجدد در ایو , در صورت قطع و وصل برق ورودی و یا در صورتی که فرمان حرکت , وصل باشد و سپس برق ورودی در ایو , وصل	N	one
ADV-09 ADV-10	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت راستگردیا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است. استارت مجدد در ایو , در صورت قطع و وصل برق ورودی و یا در صورتی که فرمان حرکت , وصل باشد و سپس برق ورودی در ایو , وصل شود.	N	one
ADV-09 ADV-10	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت راستگرد یا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است. استارت مجدد در ایو , در صورت قطع و وصل برق ورودی و یا در صورتی که فرمان حرکت , وصل باشد و سپس برق ورودی در ایو , وصل شود.	N	one
ADV-09 ADV-10	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت راستگردیا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است. استارت مجدد درایو , در صورت قطع و وصل برق ورودی و یا در صورتی که فرمان حرکت , وصل باشد و سپس برق ورودی در ایو , وصل شود.	N	one
ADV-09 ADV-10 ADV-25	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت راستگردیا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است. استارت مجدد در ایو , در صورت قطع و وصل برق ورودی و یا در صورتی که فرمان حرکت , وصل باشد و سپس برق ورودی در ایو , وصل شود. حد پایین بر ای فرکانس خروجی در ایو	N 0.5	one NO HZ
ADV-09 ADV-10 ADV-25	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت راستگرد یا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است. استارت مجدد در ایو , در صورت قطع و وصل برق ورودی و یا در صورتی که فرمان حرکت , وصل باشد و سپس برق ورودی در ایو , وصل شود. حد پایین بر ای فرکانس خروجی در ایو	N 0.5	one NO HZ
ADV-09 ADV-10 ADV-25 ADV-26	جلوگیری از چرخش موتوردر جهت راستگرد یا چپگرد None = چرخش در هر دو جهت , مجاز است. استارت مجدد در ایو , در صورت قطع و وصل برق ورودی و یا در صورتی که فرمان حرکت , برق ورودی و یا در صورتی که فرمان حرکت , فرصل باشد و سپس برق ورودی در ایو , وصل شود . حد پایین بر ای فرکانس خروجی در ایو حد بالا بر ای فرکانس خروجی در ایو	N 0.5 60	one NO HZ HZ

ADV-64	<mark>کنترل فن خنک کننده در ایو</mark>		
	During Run = فقط در زمان Run شدن	1	
	در ايو , فعال شود.	l	
	Always on = فن , همواره روشن باشد.	1	
	Temp control = در صورتي که دماي داريو	1	
	, بالا رود , فن خنک کننده روشن شود <u>.</u>		
CON-04	فرکانس کریر سوییچینگ IGBT	3	KHZ
IN-65	پيكربندي وروديهاي ديجيتال	1	-
تا	P7 ت P1	1	
IN-71			
IN-90	وضعیت ورودیهای دیجیتال P1 تا P7 را نشان	1	-
	می دهد ـ		
Out-31	پیکربندی خروجیهای رله ای از Relay1 تا	1	-
تا	Relay5	1	
Out-35			
Out-41	وضعیت خروجیهای رله ای و دیجیتال را نشان	1	-
	می دهد.		
PRT-09	تعداد دفعات ری ست خطا بطور اتوماتیک		0
CNF-40	ب <mark>ازگشت به تنظیمات کارخانه</mark>	1	NO
	ALL Grp = تمامی گروههای پار امتری , تنظیم	1	
	کارخانه شوند.		
CNF-44	پاک کردن تاریخچه خطاها	1	NO